

Híradástechnikai jelfeldolgozás

13. Előadás 2015. 04. 24.

Jeldigitalizálás és rekonstrukció

Dr. Gaál József
docens

BME Hálózati Rendszerek és Szolgáltatások Tanszék
gaal@hit.bme.hu

2015. április 27.
Budapest

- **Bevezetés**
- **Kvantálás**
- **Differenciális, prediktív kódolás**
- **Részsávú kódolás**
- **Transzformációs kódolás**

Lehetséges szinoním címek:

- Forrás kódolás
 - Jel-forrás (nem adat forrás)
 - veszteséges, hűség kritériummal
- Jel digitalizálás
 - (és rekonstrukció)
- Jeltömörítés
 - veszteséges, hűség kritériummal
- Analóg jel átvitele digitális csatornán

Bevezetés: az alapmodell



Analóg jel (hang, kép, adat, stb.): forrás: $x(t)$ rekonstrált: $y(t)$

Időben, térben változó (elektronikusan reprezentálható) fizikai jellemző
 matematikai modell:

folytonos idő/tér valós függvénye(i) (egy, két, több változós, skalár, vektor ...értékű)
 folytonos sztochasztikus folyamatok

Digitális jel c_n c'_n

véges (binárisan kódolható) szimbólumhalmaz elemeinek sorozatai (időben, címtartományban)

matematikai modell

számsorozat

valószínűségi változó sorozat, diszkrét sztochasztikus folyamat

Bevezetés: az alapmodell



Digitális csatorna

Térbeli transzláció: (digitális) távközlés

Időbeli transzláció: (digitális) jelrögzítés

Kódoló: digitalizálás: idő(tér) és amplitúdó diszkretizálás

Mintavételezés: idő(tér) diszkretizálás → valós számsorozat, val. vált. sorozat

Kvantálás: amplitúdó diszkretizálás → véges értékészlet

kódolás → digitális kód szekvencia

Dekódoló: rekonstrukció

Dekódolás → minta index

analóg minta rekonstrukció → diszkrét minta sorozat

simító szűrés, interpoláció: időben (térben) folytonos analóg kimenet

Bevezetés: az alapmodell



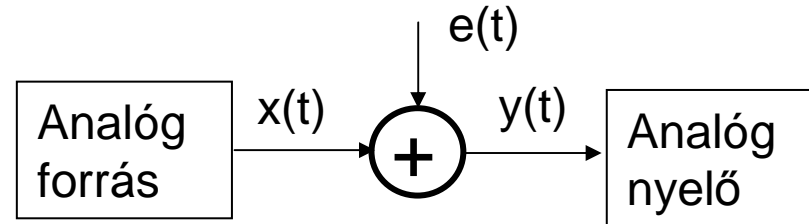
Minősítés

Hibajel: $e(t) = y(t) - x(t)$

Torzítás

Zaj

Additív hiba (torzítás, zaj) modell:



SNR (Signal to Noise Ratio)

$$\text{SNR} = \frac{\text{jel teljesítmény}}{\text{hiba teljesítmény}} = \frac{\overline{x^2(t)}}{\overline{e^2(t)}} = \frac{\overline{x^2(t)}}{\overline{(y(t) - x(t))^2}}$$

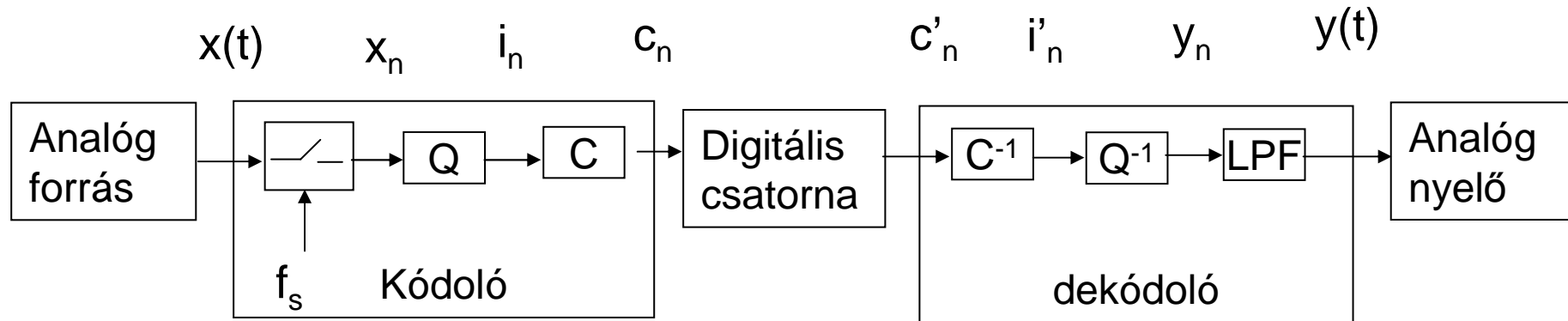
SNRdb

$$\text{SNRdb} = 10 \log_{10} \text{SNR}$$

Hullámforma kódolás!

(van más is!)

Bevezetés: az alapmodell



Kódoló: digitalizálás: idő(tér) és amplitúdó diszkretizálás

Mintavételezés: idő(tér) diszkretizálás → valós számsorozat, val. vált. sorozat

Kvantálás: amplitúdó diszkretizálás → véges értékészlet

kódolás → digitális kód szekvencia

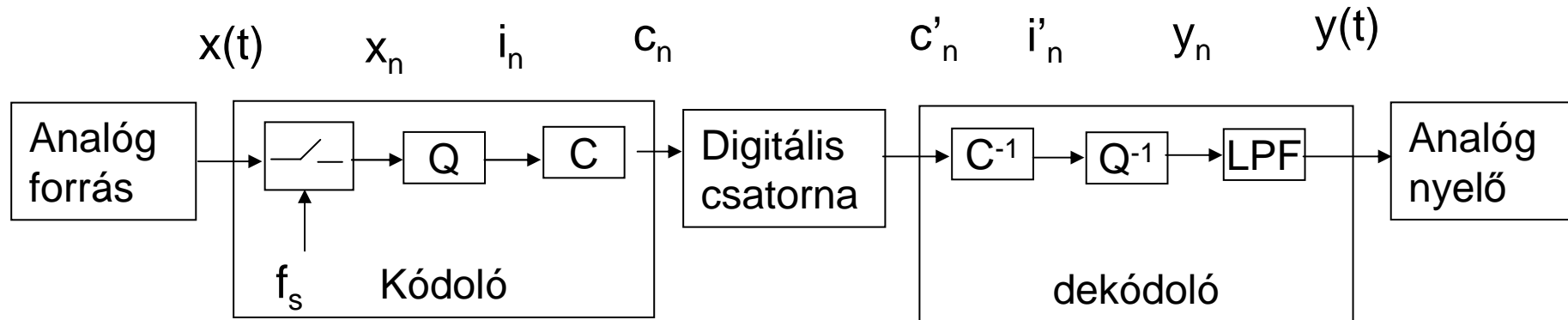
Dekódoló: rekonstrukció

Dekódolás → minta index

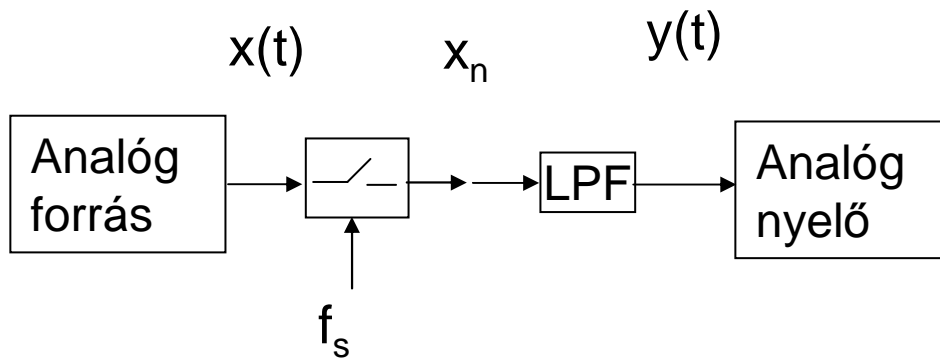
analóg minta rekonstrukció → diszkrét minta sorozat

simító szűrés, interpoláció: időben (térben) folytonos analóg kimenet

Bevezetés: mintavételezés



Ideális csatorna: $c_n = c'_n$ és nincs kvantálás: $y_n = x_n$



Ha $x(t)$ sávhatárolt:

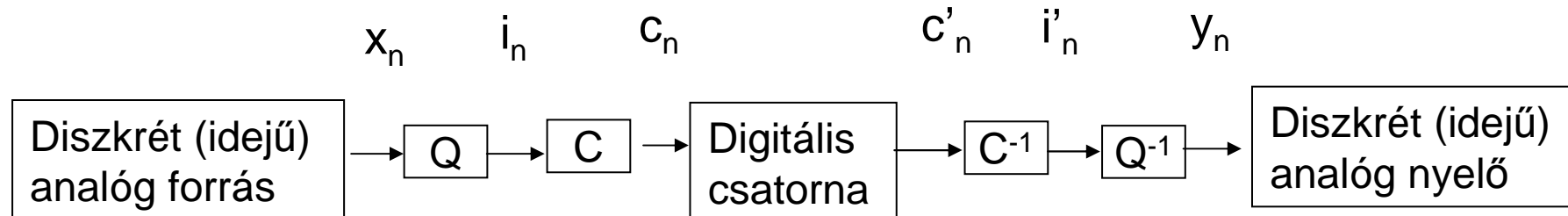
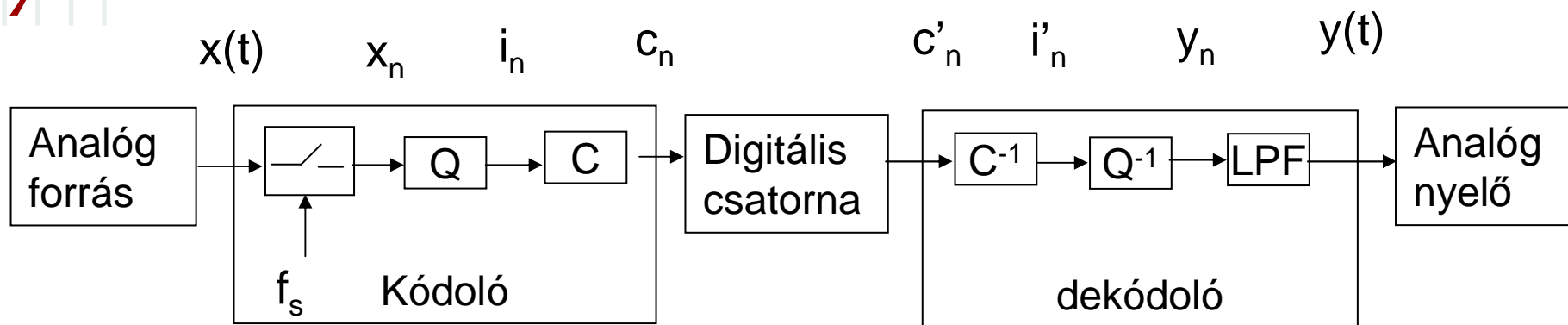
$$F\{x(t)\}=X(f)=0, \quad |f| > B$$

és $f_s \geq 2B$

és LPF határfrekvencia $f_h=B$

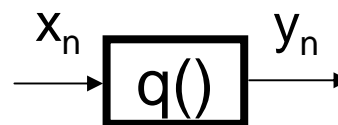
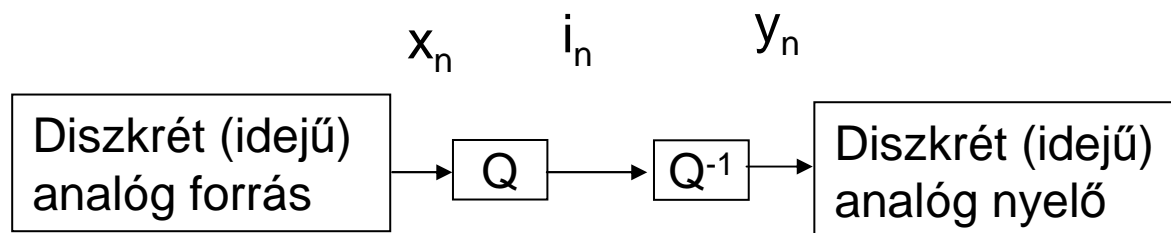
akkor $y(t)=x(t)$

Kvantálás



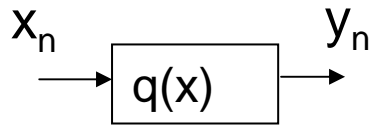
Ideális csatorna:

$$c_n = c'_n \quad i_n = i'_n$$



Kvantáló,

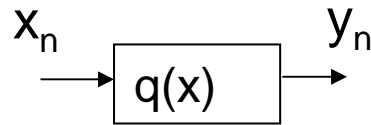
mint diszkrét idejű input-output doboz



- valós
- memória mentes: $y_n = q(n, x_n)$
- invariáns: $y_n = q(x_n)$
- véges kimeneti értékkészlet: $y_n \in [Y_1, Y_2, \dots, Y_L]$
- nem lineáris
- monoton

Kvantáló,

mint diszkrét idejű input-output doboz



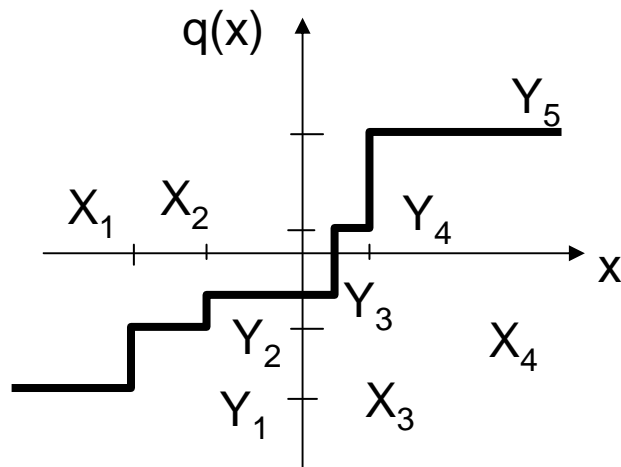
L szintű lépcsős kvantálási karakterisztika:

bemeneti intervallum felosztás: X_1, X_2, \dots, X_{L-1}

döntési intervallumok

kimeneti lehetséges értékek: Y_1, Y_2, \dots, Y_L

döntött (rekonstruált) értékek

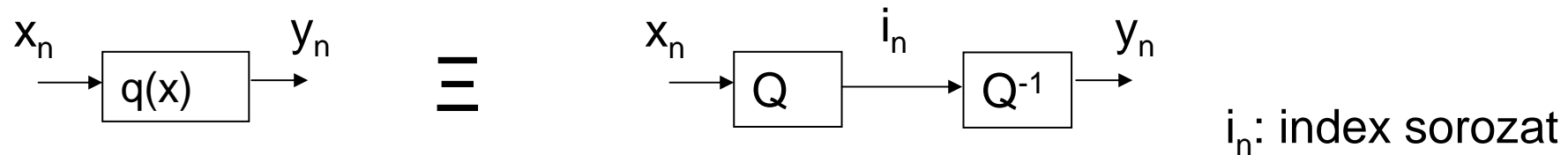


$$y = q(x) = \begin{cases} Y_1, & \text{ha } x \in (-\infty, X_1) \\ Y_i, & \text{ha } x \in [X_{i-1}, X_L), i = 2, \dots, L-1 \\ Y_L, & \text{ha } x \in [X_{L-1}, -\infty) \end{cases}$$

Kvantáló, inverz kvantáló, kódoló, dekódoló

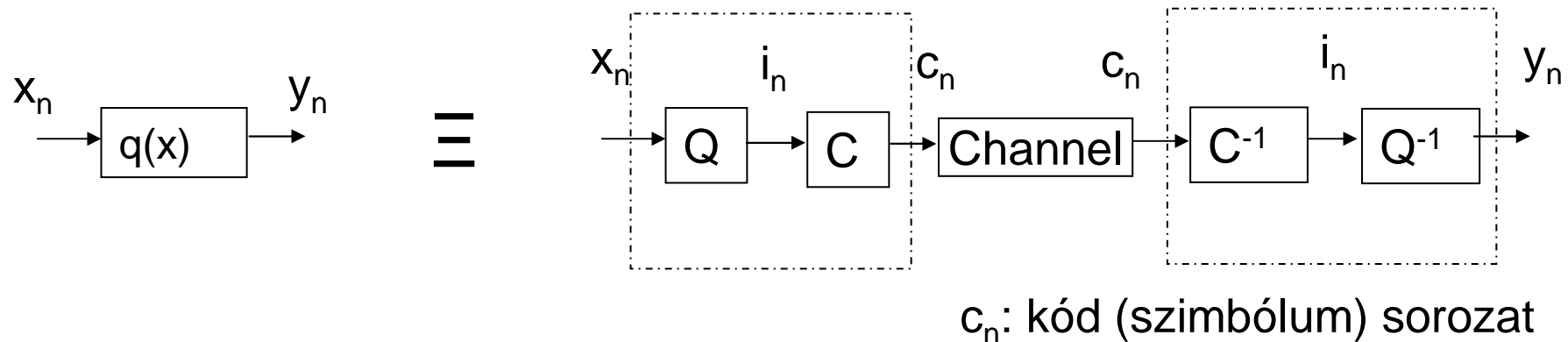
Kvantáló

= bemeneti döntés + kimeneti rekonstrukció:
kvantáló, inverz kvantáló



Kvantáló,

kvantálás, kódolás, csatorna, dekódolás, rekonstrukció



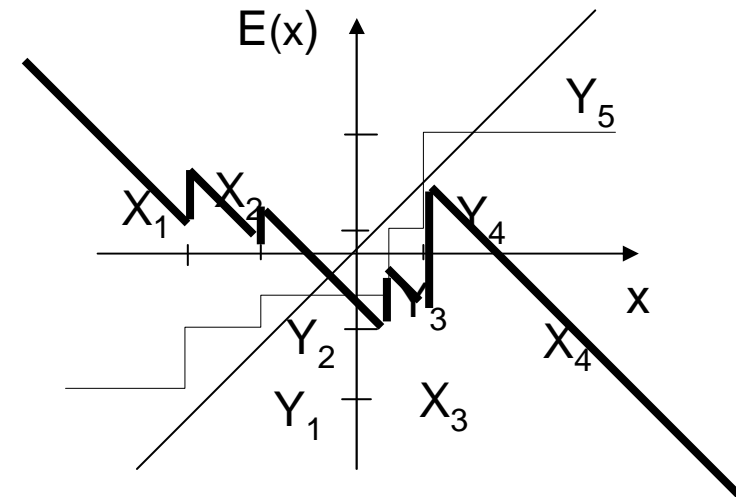
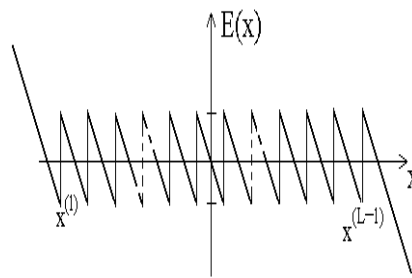
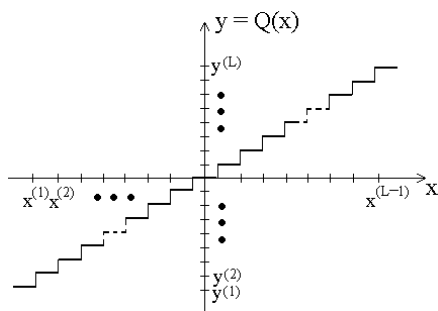
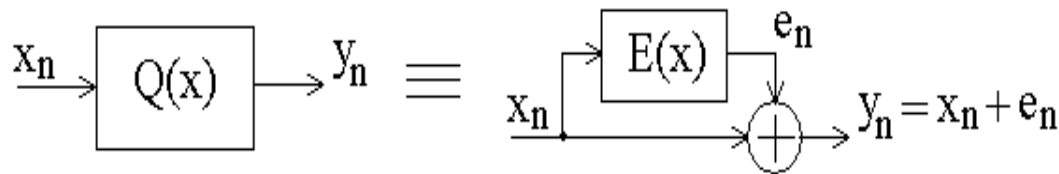
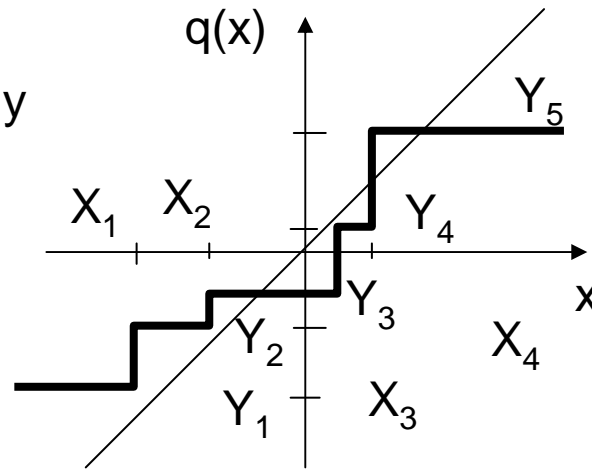
Kvantálási hiba

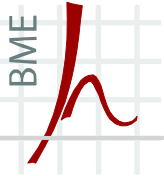
Kvantálási karakterisztika: $y_n = q(x_n)$
lépcsős függvény

Kvantálási hiba: $e_n = y_n - x_n$

hiba karakterisztika: $E(x) = q(x) - x$
fűrész függvény

additív kvantáló modell: $y_n = x_n + E(x_n)$

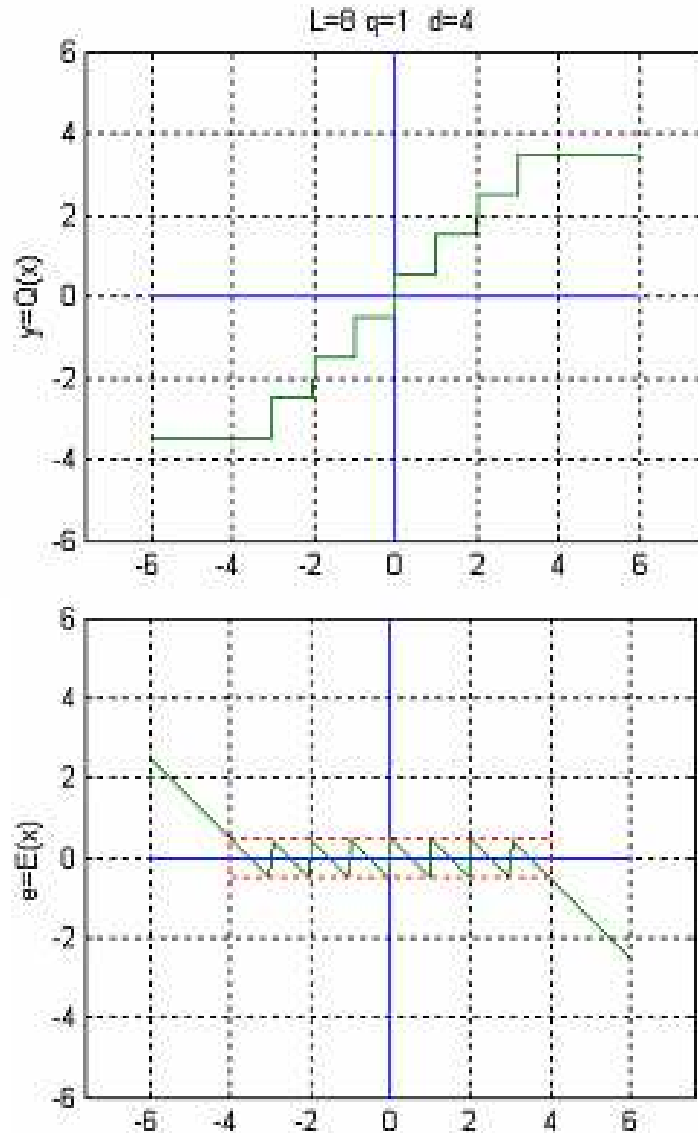




Nevezetes kvantáló (karakterisztika) típusok

- szimmetrikus: $Q(-x) = -Q(x)$
- egyenletes: $Y_{i+1} - Y_i = dy = q = dx = X_{i+1} - X_i \quad i=1 \dots (L-1)$
 - kerekítéses
 - csonkolásos
- nem egyenletes
 - logaritmikus
 - Max-Lloyd

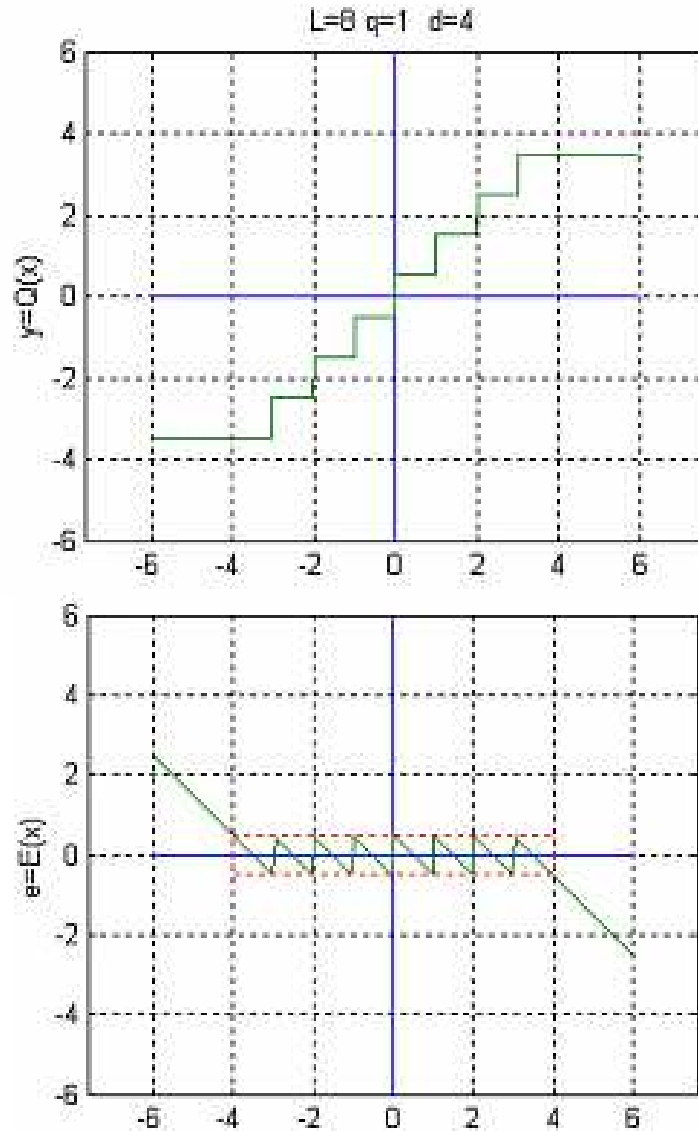
Szimmetrikus, egyenletes kvantáló



Jellemzői:

- szintek száma $L=8$ szintű
- bitek száma: $b=\log_2(L)$
- kvantálási lépcső: $q=1$
- Dinamika tartomány:
 - ahol a hiba $\leq q/2$
 - $[-d,d]$ $d=4$

Szimmetrikus, egyenletes kvantáló



Üzem módok:

- nagy jelű
 - túlvezérléses: $|x| > d$
- kis jelű
 - $|x| < q/2$
 - nullabemenetű
- normál üzemmód
 - $q/2 < |x| < d$
 - kerekítéses, granuláris

Szimmetrikus, egyenletes kvantáló

Példa:

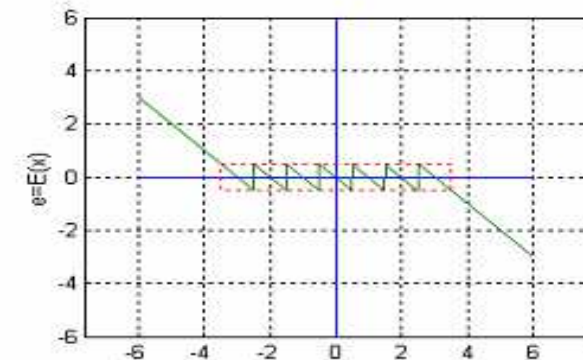
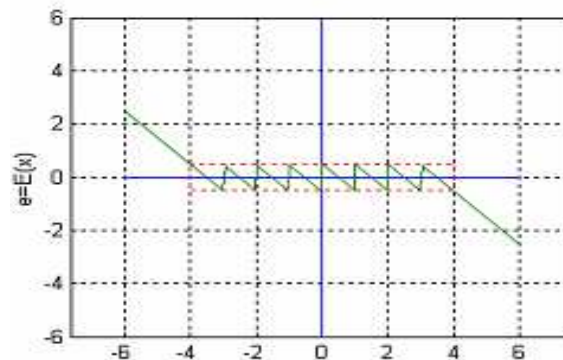
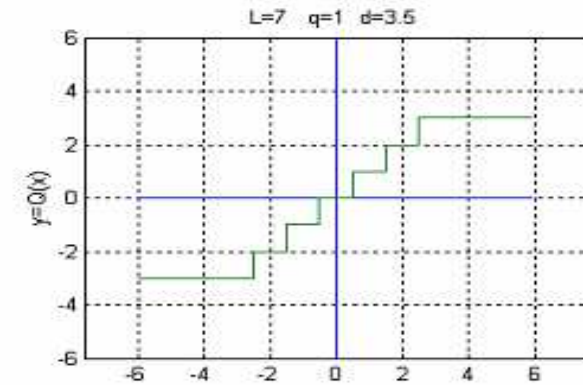
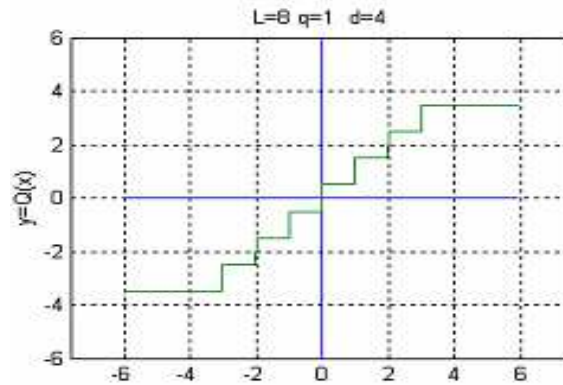
3 bites

kvantálási

és

hiba-

karakterisztikák:



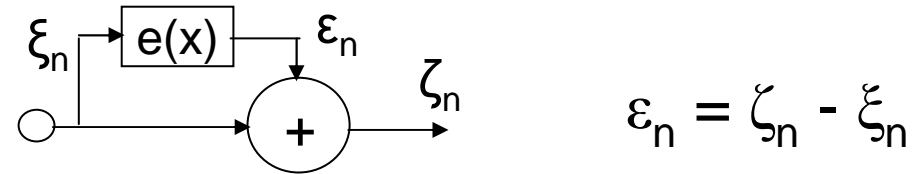
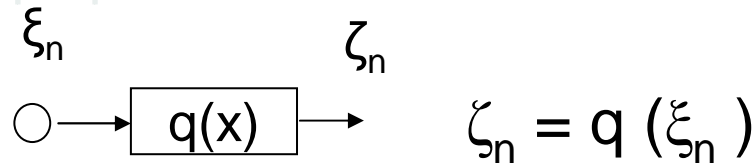
páros szintű

páratlan szintű

Kis jelű viselkedés: „Idle channel noise”:

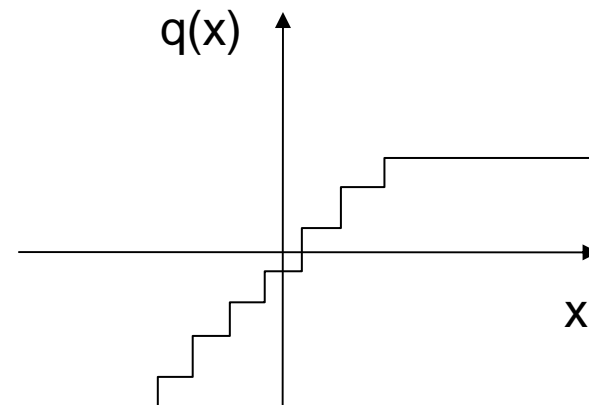
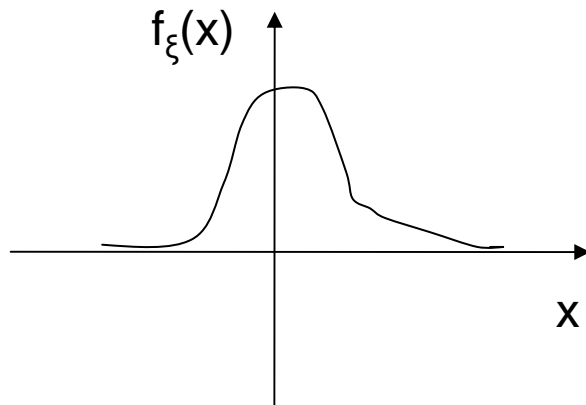
nulla bemenetű zaj teljesítmény: $P = q^2/4$

Stacioner forrás kvantálása



A ζ_n stacioner forrás: $f_\zeta(x)$ pdf

Kvantáló: $q(x)$, $e(x)$

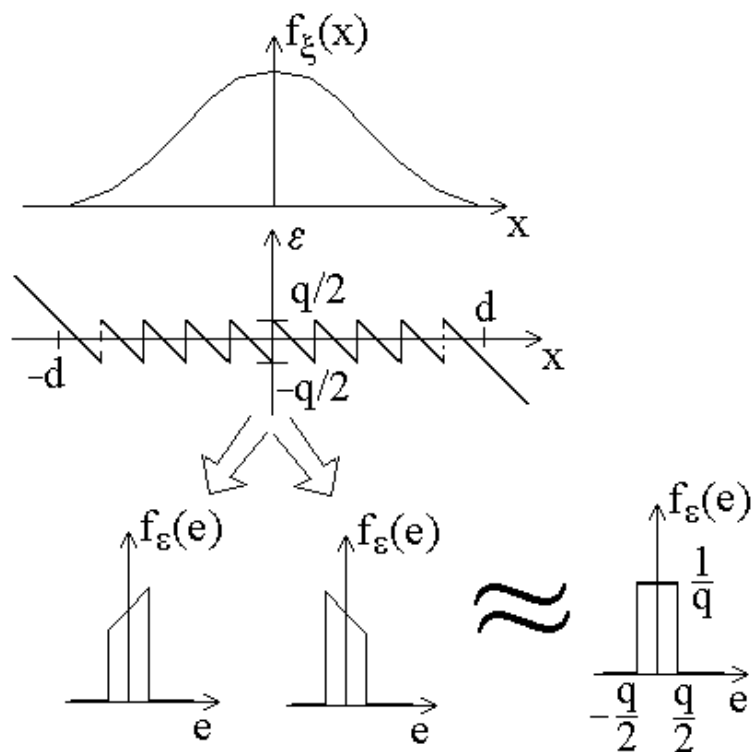


- bemeneti eloszlás tartója \leftrightarrow a kvantáló dinamika tartománya
- kimeneti diszkrét eloszlás:
- túlvezérlés, normál működés valószínűsége
- hibajel eloszlása, teljesítménye

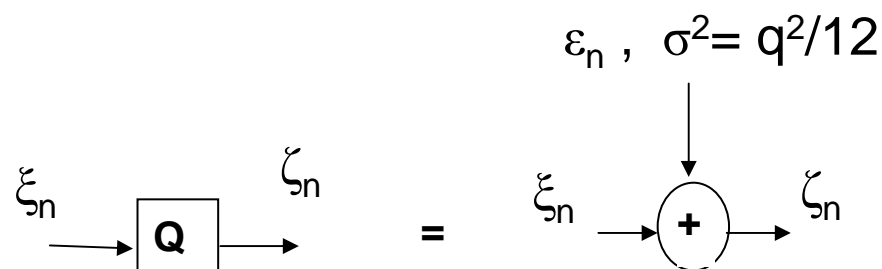
Stacioner forrás finom kvantálása

A kvantáló normál működési tartományban

A kvantálási hiba eloszlása:



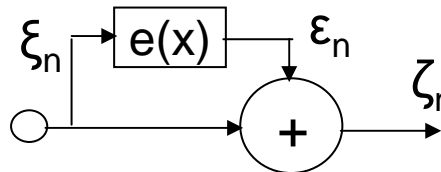
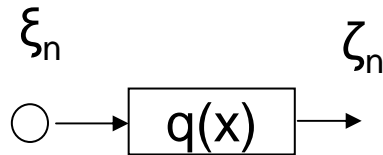
Finom kvantálás lineáris,
additív zaj modellje,
helyettesítő képe:



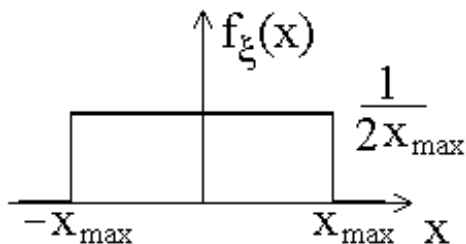
Kvantálás minősítése: SNR

SNR = átlagos jelteljesítmény / átlagos hibateljesítmény

$$\text{SNR} = \frac{P_\xi}{P_\varepsilon} = \frac{E\{\xi^2\}}{E\{\varepsilon^2\}} = \frac{E\{\xi^2\}}{E\{(\xi - \zeta)^2\}}$$

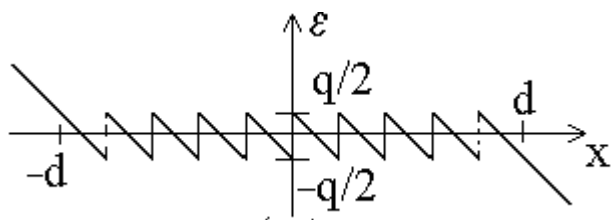


Egyenletes eloszlás egyenletes kvantálása



$$P_{\xi} = E\{\xi^2\} = \int_{-\infty}^{\infty} x^2 f_{\xi}(x) dx = \int_{-X_{\max}}^{X_{\max}} x^2 \frac{1}{2X_{\max}} dx = \frac{X_{\max}^2}{3}$$

$$P_{\varepsilon} = \text{pr}\{\text{normal}\} P_{\varepsilon \text{ normal}} + \text{pr}\{\text{overload}\} P_{\varepsilon \text{ overload}}$$



$$P_{\varepsilon \text{ normal}} = \frac{q^2}{12}$$

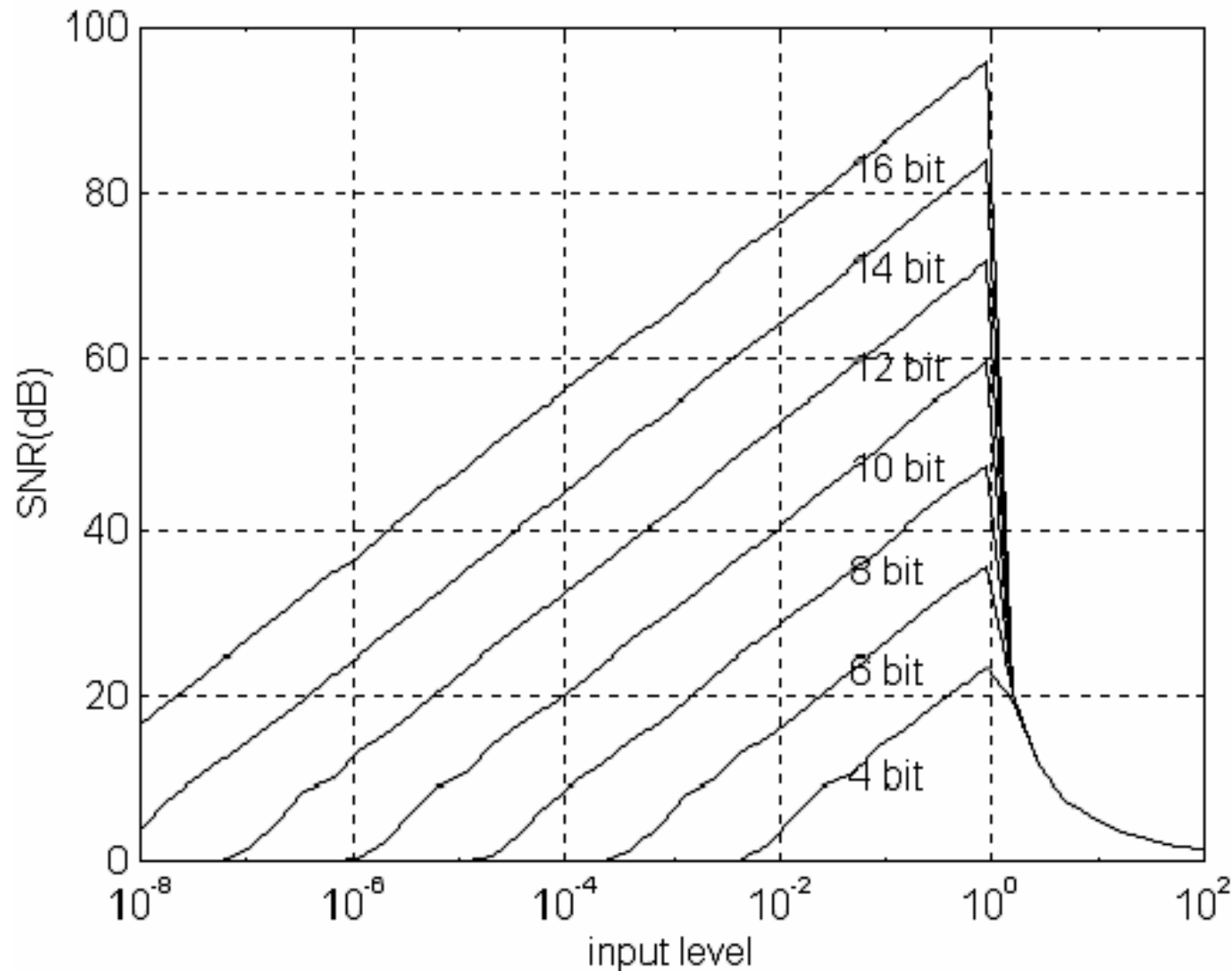
$$P_{\varepsilon \text{ overload}} = E\{\varepsilon^2 \mid |\xi| > d\} =$$

$$\frac{\int_{-\infty}^{-d} (x - y_{\min})^2 f_{\xi}(x) dx + \int_d^{\infty} (x - y_{\max})^2 f_{\xi}(x) dx}{\int_{-\infty}^{-d} f_{\xi}(x) dx + \int_d^{\infty} f_{\xi}(x) dx}$$

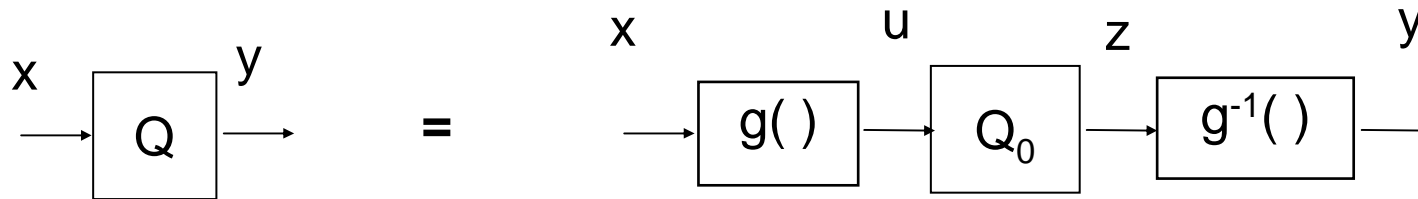
$$SNR_{\max} = \frac{P_{\xi \max}}{P_{\varepsilon \text{ normal}}} = \frac{d^2}{\frac{q^2}{12}} = 4 \left(\frac{d}{q} \right)^2 = 4 \left(\frac{L}{2} \right)^2 = L^2 = 2^{2r}$$

r bites kvantáló: $SNR_{\max}^{\text{dB}} = 6 r \text{ [dB]}$

Egyenletes eloszlás egyenletes kvantálása



Nem egyenletes kvantálás

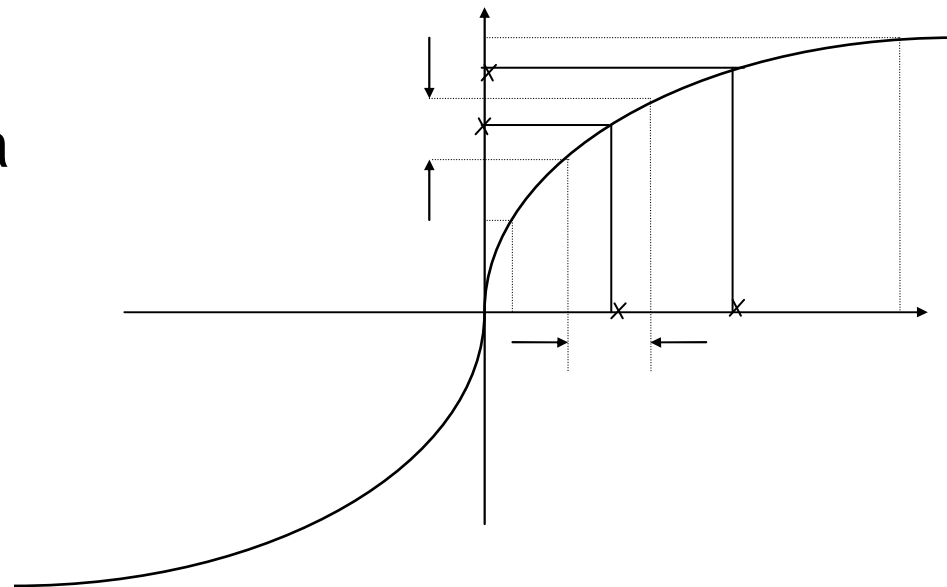


Q : nem egyenletes kvantáló

Q_0 : egyenletes kvantáló

$g(x)$: kompander karakterisztika

$g(x)^{-1}$: exander karakterisztika



Logaritmikuskvantálás

Szimmetrikus, logaritmikuskvantáló

- 1 bit előjel
- r-1 bit abszolút érték kvantálás

Méretezés:

- adott: SNR, x_{\min} , x_{\max}
- kérdés: r

Szintfüggetlen SNR: $SNR = SNR_i = \frac{x_i^2}{q_i^2}$

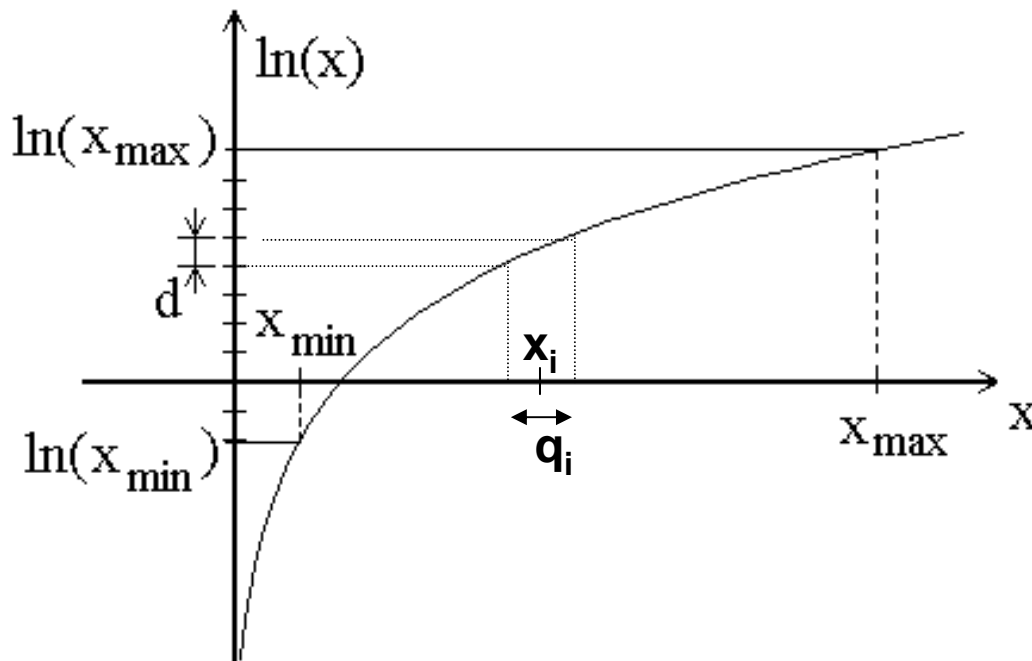
$$d = \frac{\ln(x_{\max}) - \ln(x_{\min})}{L - 1}$$

$$L = \frac{\ln \frac{x_{\max}}{x_{\min}}}{d} + 1$$

$$r - 1 = \log_2(L)$$

$$d = \ln\left(x_i + \frac{q_i}{2}\right) - \ln\left(x_i - \frac{q_i}{2}\right) =$$

$$= \ln\left(1 + \frac{1}{\frac{x_i}{q_i} - \frac{1}{2}}\right)$$



Logaritmikus kvantálás

Példa:

4 bites

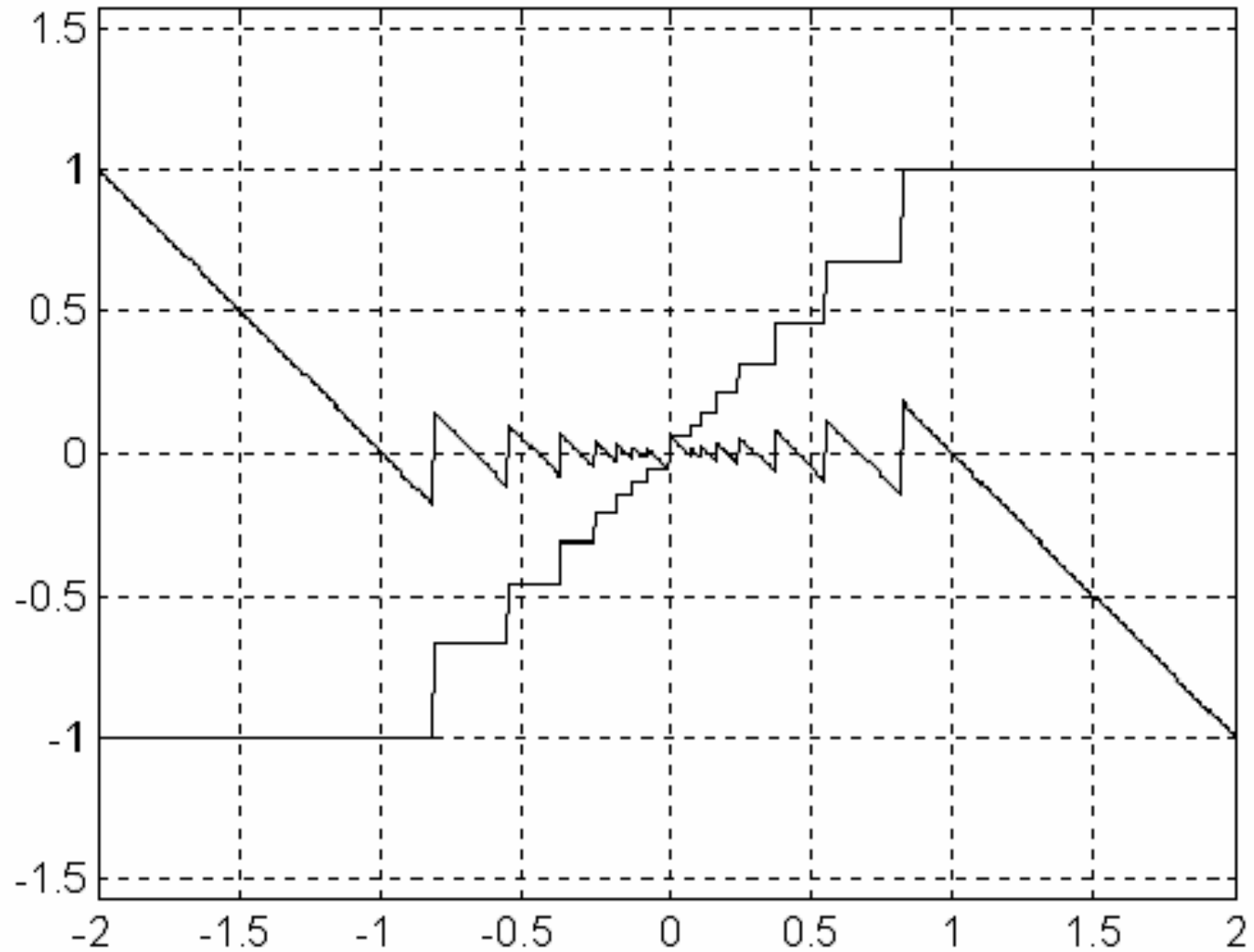
logaritmikus

kvantálási

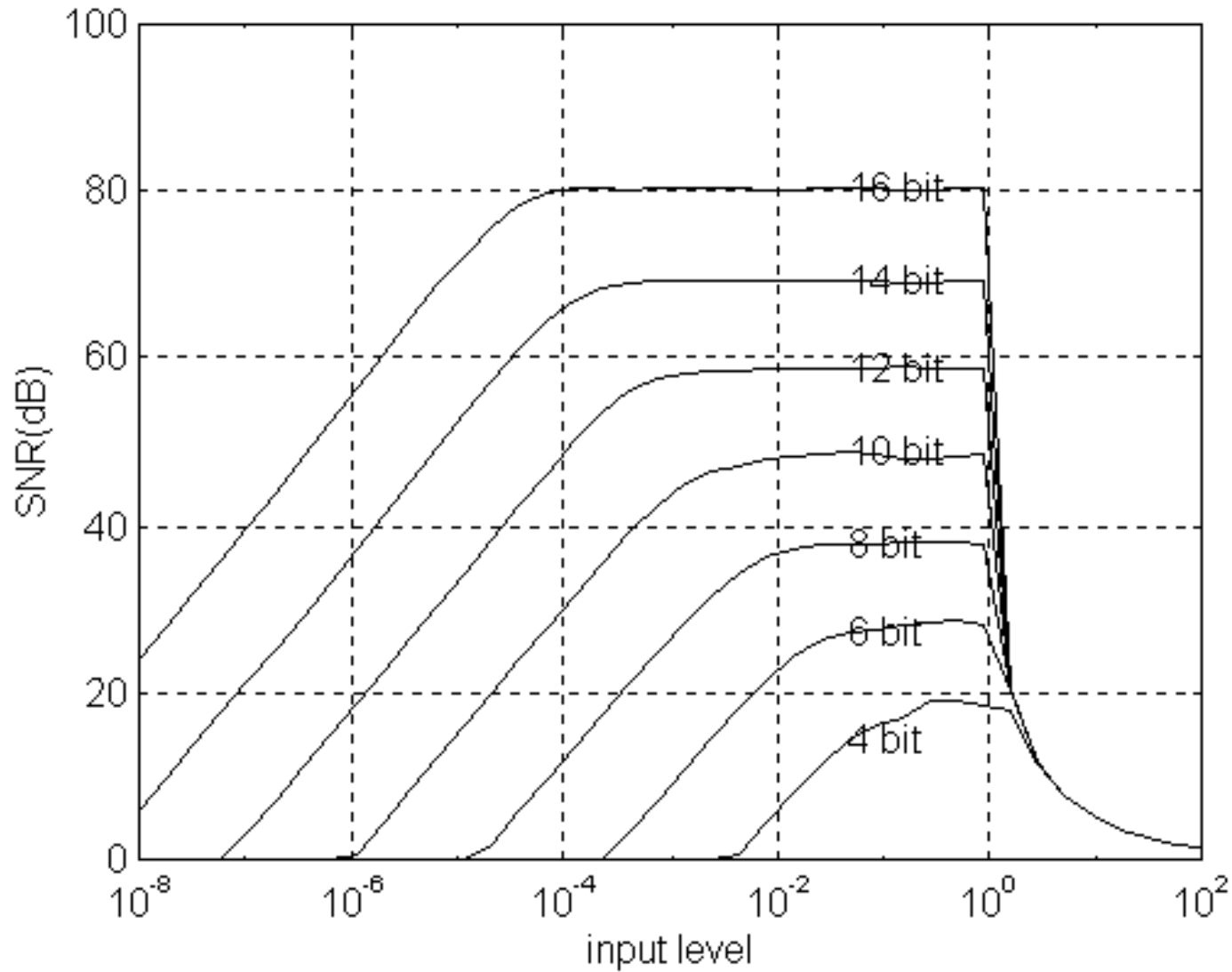
és

hiba-

karakterisztikák:



Logaritmikus kvantálás



Max-Lloyd kvantáló

PDF optimalizált (nem egyenletes) kvantáló

- Adott a forrás eloszlása,
és a kvantáló szintjeinek L száma.
- Meghatározandó az
 - $X_1, X_2, \dots, X_{(L-1)}$ döntési intervallum határok és
 - Y_1, Y_2, \dots, Y_L döntési szintek
 - optimális (SNR-t maximalizáló) értékei

A megoldást az alábbi iterációval éretjük el:

Kiindulás: $x_1^{(0)}, x_2^{(0)}, \dots, x_{L-1}^{(0)}; y_1^{(0)}, \dots, y_L^{(0)}$

$$y_k^{(i)} = E\left\{ \xi \mid x_{k-1}^{(i-1)} < \xi < x_k^{(i-1)} \right\} \quad k = 1 \dots L$$

$$i=1, 2, \dots \quad x_k^{(i)} = \frac{1}{2} \left(y_k^{(i)} + y_{k+1}^{(i)} \right) \quad k = 1 \dots L - 1$$