

# Számítógép Architektúrák

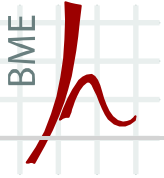
*Az ajtónyitó megvalósítása Arduino-val*

Dr. Horváth Gábor

Dr. Koller István

BME Hálózati Rendszerek És Szolgáltatások Tanszék

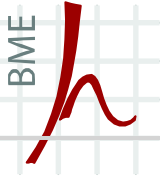
2014. 10. 08.2012.  
szeptember 12.  
Budapest



# Tartalom

---

- A gyakorlat célja:
  - Megmutatni, hogy a manapság elterjedt és olcsó mikrokontrollerekkel milyen könnyű dolgozni
- Tartalomjegyzék:
  - Az Arduino bemutatása
    - Hardver
    - Programozás
    - Szenzorok
  - Az ajtónyitó megvalósítása
    - A kijelző
    - Az RFID olvasó
    - A billentyűzet
    - A teljes hardver
    - A teljes kód



# Arduino

---

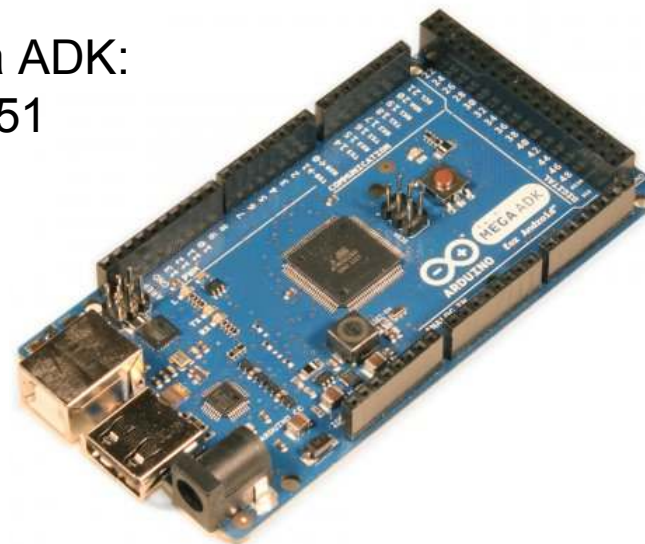
- 2005, Ivrea, Olaszország
- Célja: egyszerű prototípusfejlesztés
- Valójában egy teljes család (<http://arduino.cc>)
- Ami közös bennük:
  - Atmel AVR 8 bites processzor (**Harvard** architektúra!)
    - Beépített flash memória a programnak
    - Beépített EEPROM tartós adattárolásra
    - Beépített RAM
    - Ki/bemenetek:
      - Digitális
      - Analóg
  - USB port-on át programozható (nem mindegyik)
  - C++-szerű nyelven programozható

# Az Arduino család

Leonardo:  
€18



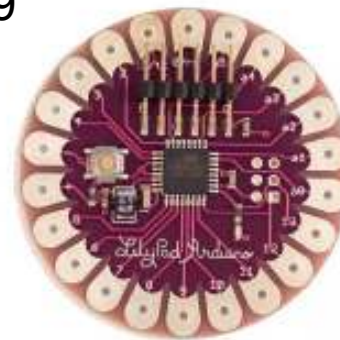
Mega ADK:  
€51

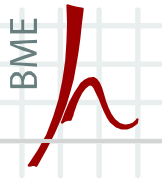


Mini:  
€15



LilyPad:  
€19



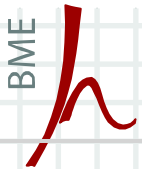


# Az Arduino család

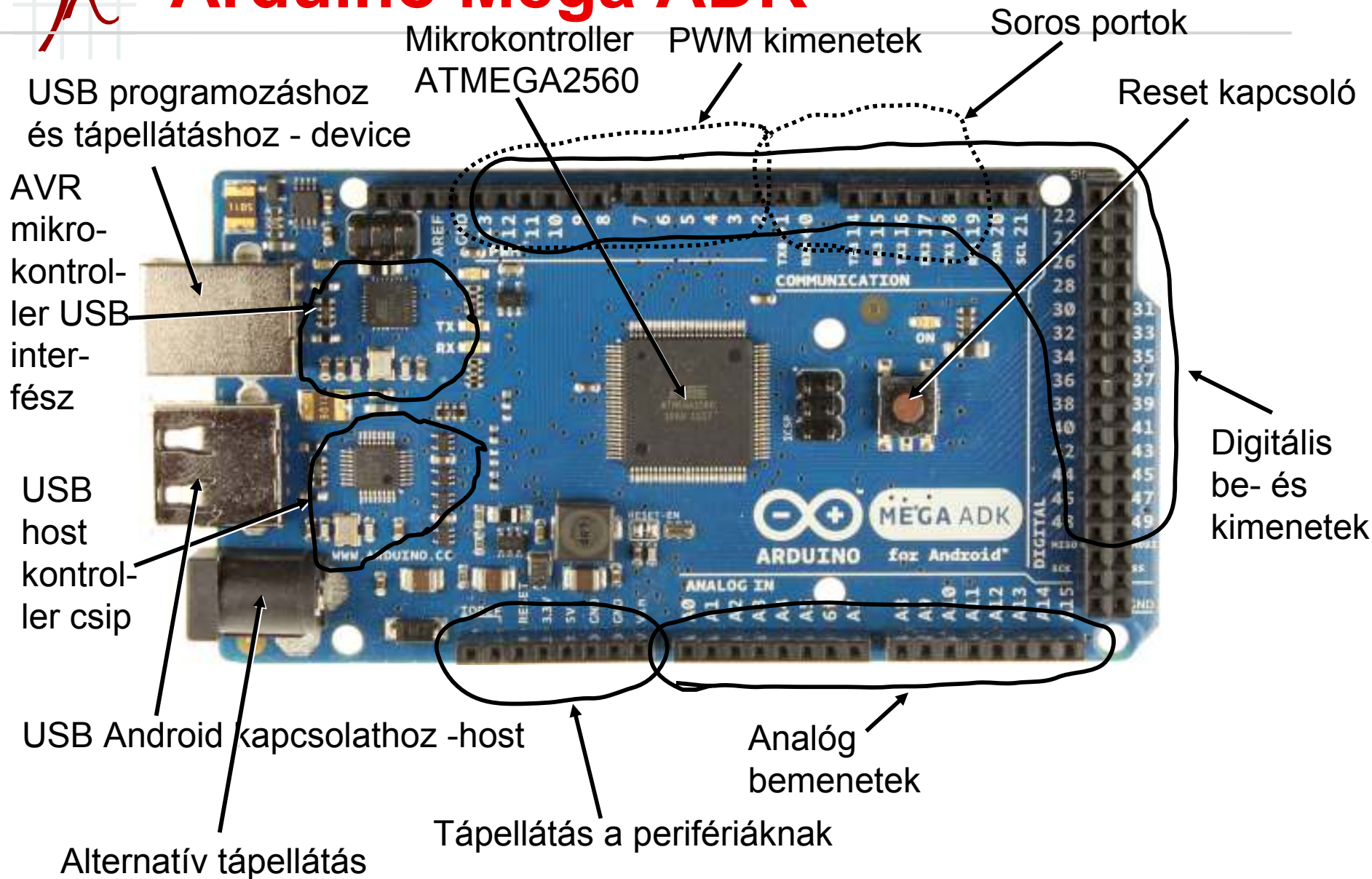
- **Eltérések:**
  - Bemenetek/kimenetek száma
  - Memória mérete (flash/EEPROM/RAM)
  - Néhány jellegzetesség:
    - A Mega ADK-t hozzá lehet kötni az Android eszközökhöz
    - A LilyPad ruhára varrható

	CPU órajel	Flash	RAM	EEPROM	Digitális I/O	Analóg I/O
Leonardo	16 MHz	32 kB	2.5 kB	1 kB	20	12/7
Mega ADK	16 MHz	256 kB	8 kB	4 kB	54	16/15
Mini	16 MHz	32 kB	2 kB	1 kB	14	8/6
LilyPad	8 MHz	16 kB	1 kB	512 byte	14	6/6

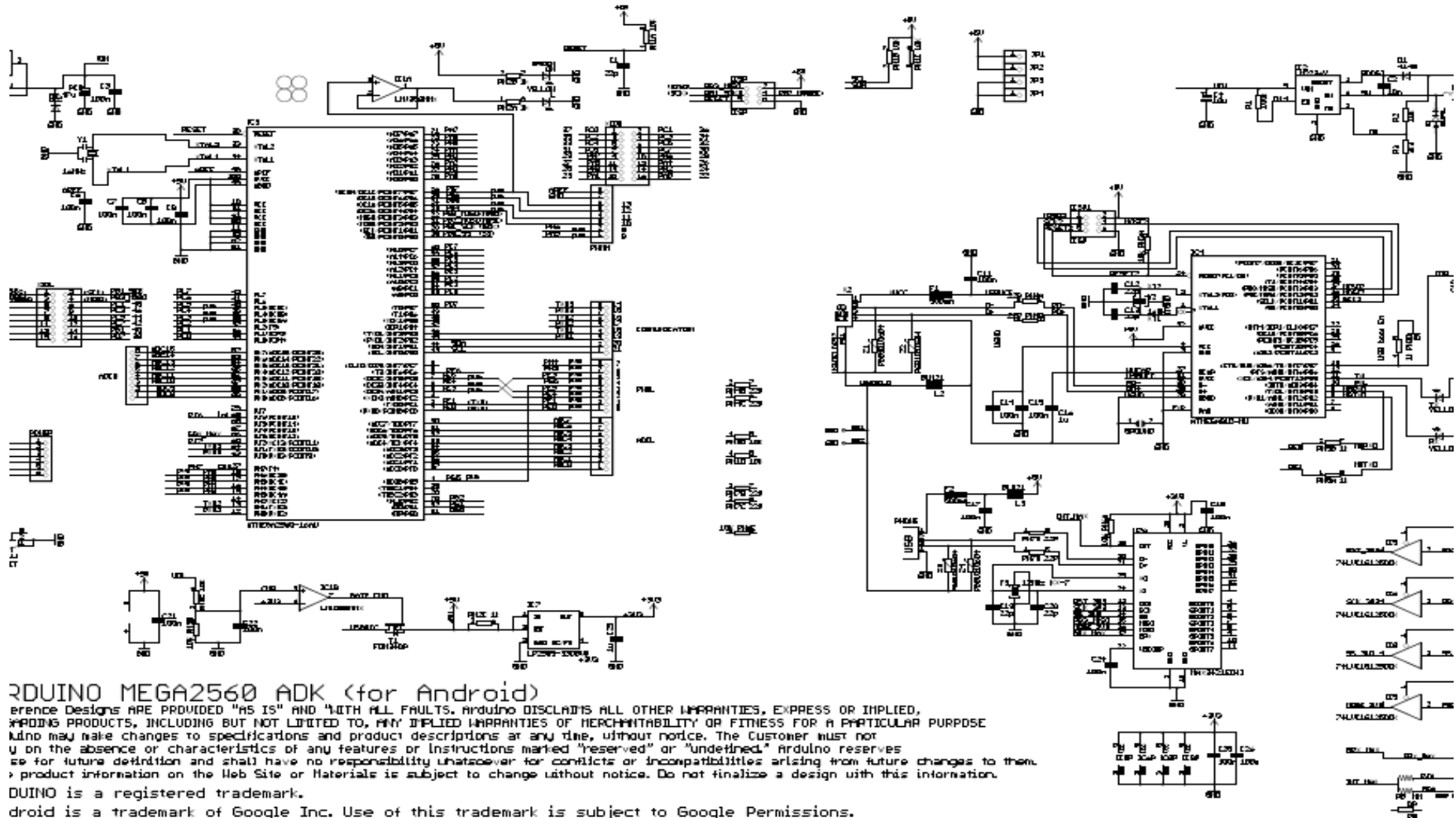
- Micsoda??
  - €51, 8 bites CPU-ért, 16 MHz-ért, pár kB memóriáért?
  - Amikor ott a Raspberry Pi 35\$-ért?  
(700 MHz 32 bites ARM, 256 kB RAM, erős GPU, HD filmlejátszás, HDMI kimenet, Ethernet port, stb.)
- Más a célja:
  - Arduino:
    - Hangsúly: I/O, minden mennyiségben, pofonegyszerűen
    - Bekapcsolom, és 1 másodperc múlva már megy is
    - Az €51 a legnagyobb modell, az olcsó Leonardo a legtöbb dologra elég
  - Raspberry Pi:
    - Hangsúly: általános célú (programozás oktatás)
    - Op. rendszer (linux) kell rá! Sokáig tart, mire elindul.
    - Van programozható periféria ki/bemenete, de nehéz használni (érteni kell a linux kernelhez)



# Arduino Mega ADK

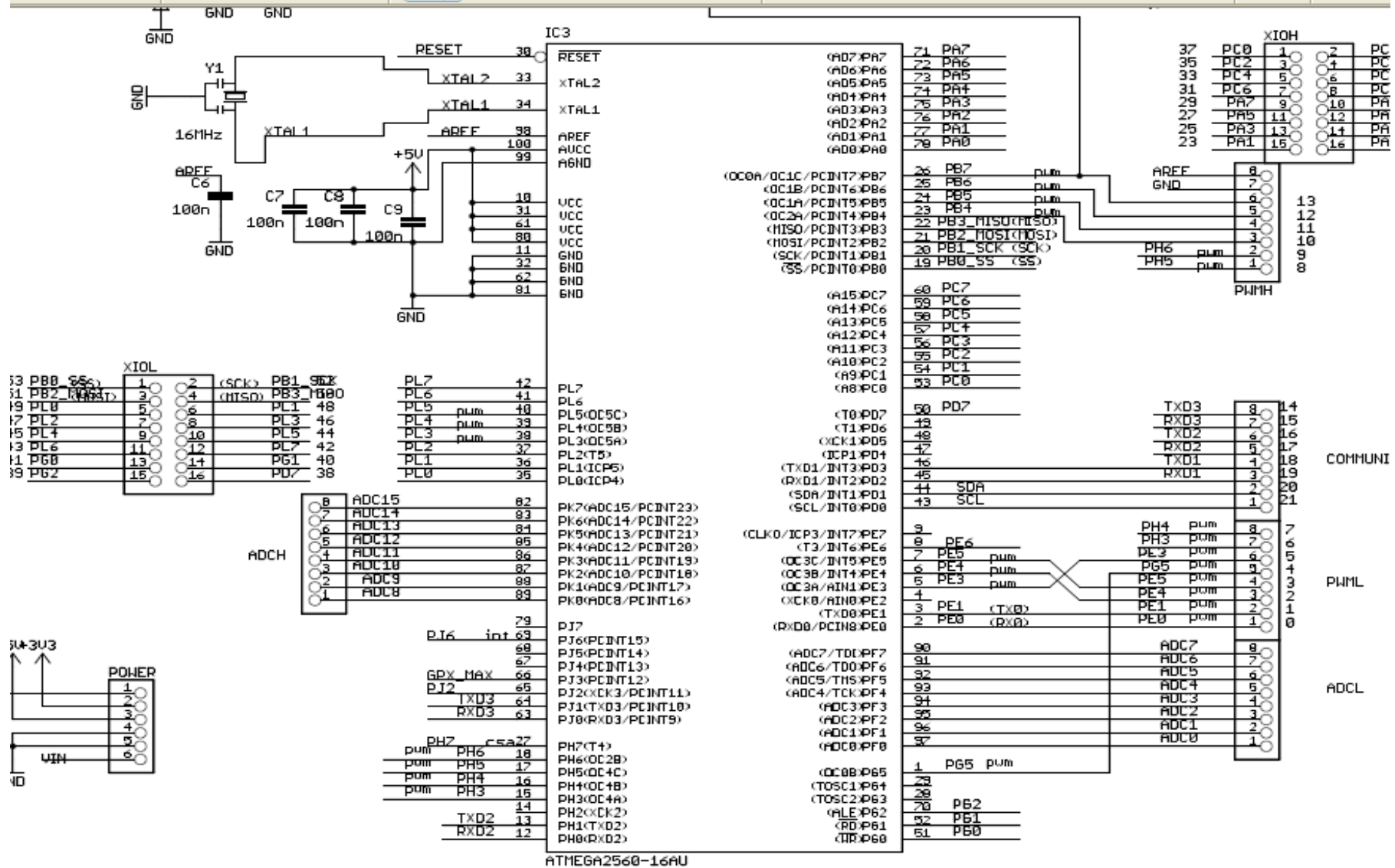


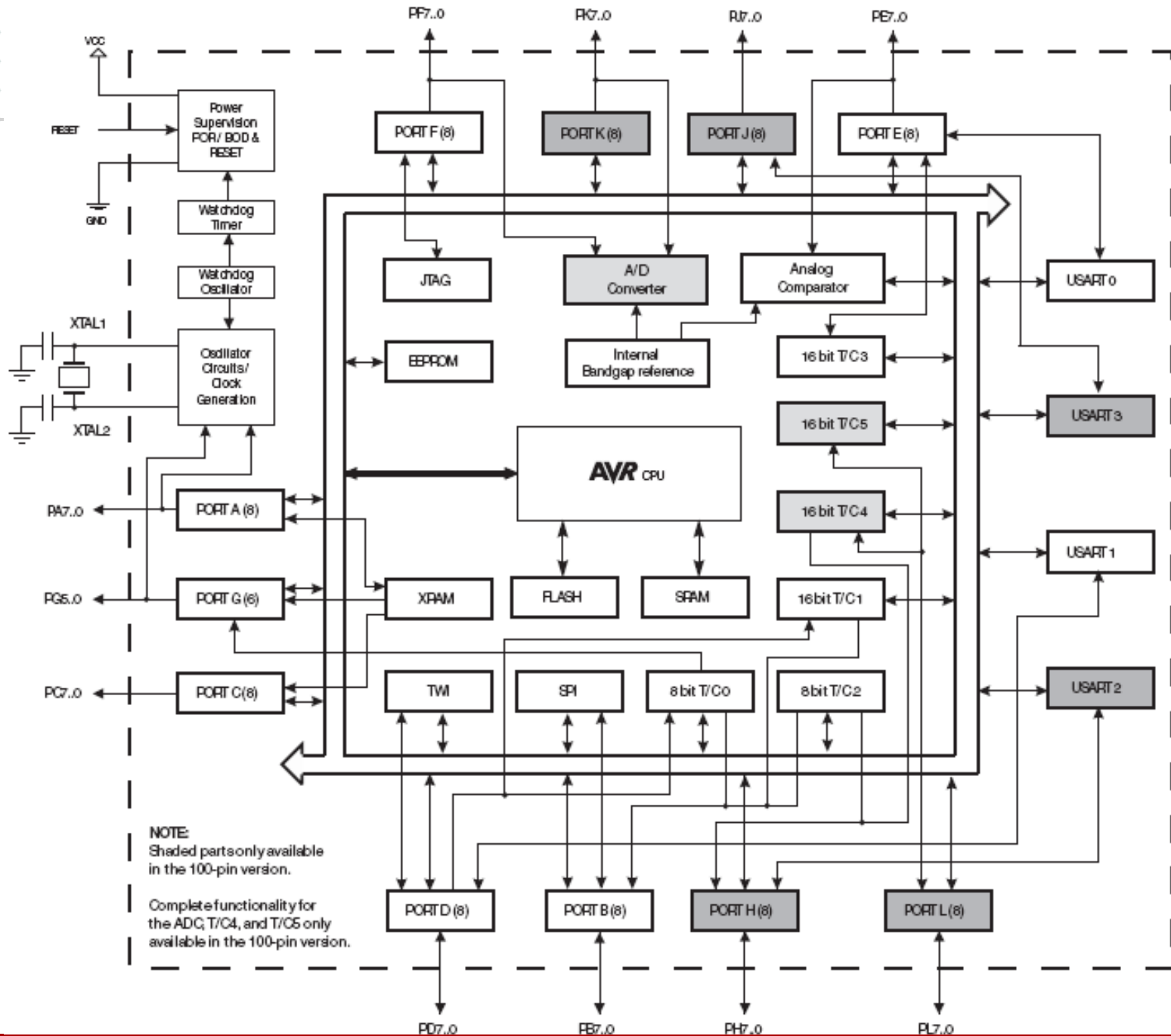
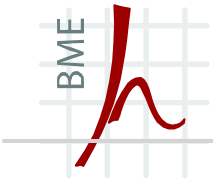
# Kapcsolási rajz

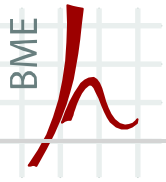




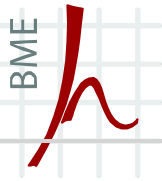
# Kapcsolási rajz







# *Programozás*



# Programozás

---

- Open-source cross-platform fejlesztői környezet
- Programnyelv: C++-hoz hasonló (kiterjesztés: .ino)
- Fordítás:
  - A fejlesztőkörnyezet AVR kódot fordít (cross compiler)
  - USB-n keresztül feltölti a mikrokontroller flash memóriájába
- Hibakeresés:
  - Amit az Arduino a default soros portjára ír, azt USB-n keresztül megmutatja a fejlesztőkörnyezet

# A fejlesztőkörnyezet

Szintaktikai ellenőrzés

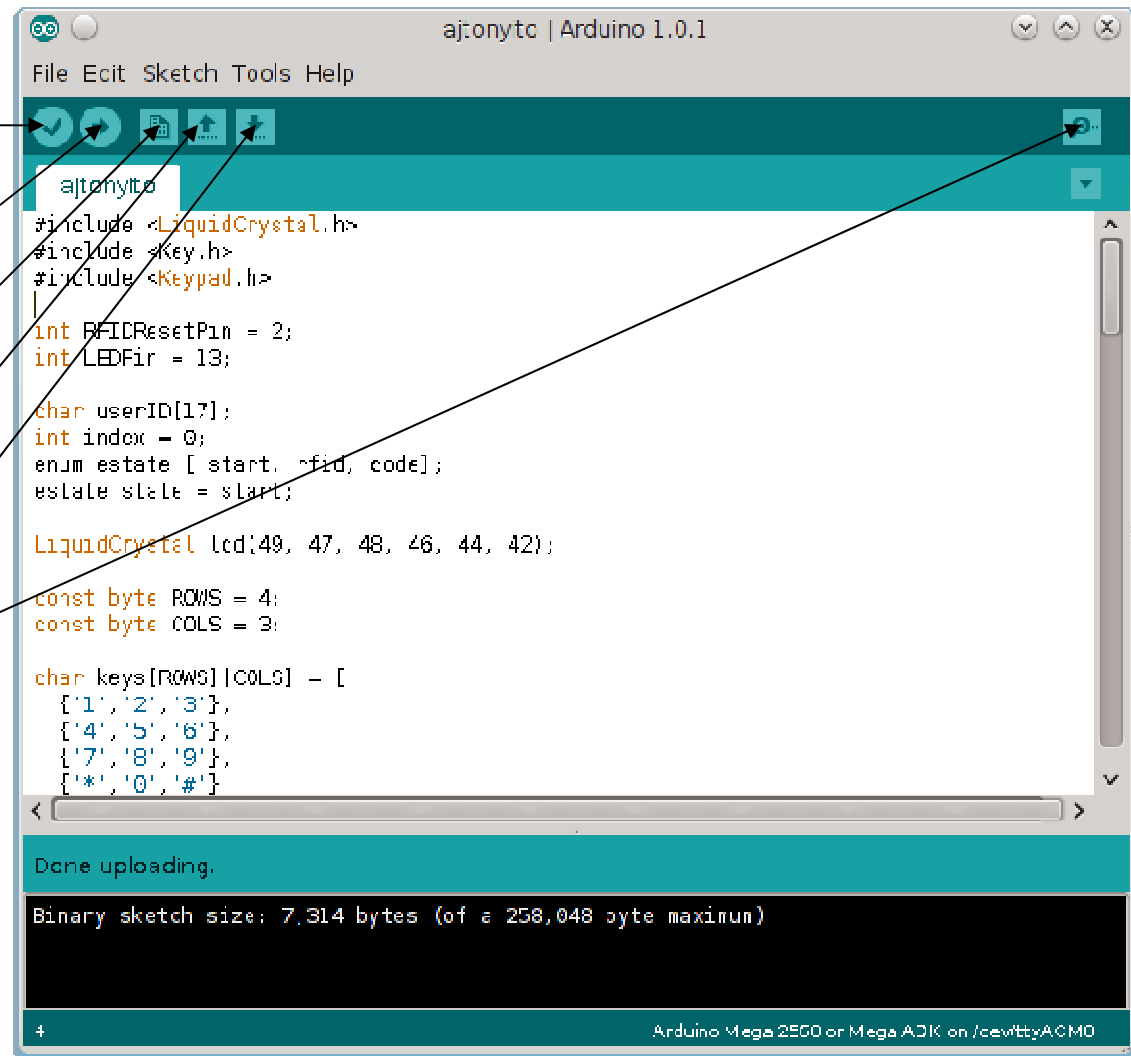
Feltöltés az Arduino-ra

Új fájl

Fájl megnyitás

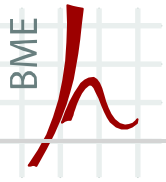
Fájl mentés

Soros port monitor

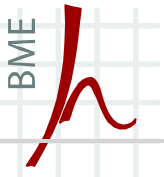


# A programozási nyelv

- Az Arduino a programot „sketch”-nek hívja
- Adattípusok:
  - int: 16 bites egész
  - long: 32 bites egész
  - boolean: logikai típus (true/false), 1 bitet foglal (ilyen C++-ban nincs)
  - float: 32 bites lebegőpontos
  - char: ASCII karakter tárolására szolgál (1 byte)
  - stb.
- Operátorok, ciklusok, elágazások: mint a C++
- class-ok használata megengedett, preprocessor direktívákat elfogad
- Két függvény van, amit kötelező megírni:
  - **void setup () { ... }** - az ide írt kód induláskor fut le, egyetlenegyszer
  - **void loop () { ... }** - inicializálás után ez a függvény fut le újra és újra (ha befejeződik, újraindul a függvény elejétől)



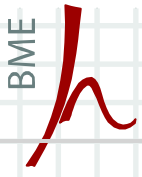
## ***Ki/Bemenetek***



# Digitális ki- és bemenetek

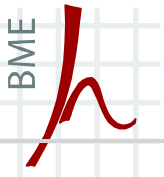
- A digitális lábak ki és bemenetként is szolgálhatnak egyaránt
  - De egyszerre csak az egyik szerepet tölthetik be
  - Beállítás:
    - **pinMode (4, INPUT);** – a 4-es lábat bemenetre állítja
    - **pinMode (5, OUTPUT);** – az 5-ös lábat kimenetre állítja
- A digitális lábak magasba, ill. alacsonyba húzása:
  - **digitalWrite (5, HIGH);** – az 5-ös lábba logikai 1-et tesz (5V)
  - **digitalWrite (5, LOW);** – az 5-ös lábba logikai 0-át tesz (0V)
- A digitális lábak olvasása:
  - **int val;**
  - **val=digitalRead (4);** – a 4-es láb logikai értékének olvasása
  - **if (val==HIGH) ...**, vagy **if (val==LOW) ...**





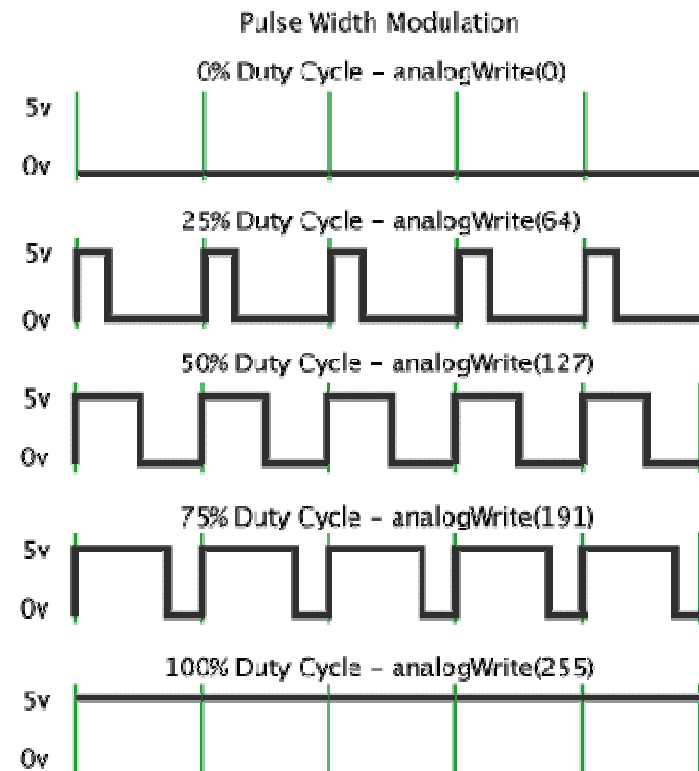
# Analóg bemenetek

- Nemcsak HIGH és LOW értékeket lehet róla olvasni
- ADC (Analog-Digital Converter) 10 bites felbontással
  - 1024 különböző feszültség szintet tud megkülönböztetni
- 0V és 5V között 1024 szint → 4.88 mV különbséget tud tenni
- Használata:
  - **int val;**
  - **val = analogRead (3);** - a 3-mas analóg bemenetről mintát vesz
  - **val** értéke: 0-tól (0V esetén) 1023-ig (5V)
- Az 5V maximum referencia változtatható az **analogReference()** függvénnyel, de 5V a maximum



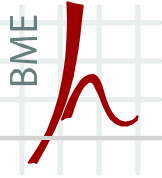
# PWM kimenetek

- Folyamatos analóg kimenet (pl. 4.2V) nem tud előállítani
- Viszont a kimenet gyors ki-be kapcsolgatásával „átlagos értelemben” tetszőleges feszültséget elő tud állítani  
→ **PWM: Impulzusszélesség-moduláció**
- Erre szolgál az **analogWrite ()** függvény
- Paraméterek: láb száma, kitöltöttség (Duty Cycle, 0...255 között)



# Soros ki- és bemenetek

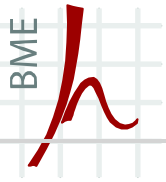
- A kommunikációhoz max. 2 ér kell:
  - RX: a vételhez (ha szükség van vételre)
  - TX: az adáshoz (ha szükség van adásra)
- Az Arduino ADK 4 soros portot tartalmaz
  - Az elsőt használja Debug célra a fejlesztőkörnyezet USB-n keresztül
- Használata: **class Serial**-on keresztül
  - Előregyártott példányok: **Serial**, **Serial1**, **Serial2**, **Serial3**
  - *Inicializálás*: **Serial1.begin (9600)**; - port megnyitása 9600 bps sebességre
  - *Írás*: **Serial1.write (...)**; - elküld 1 bájtot, egy NULL terminált string-et, vagy egy tömböt
  - *Írás*: **Serial1.print (...)**; - a paraméterét string-é kovertálja (ha nem az), és elküldi. A **Serial1.println (...)**; még egy soremelést is utánatesz.
  - *Olvasás*: **int kaptam=Serial1.read()**; - egy megérkezett bájt kiolvasása (-1, ha nincs)
  - *Érkezett-e adat*: **int mennyi = Serial1.available()**; - megadja, hány bájt érkezett
  - *Lezárás*: **Serial1.end ()**; - a port lezárása után a megfelelő láb digitális ki- és bemenetként használható tovább



# Soros ki- és bemenetek

---

- Működése:
  - Vételkor Interrupt keletkezik
  - Az Interrupt-ot lekezeli az Arduino:
    - Beleteszi az érkezett bájtot egy tárolóba (buffer)
  - A read() tulajdonképpen a tárolóból olvas
  - Az available() a tárolóban lévő bájtok számát adja vissza



## *Memóriák*

- Az Arduino AVR processzora az alábbi memóriákkal rendelkezik:
  - **Flash memória:** ez tárolja a programot
    - Tápfeszültség nélkül is megmarad a tartalma
  - **RAM:** ebben vannak a változók és a stack is
    - Tápfeszültség kell a tartalom megőrzéséhez
  - **EEPROM:** tartósnak szánt adatokhoz
    - Tápfeszültség nélkül is megmarad a tartalma
- Az AVR processzorok Harvard architektúrát követnek
  - 2 címtér:
    - Az utasításokat és konstansokat a flash memóriából veszi
    - A változókhöz/stack-hez a RAM-ot használja
  - És az EEPROM?
    - Ahhoz külön függvénykönyvtár van

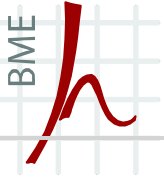
# A flash és a RAM

- Flash memória:
  - A fejlesztőkörnyezet tölti meg
  - A programból nem írható. De olvasható! Speciális függvényekkel.
- RAM:
  - Kevés van belőle, ezért spórolni kell
  - Nem változó tömböket inkább a flash-be írjuk:

```
int kodok[] = {21342, 2442, -34887, ...};  
char szoveg[] = „megszentségteleníthetetlenléteskedéseitekért”;  
k = kodok[4];  
c = szoveg[7];
```

- Helyett:

```
PROGMEM prog_uint16_t kodok[] = {21342, 2442, 34887, ...};  
PROGMEM prog_uchar szoveg[] = „megszentségteleníthetel...”;  
k = pgm_read_word_near (kodok + 4);  
c = pgm_read_byte_near (szoveg + 7);
```

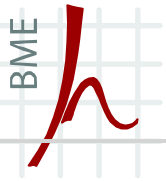


# EEPROM

---

- A rendszer része az EEPROM könyvtár
- `#include <EEPROM.h>`
- Írása:
  - **EEPROM.write (cím, adat);**
    - A cím int típusú
    - Az adat byte típusú
- Olvasása:
  - **byte a;**  
**a = EEPROM.read (42);**
    - Kiolvassa a 42-edik byte-ot az EEPROM-ból





---

## *Perifériák illesztése*

# Digitális kimeneti perifériák

- **Példa:**

LED villogtatás (Nem Arduino ADK, de ugyanaz az elv)

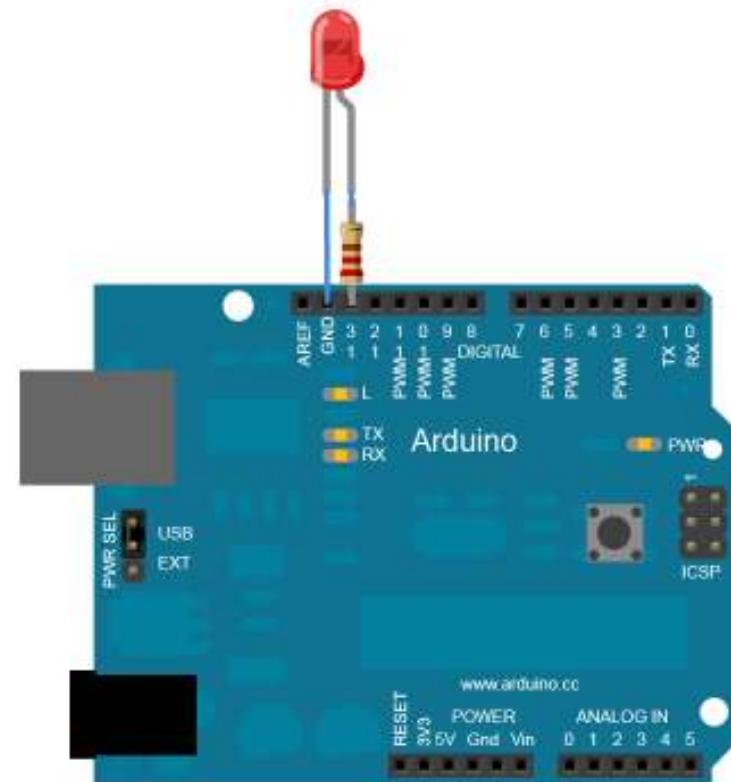
Alkatrész: LED, 220 Ohmos ellenállás

LED nélkül is megy!

A 13-mas lábón van beépített LED.

- **Kód:**

```
const int ledPin = 13;
void setup () {
  pinMode (ledPin, OUTPUT);
}
void loop () {
  digitalWrite (ledPin, HIGH);
  delay (1000);
  digitalWrite (ledPin, LOW);
  delay (1000);
}
```

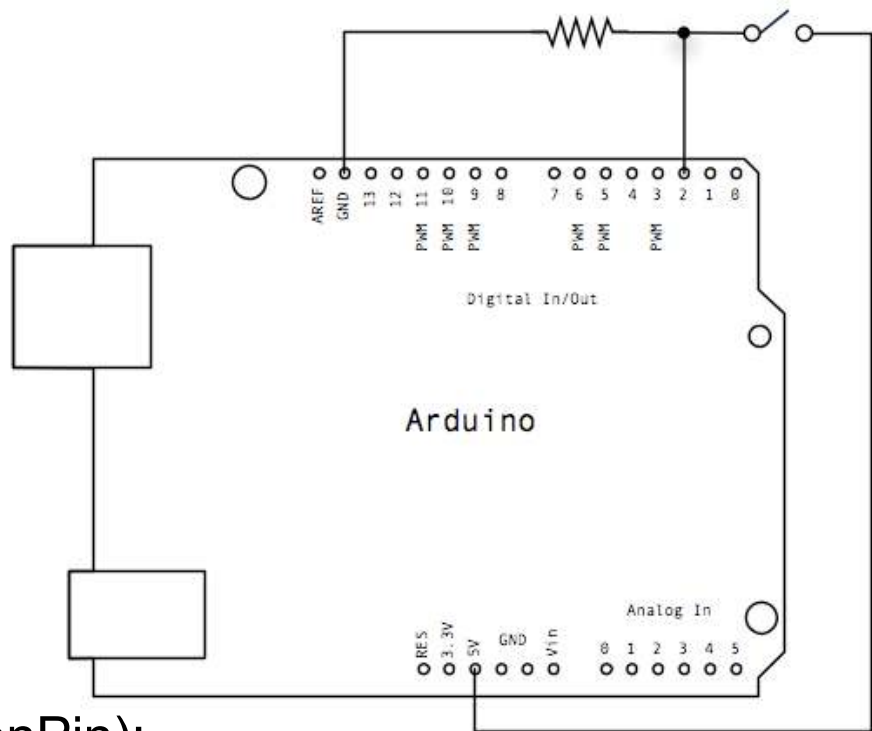


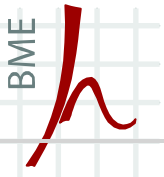
# Digitális bemeneti perifériák

- **Példa:**  
Nyomógomb állapotának lekérdezése, a beépített LED kigyújtása

- **Kód:**

```
const int buttonPin = 2;
const int ledPin = 13;
int buttonState = 0;
void setup () {
  pinMode (ledPin, OUTPUT);
  pinMode (buttonPin, INPUT);
}
void loop () {
  buttonState = digitalRead (buttonPin);
  digitalWrite (ledPin, buttonState);
}
```



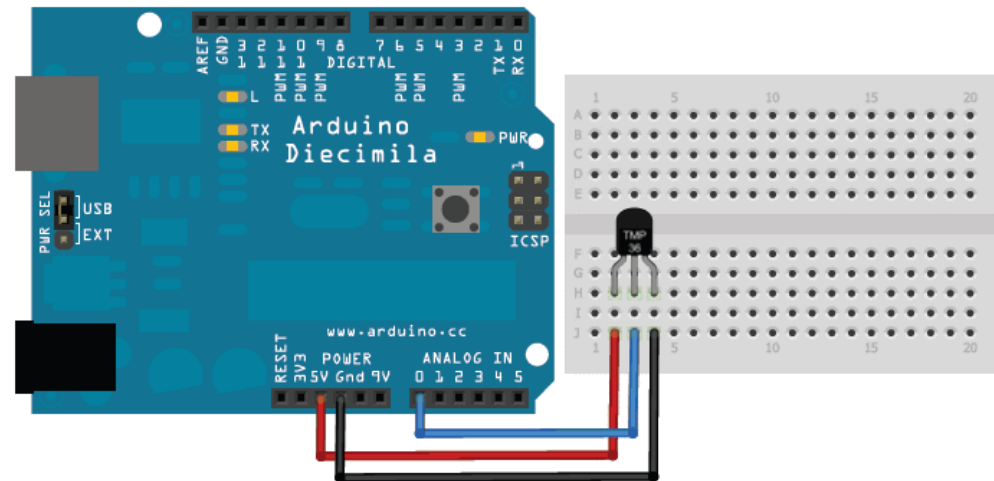


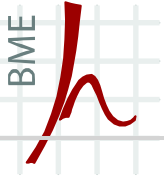
# Analóg bemeneti perifériák

- **Példa:**  
TMP36 Hőmérséklet szenzor illesztése

- **Kód:**

```
const int sensorPin = 0;
void setup () {
  Serial.begin (9600);
}
void loop () {
  int reading = analogRead (
float voltage = reading * 5.0 / 1024.0;
  float temperature = (voltage - 0.5) * 100;
  Serial.println (temperature);
  delay(1000);
}
```





# Analóg bemeneti perifériák

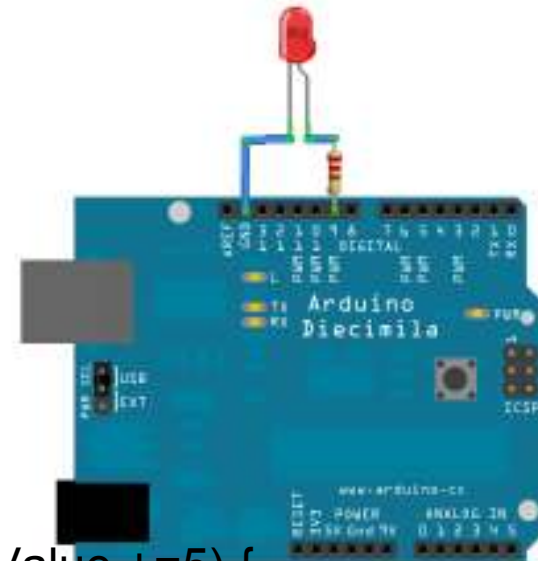
- A legérdekesebb perifériák az analóg bemeneti perifériák:
  - Filléres szenzorok tömkelege:
    - 3 tengelyes gyorsulásmérő (3 analóg bemenetet használ)
    - Alkohol szenzor
    - Szénmonoxid szenzor
    - Szálló por koncentráció szenzor
    - Elhajlásmérő szenzor
    - Erő (súly) mérő szenzor
    - Vibráció szenzor
    - Giroszkóp (2 tengelyes → 2 analóg bemenet kell)
    - Távolságmérő (infra fénnel vagy ultrahanggal)
    - Hőmérő
    - Páratartalom mérő
    - Stb.
- A mért fizikai mennyiséget analóg jellé alakítják

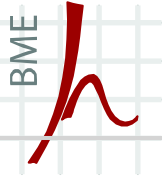
# PWM kimeneti perifériák

- **Példa:**  
LED halványítás/fényesítés

- **Kód:**

```
const int ledPin = 9;
void setup () {
}
void loop () {
  for (int fadeValue = 0 ; fadeValue <= 255; fadeValue +=5) {
    analogWrite (ledPin, fadeValue);
    delay (30);
  }
  for (int fadeValue = 255 ; fadeValue >= 0; fadeValue -=5) {
    analogWrite (ledPin, fadeValue);
    delay (30);
  }
}
```





# Soros perifériák

---

- Példák soros portra csatlakozó perifériákra:
  - RFID modul: soros porton küldi a leolvasott kártya kódját
  - GPS modul: soros porton küldi rendszeresen a koordinátákat
  - GSM/GPRS modul: soros porton kell vezérelni, illetve az átviendő adatok is a soros porton mennek
  - Stb.

# Pajzsok (Shield)

- Az Arduino tetejére illeszthető komplett perifériák
  - Nagyon sok van:
    - GPS, LCD vezérlő, SD kártya kezelő, WIFI, Bluetooth, ZigBee, GSM, ...

GPS Shield  
€18



MP3 Shield  
€25

2.8" TFT és érintőképernyő  
€40





# Arduino -> ArduPilot APM 2.5

New wireless telemetry port

More robust USB port connector

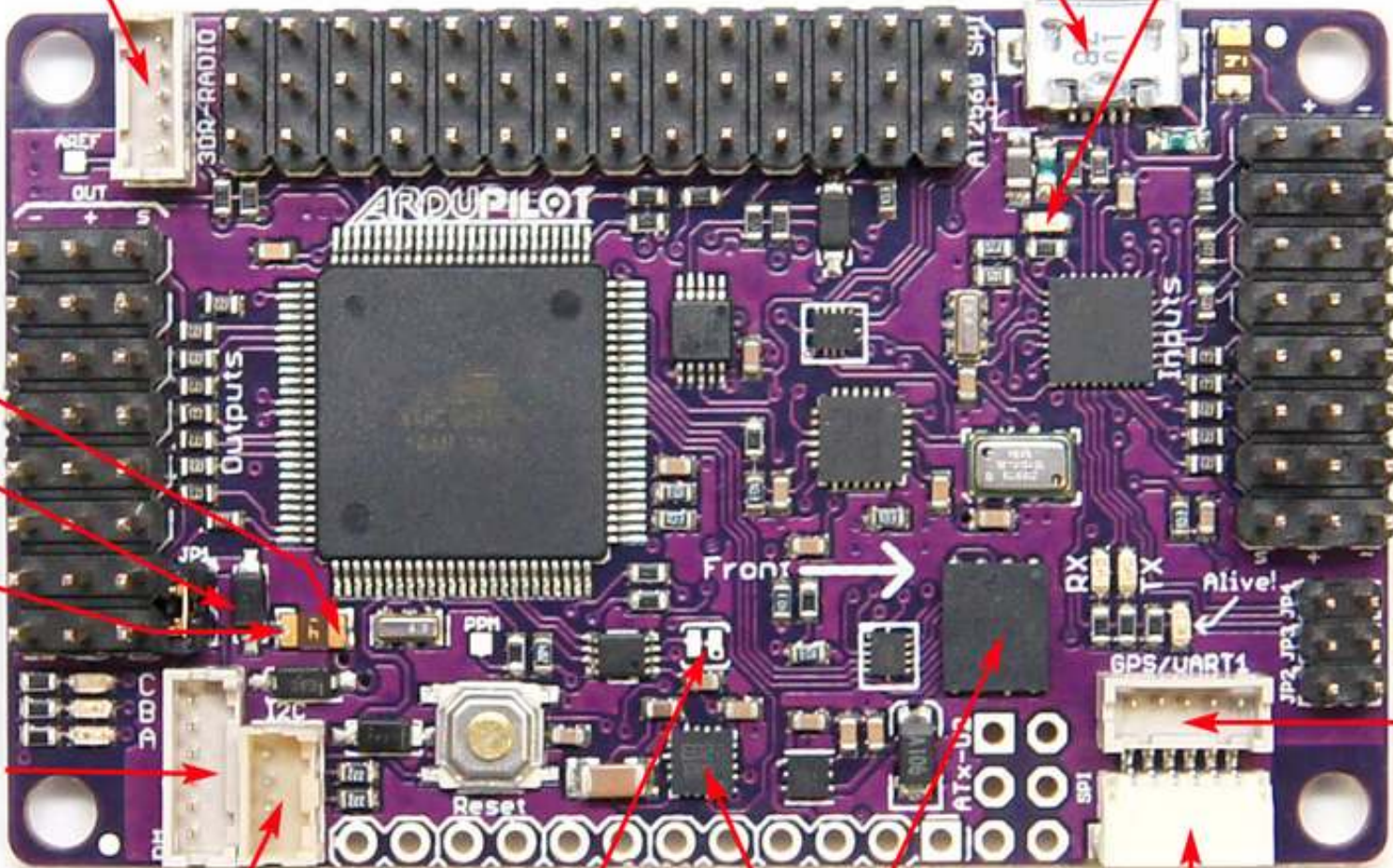
Extra status LED

Measure Vcc here

New diode

New fuse

Power port



New style GPS port

Optional to use external magnetometer

Dataflash

Old style GPS

## ***Az ajtónyitó megvalósítása***

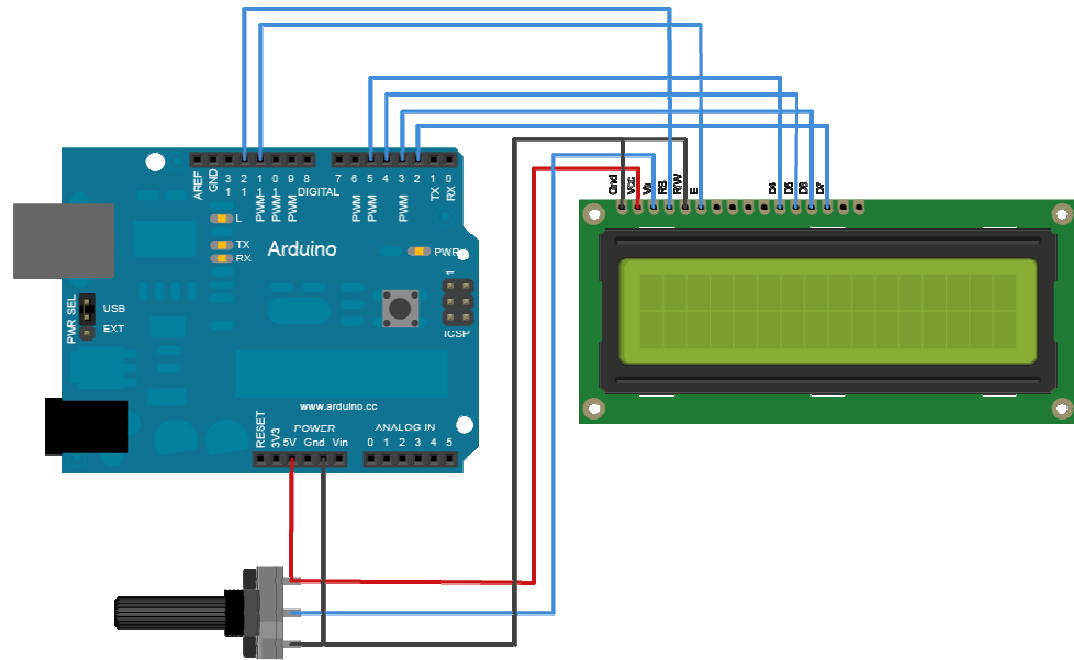
- Milyen alkatrészek is kellenek?
  - Kellene egy kis kijelző, amire üzeneteket írhatunk a felhasználónak
  - Kellene egy numerikus billentyűzet
  - Kellene egy kártyaleolvasó – RFID jó lesz
  - Egy relé, ami az ajtót nyitja
  - Egy megfelelően választott Arduino a népes családból

- Olcsón vehetünk egy 2 soros, 16 oszlopos kijelzőt (2000 Ft)

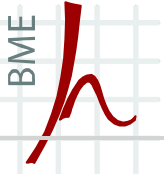


- Lábak:
  - *Adatbusz*: D0...D7, de 4 bites üzemmódban is megy, nekünk az is elég: D4...D7-et kötjük be
  - *RS*: ezzel lehet jelezni a kijelzőnek, hogy épp egy ASCII karaktert küldünk neki, vagy vezérlő parancsot
  - *EN*: engedélyezés, a kijelző ekkor olvassa el a neki küldött adatot
  - *RW*: ha nem adatot küldünk a kijelzőnek, hanem tőle kérdezünk le információt – ezt nem kötjük be, csak írunk
  - *Tápfeszültség* (5V)
  - *Kijelző kontraszt* (potméter)
  - *Háttérvilágítás tápellátása*
- 6 vezetékot használunk: RS, EN, D7, D6, D5, D4

# A kijelző használata-1



- **Bekötés:**  
Google „arduino display”
- **Használata:**  
**LiquidCrystal** class példányosítása  
(write(), setCursor(), blink(), clear(), stb.)



# A kijelző használata-2

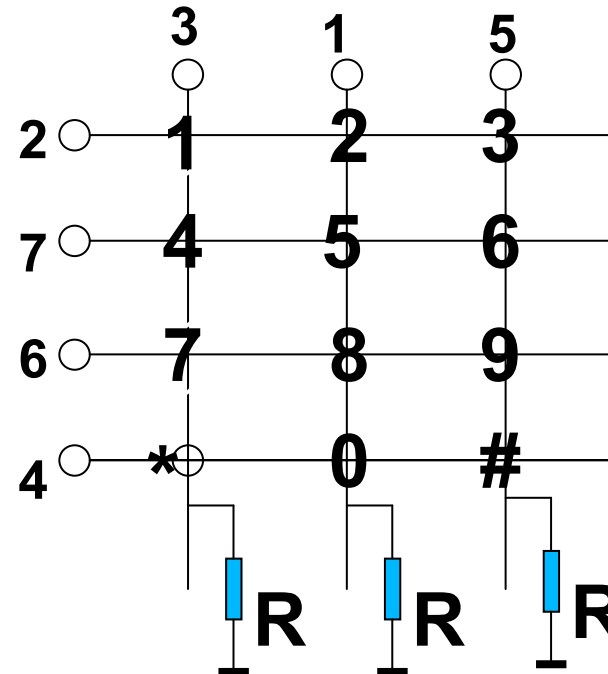
**Példa:**

```
#include <LiquidCrystal.h>
  const int numRows = 2;
  const int numCols = 16;

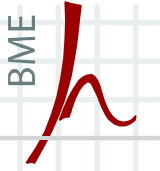
LiquidCrystal lcd(49, 47, 48, 46, 44, 42); // beállítjuk, melyik lábakra
kötöttük

void setup () {
  lcd.begin (numCols,numRows);
}
void loop () {
  for (int thisLetter = 'a'; thisLetter <= 'z'; thisLetter++) {
    for (int thisRow = 0; thisRow < numRows; thisRow++) {
      for (int thisCol = 0; thisCol < numCols; thisCol++) {
        lcd.setCursor (thisCol, thisRow);
        lcd.write (thisLetter);
        delay (200);
      }
    }
  }
}
```

# A numerikus billentyűzet



- Könnyen beszerezhető, 4x3-mas (900 Ft)
- Lábak:
  - 7 láb, a 4 sorhoz és a 3 oszlophoz
  - Ha megnyomunk egy gombot, rövidre zárja a sor és oszlopvezetékét



# A numerikus billentyűzet használata-1

- Google „arduino keypad”
- **Használata:**  
**Keypad** class példányosítása  
(getKey(), waitForKey(), getState(), stb.)

## Példa:

```
#include <Keypad.h>
```

```
const byte ROWS = 4;
```

```
const byte COLS = 3;
```

```
char keys[ROWS][COLS] = { {'1','2','3'}, {'4','5','6'}, {'7','8','9'}, {'*','0','#'};}
```

```
byte rowPins[ROWS] = {32, 22, 24, 28};
```

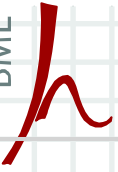
```
    // sorok lábait hova kötöttük az Arduino-n
```

```
byte colPins[COLS] = { 30, 34, 26 };
```

```
    // oszlopok lábait hova kötöttük az Arduino-n
```

```
Keypad keyPad = Keypad ( makeKeymap (keys), rowPins, colPins, ROWS, COLS );
```



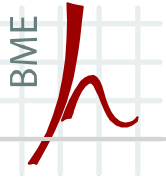


# A numerikus billentyűzet használata-2

```
#define ledpin 13
void setup () {
    digitalWrite (ledpin, HIGH);
}
void loop () {
    char key = keypad.getKey();
    if(key) {
        switch (key) {
            case '*':
                digitalWrite(ledpin, LOW);
                break;
            case '#':
                digitalWrite(ledpin, HIGH);
                break;
        }
    }
}
```

- Rádiófrekvenciás azonosítás
- Minden kártyának garantáltan egyedi, 12 hexa karakteres kódja van
- Leolvasó: drágát vettünk (7000 Ft), mert pont csak azt lehetett kapni
- Kártya: olcsó (250 Ft/db, kártya, korong, kulcstartó, stb.)
  
- Soros porton kommunikál
- Lábak:
  - Tápfeszültség (5V)
  - Külső antenna (nekünk a belső bőven elég)
  - Formátum kiválasztó (mi az ASCII módot választjuk)
  - 2 vonal adatátvitelre (csak az egyiket használjuk, soros portként)
  - LED/berregő a kártyaleolvasáskor (nem kötünk rá ilyet)
  - Reset
- Arduinohoz 2 vezetékot kötünk: Reset (digitális lábra), D0 (soros RX lábra)

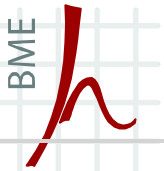




# 125kHz RFID működése

---

|



# Az RFID olvasó használata-1

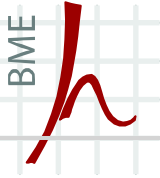
- Google „arduino id-12”
- **Használata:**  
soros eszközként

**Példa:** (reset a 2-es, D0 az RX1 lábra kötve)

```
const int RFIDResetPin = 2;           // A 2-es digitális lábra kötöttük a leolvasó
                                        //reset lábát

char userID[13];                       // Ebbe a tömbbe olvassuk majd be a
                                        //kártya azonosítóját

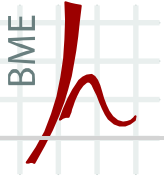
void setup () {
  Serial.begin(9600);                   // 0-ás soros port beállítása 9600 bps-re
                                        //(debug-hoz)
  Serial1.begin(9600);                  // 1-es soros port beállítása 9600 bps-re
                                        //(RFID-t ide kötöttük)
  pinMode(RFIDResetPin, OUTPUT);       // RFID Reset láb beállítása „kimenet”
                                        //módba
  digitalWrite(RFIDResetPin, LOW);     // RFID reset, felfutó élet csinálunk.
                                        //Alacsonyba visszük...
  delay (100);                          // ... kicsit várunk ...
  digitalWrite(RFIDResetPin, HIGH);    // ... majd magasba emeljük.
}
```



## Az RFID olvasó használata-2

```
void loop () {  
    while (Serial1.available()) {  
        int readByte = Serial1.read();  
        if (readByte == 2)  
            index = 0;  
        else if (readByte == 3) {  
            userID[index] = 0;  
            Serial.println(userID);  
        }  
        else  
            userID[index++] = readByte;  
    }  
}
```

// Ha jött byte az RFID soros  
// portjától, feldolgozzuk.  
// Kiolvassuk a következő byte-ot  
// Az ASCII 0x2 az „üzenet eleje”  
// karakter  
// Visszapörgetjük az indexet, a  
// userID-t az elejétől töltögetjük.  
// Az ASCII 0x3 az „üzenet vége”  
// karakter  
// Lezárjuk, NULL terminált  
// karakterlánccá tesszük.  
// Elküldjük a debug rendszernek.  
// Ki fogja írni a PC-n.  
  
// Ha az üzenet közepén  
// vagyunk, eltároljuk a karaktert.

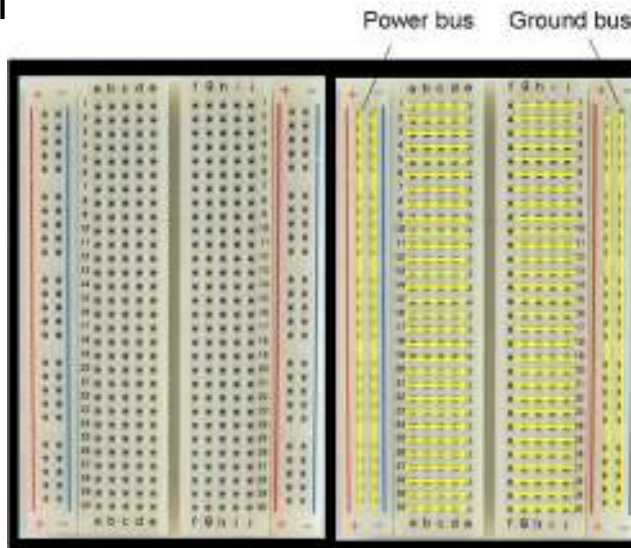


# A megfelelő Arduino kiválasztása

- Szempontok:
  - Hány digitális ki- és bemenet kell:
    - A kijelzőnek: 6
    - A billentyűzetnek: 7
    - Az RFID olvasónak: 2
    - Összesen: 15
    - A Leonardo 20-at kezel, de a beszerzéskor még nem létezett. Az elődje 14-et tudott, ezért az ADK-t választottuk. (54-et tud)
  - További ki- és bemenetek:
    - Analóg be, PWM ki nem kell
    - Soros port kell az RFID-nek
    - Ha debug-olni is akarunk, ahhoz kell még egy sörös port (USB-n a PC serial monitor-jához)
    - A Leonardo pont 2 sörös portot tud (az elődje csak 1-et tudott)
- Ideális választás: **Leonardo**

# A kapunyitó összeállítása

- Breadboard segítségével, forrasztás nélkül összehuzaloztuk
  - Breadboard: lyukrendszer szabványos lyuktávolsággal és megadott összekötöttséggel:



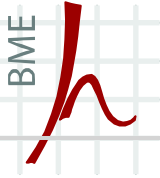
- De nem úsztuk meg teljesen a forrasztást:
  - A kijelzőnek és a billentyűzetnek nem volt túskesora
    - Túskesort vettünk és ráforrasztottuk
  - Az RFID túskesora nem volt kompatibilis a breadboard-dal
    - Átalakítót vettünk, és ráforrasztottuk
- *Forrasztás megtanulható pár youtube tutorial-ból!*

# A kapunyitó szoftvere - 1

---

- 3 állapotú állapotgépet valósítunk meg:
  - *start* állapot: kiinduló állapot, várjuk a kártyalehúzást
  - *rfid* állapot: lehúzták a kártyát, az RFID olvasó épp küldi a kártya ID karaktereit
  - *code* állapot: számjegy leütésére vár
- A 12 karakteres kártya ID-t összefűzzük a beírt 4 betűs kóddal
  - Így egy 16 karakteres string-et kapunk
- Ha ez a 16 karakter megegyezik a letároltak valamelyikével, akkor kinyitjuk az ajtót





# A kapunyitó szoftvere - 2

---

```
#include <LiquidCrystal.h>
#include <Key.h>
#include <Keypad.h>

const int RFIDResetPin = 2;
const int LEDPin = 13;

char userID[17]; // ide kerül a kártya ID (12 karakter),
                // utánaírva a lenyomott gombok

int index = 0;
enum estate { start, rfid, code }; // állapotgép aktuális állapota
estate state = start;

LiquidCrystal lcd(49, 47, 48, 46, 44, 42); // ide kötöttük a kijelzőt
```

```
const byte ROWS = 4;  
const byte COLS = 3;
```

```
char keys[ROWS][COLS] = { {'1','2','3'}, {'4','5','6'}, {'7','8','9'}, {'*','0','#'} };
```

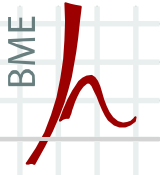
```
byte rowPins[ROWS] = {32, 22, 24, 28};           // ide kötöttük a billentyűzet  
                                                    // sor-vezetékeit
```

```
byte colPins[COLS] = { 30, 34, 26 };           // ide kötöttük a billentyűzet  
                                                    // oszlop-vezetékeit
```

```
Keypad keyPad = Keypad( makeKeymap(keys), rowPins, colPins, ROWS,  
COLS );
```

```
// Az elfogadott kártyák és kódjaik. Első 12 karakter: kártya ID, utána írt 4  
// karakter: a számkód
```

```
char* codes[] = { "010B4CF292261234", "010B4CED58F37899", "010B11C56FB19024",  
"010B1147E8B41290", "010B11C5F12F7085", "010B112F3F0B0963",  
"010B11481C4F7412", "010B1148095A3254", "010B1147F3AF6325",  
"010B114806551589", "010B1147FEA28563", "010B11C56DB33574",  
"010B4CF0D5637412", "010B4CF26DD96521", "010B4CE9B9164589",  
NULL};
```



# A kapunyitó szoftvere - 4

- A kötelező **setup ()** függvény:

```
void setup() {  
  
    Serial.begin(9600);           // 0-ás soros port beállítása 9600 bps-re (debug-hoz)  
    Serial1.begin(9600);         // 1-es soros port beállítása 9600 bps-re (RFID-hoz)  
  
    pinMode(RFIDResetPin, OUTPUT); // RFID Reset láb beállítása „kimenet”  
                                   // módba  
    digitalWrite (RFIDResetPin, LOW); // RFID reset, felfutó élet csinálunk.  
                                   // Alacsonyba visszük...  
    delay (100);                 // ... kicsit várunk ...  
    digitalWrite (RFIDResetPin, HIGH); // ... majd magasba emeljük.  
  
    pinMode(LEDPin, OUTPUT);     // Beépített LED lábának beállítása  
                                   // „kimenet”-re  
    lcd.begin(16, 2);            // 16 oszlopos, 2 soros kijelzőnk van  
    lcd.print("J\224het a k\240rtya!"); // Írjuk ki rögtön a szöveget  
}
```

# A kapunyitó szoftvere - 5

- A kötelező **loop ()** függvény:

- ```
void loop () {
    while (Serial1.available()) {
        int readByte = Serial1.read();
        if (state == start && readByte == 2) {
            state = rfid;
            index = 0;
        }
        else if (state == rfid && readByte == 3) {
            state = code;
            lcd.clear();
            userID[index] = 0;
            lcd.print(userID);
            lcd.setCursor (0,1);
            lcd.print("J\224het a k\242d!");
        }
        if (state==rfid && readByte != 2 && readByte != 10 && readByte != 13 &&
            index<12)
            // ha még nincs vége az RFID kód elküldésének
            userID[index++] = readByte;
    }
}
```
- ```
// Először feldolgozzuk az RFID olvasó által
// küldött kártya ID-t
// Soron következő karakter
// Ha a kiinduló állapotban megjött az „üzenet
// eleje” karakter (ASCII 0x2),
// átmegyünk a kártya ID olvasó állapotba (rfid)
// Ha megjött az „üzenet vége” karakter (ASCII
// 0x3),
// átmegyünk a billentyűzetfigyelő állapotba (code)
// Töröljük a kijelzőt,
// lezáró 0-ál teszünk a kártya ID végére,
// kiírjuk a kártya ID-t a kijelzőre
// Második sorba megyünk
// Kiírjuk, hogy jöhet a kód
// eltároljuk a soros porton érkezett karaktert
```

# A kapunyitó szoftvere - 6

```

char key = keypad.getKey();
if (state == code && index == 16) {

    userID[index] = 0;
    Serial.println(userID);
    checkCardAndCode();

    state = start;
    lcd.clear ();
    lcd.setCursor (0,0);
    lcd.print("J\224het a k\240rtya!");
}
else if (state == code && key)

    userID[index++] = key;
}

```

// Megnézzük, volt-e gombnyomás  
// Ha kódot olvastunk, és vége  
// (mert megvan a 12 betűs kártya ID és a  
// 4 betűs kód)  
// Lezáró 0-át teszünk a végére  
// Kiírjuk a soros terminálra debug célból  
// Ellenőrizzük a helyességét, és  
// végrehajtjuk, amit kell  
// Visszatérünk kiinduló állapotba  
// Kijelző törlése  
// Kurzor a sarokba  
// Kiírjuk, hogy jöhet a kártya

// Ha jött egy számjegy, de még nem írta  
// be mind a 4-et  
// Hozzáírjuk a többihez

# A kapunyitó szoftvere - 7

- A kártya és a kód ellenőrzése:

```
void checkCardAndCode () {  
    lcd.clear (); // kijelző törlése  
    lcd.setCursor (0, 0); // kurzor a sarokba  
    int ix = 0;  
    while (codes[ix] ) { // végignézzük az összes tárolt kódot  
        if (!strcmp(userID, codes[ix])) { // ha egyezik, kész  
            lcd.print ("Rendben!"); // szólunk, hogy nyílik a kapu  
            digitalWrite (LEDPin, 1); // kigyújtjuk a LED-et  
            break; // nem keresünk tovább  
        }  
        ix++;  
    }  
    if (!codes[ix]) // ha a lista végére értünk, és nincs meg,  
        lcd.print ("Rossz k1242d!"); // közöljük a rossz hírt  
  
    delay (1000); // várunk 1 másodpercet, hogy el lehessen olvasni  
  
    digitalWrite (LEDPin, 0); // LED lekapcsolása  
    digitalWrite (RFIDResetPin, LOW); // RFID reset, felfutó élet csinálunk. Alacsonyba visszük...  
    delay (100); // ... kicsit várunk ...  
    digitalWrite (RFIDResetPin, HIGH); // ... majd magasba emeljük.  
}
```

- Megismertük az Arduino-t
  - Milyen kimenetei/bemenetei vannak
  - Hogyan kell ezekre perifériát illeszteni
  - Hogyan kell a hozzátartozó szoftvert megírni
- Megvalósítottuk az ajtónyitót
  - Bolti, megvásárolható eszközökből
  - Forrasztás csak az összekötögetések miatt kellett
  - Megírtuk a szoftverét

- Ezeregy Arduino klón létezik
  - Legálisan, mert open source a hardver is
- Ezeregy Arduino-szerű mikrokontroller kártya kapható
  - OLIMEXINO: AVR mikrokontrollerrel
  - DUINOMITE: PIC mikrokontrollerrel
  - MAPLE: ARM Cortex M3 processzorral
  - NETDUINO: 32 bites ARM processzorral, .NET környezetben programozható (Visual Studio-val)
  - stb...