

# Alkalmazásfejlesztés a PCDSP6 jelfeldolgozó kártyára

2009. November.

Dr. Gaál József

# Alkalmazás fejlesztés a PCDSP6 kártyára

- Egyrészt
  - Funkcionális specifikáció
  - Elmélet, Algoritmus, Implementáció
  - Tesztelés, Dokumentálás
- Másrészt
  - Host programozása
  - DSP programozása
  - FPGA programozása

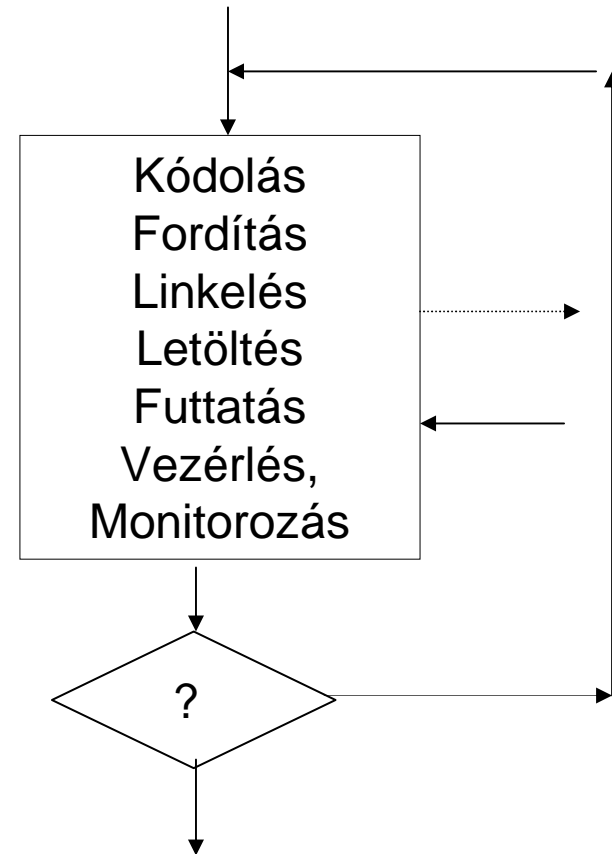
# DSP programozás

- Kódolás
- Fordítás
- Linkelés
- Letöltés
- Futtatás
- Tesztelés, Vezérlés, Monitorozás

» Pontosabban szólva: 

# DSP programozás

- Különböző lépések, többszörösen visszacsatolt, iteratív folyamata
- Kulcskérdés: elméleti felkészültség és hatékony eszközhasználat



# A DSP programozás főbb eszközei

- Code Composer Studio (Texas Instr.)
  - Kódolás
  - Fordítás (compilation, assembling)
  - Linkelés
  - Szimuláció, forrás szintű debuggolás
- Mon6000 (Relcom Kft.)
  - Letöltés
  - Futtatás
  - Vezérlés, Monitorozás

# Szekciók (sections)

Több részből áll minden program: sections

Egyrészt: Vannak **kód** és **adat** részek, melyek **inicializálандóak** vagy nem :

- Kód: forrásnyelven megírandó, ezáltal inicializálандó
- Adatterületek
  - Inicializálандó vagy csak helyfoglalандó
  - Konstans vagy változtatható értékek

Másrészt: Vannak **kód** és **adat** részek, melyek fizikai, hardver okok miatt **különböző címen** helyezendőek el:

- Különböző funkcióhoz kötöttek:
  - Interrupt vektor, regiszterek, perifériák címei
- különböző típusú áramkörökbe valóak:
  - ROM, onchip RAM, external DRAM, stb.

# Szekciók (sections)

A relokálható szekciók a fordítás alatt jönnek létre:

- egyrészt automatikusan,
- másrészt a forráskódban adott direktívák szerint.

A szekciók a linkelés során rendelődnek a különböző címtartományokhoz, és a mögöttük lévő különböző hardverekhez

- Egyrészt automatikusan,
- Másrészt a felhasználó által írt “linker kommander file”, \*.cmd szerint.

# Szekciók (sections)

A C fordító által automatikusan létrehozott (default)

- inicializált szekciók:
  - .text (program számláló)
  - .cinit
  - .const
  - .switch
- nem inicializált szekciók:
  - .bss (adat pointer DP .set B14 )
  - .far (far pointer FP .set A15 )
  - .stack (stack pointer SP .set B15 )
  - .sysmem (heap memory )

Az assembler által automatikusan létrehozott (default)

- inicializált szekciók:
  - .text
  - .data
- nem inicializált szekciók:
  - .bss



# Szekciók (sections)

A C fordító által létrehozott, felhasználó által definiált szekciók:

```
#pragma CODE_SECTION(fn, "my_sect")

int fn(int x)
{
    .....
    return x;
}

#pragma DATA_SECTION(bufferB, "my_sect")
char bufferA[512];
char bufferB[512];
```

Az assembler által létrehozott, felhasználó által generált

- inicializált szekciók:
  - **.sect** "section name"
- nem inicializált szekciók:
  - *symbol* **.usect** "section name", *size in bytes* [, *alignment* [, *bank offset*] ]

# Szekciók (sections)

A **linker commander file**: Memóriák és szekciók összerendelése:

## MEMORY

```
{  
    InterruptServiceTable (RX):  o = 00000000h    l = 00000200h    /* 512 bytes */  
    OnChipRAM      (RWX):    o = 00000200h    l = 000FFE00h    /* 1M - 512 bytes */  
    ExternalSDRAM  (RWX):    o = 80000000h    l = 08000000h    /* 128M bytes */  
}
```

## SECTIONS

```
{  
    .ITvecs          >      InterruptServiceTable  
/*  
    .stack           >      OnChipRAM  
    .far             >      OnChipRAM  
    .cinit           >      OnChipRAM  
*/  
}
```

# Az első DSP programunk

- A létrehozandó forrás file-ok:
- Interrupt vektor-tábla kitöltése:
  - vector.asm
- Az alkalmazás főprogramja:
  - pelda01.c
- Linker kommander File:
  - lnk\_pelda.cmd

# Az első DSP programunk

vector.asm :

```
FP .set    A15
DP .set    B14
SP .set    B15

.sect .ITvecs

RESET_ISR:      ; Reset
.ref    _c_int00
MVKL .S2      (_c_int00), B0
MVKH .S2      (_c_int00), B0
B      .S2      B0
NOP
NOP
NOP
NOP
NOP
```

```
ISR_RET .macro ret_poit
B      ret_point
NOP 7
.endm

ISR_RET      NRT
ISR_RET      IPT
ISR_RET      IPT
ISR_RET      IPT
ISR_RET      IPT
ISR_RET      IPT
ISR_RET      IPT
ISR_RET      IPT
ISR_RET      IPT
ISR_RET      IPT
ISR_RET      IPT
ISR_RET      IPT
ISR_RET      IPT
ISR_RET      IPT
ISR_RET      IPT
```

# Az első DSP programunk

pelda01.asm :

```
int loopCounter;

void idleFunction()
{
    loopCounter++;
}

void main()
{
    while(1)
        idleFunction();
}
```

lnk\_pelda.cmd

```
MEMORY
{
    ITable      (RX):  o = 00000000h l=00000200h
    OnChipRAM(RWX):  o = 00000200h l=000FFE00h
    ExtSDRAM  (RWX):  o = 80000000h l=08000000h
}
SECTIONS
{
    .ITvecs      > ITable
}
```

# Az első DSP programunk

pelda01.asm :

```
#pragma DATA_SECTION \
    (loopCounter, "adatok");
int loopCounter;
void idleFunction()
{
    loopCounter++;
}

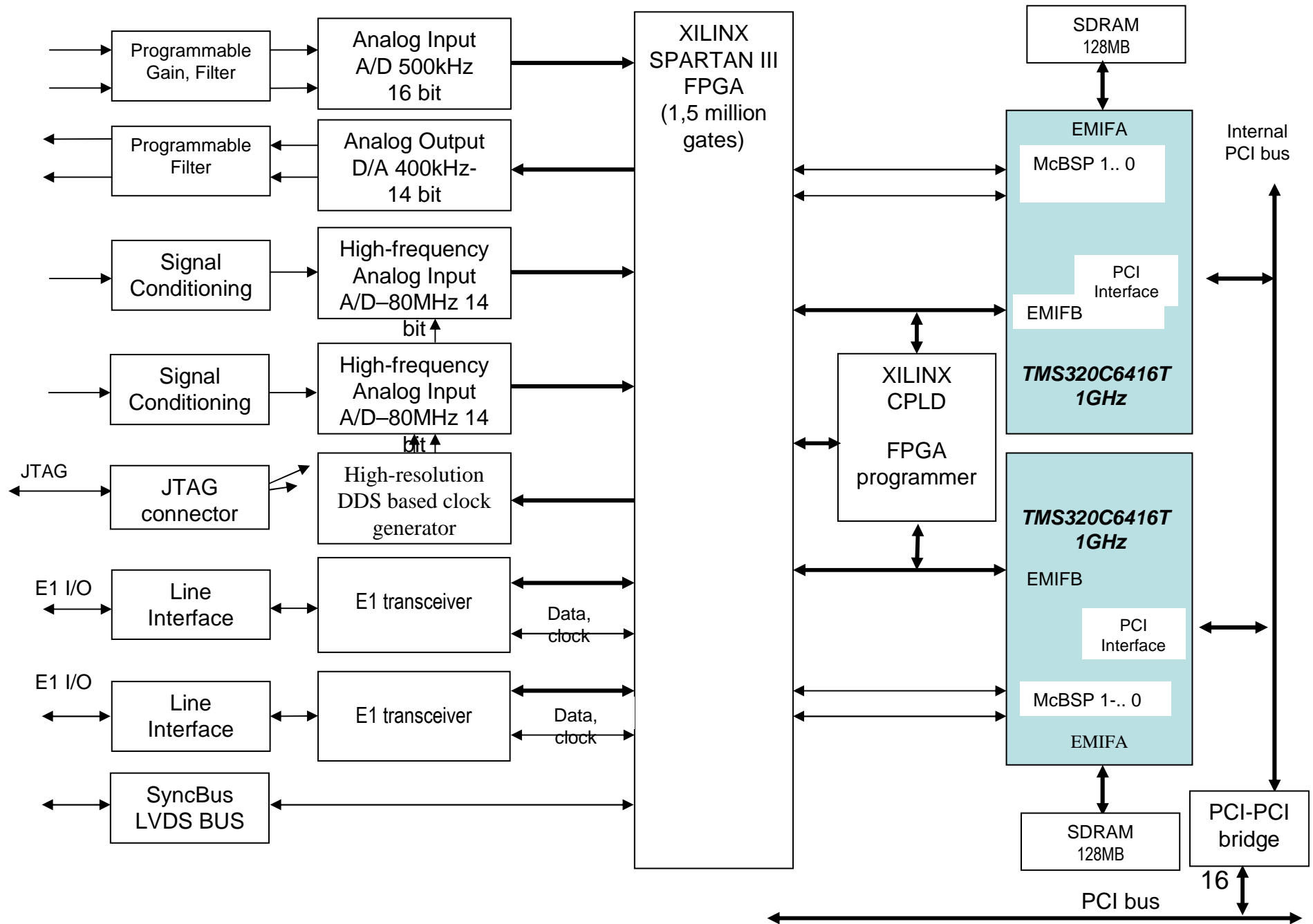
void main()
{
    while(1) idleFunction();
}
```

lnk\_pelda.cmd

```
MEMORY
{
    ITable      (RX):  o = 00000000h l=00000200h
    OnChipRAM(RWX):  o = 00000200h l=000EFE00h
    DATA_RAM  (RWX):  o = 000F0000h l=00010000h
    ExtSDRAM   (RWX):  o = 80000000h l=08000000h
}
SECTIONS
{
    .Itvecs      > ITable
    adatok       >
}
```

# Komponens szoftver

- RSL
- CSL
- DSP lib
- BSL
- Mintaprogramok





- DSP memória térkép

DSP Address	Size	Description	Software
0000 0000 000F FFFF	1M	onchip RAM	
0010 0000 017F FFFF	23M	Reserved	
0180 0000 5FFF FFFF	1512M	onchip peripherals	CSL
6000 0000 6FFF FFFF	256M	external peripherals	BSL
7000 0000 7FFF FFFF	256M	Reserved	
8000 0000 87FF FFFF	128M	external <b>SDRAM</b>	
8800 0000 FFFF FFFF	1920M	Reserved	

# Onchip perifériák 1.

DSPAddress	Size	Description	Software
0180 0000 0183 FFFF	256K	EMIFA registers	BSL
0184 0000 0187 FFFF	256K	CACHE registers	CSL
0188 0000 018B FFFF	256K	HPI registers	reserved
018C 0000 018F FFFF	256K	McBSP 0 registers	CSL
0190 0000 0193 FFFF	256K	McBSP 1 registers	CSL
0194 0000 0197 FFFF	256K	Timer 0 registers	CSL
0198 0000 019B FFFF	256K	Timer 1 registers	CSL
019C 0000 019F FFFF	256K	Interrupt selector registers	CSL

## Onchip perifériák 2.

DSPAddress	Size	onchip peripherals (cont.1)	Software
01A0 0000 01A3 FFFF	256K	EDMA RAM and registers	CSL
01A4 0000 01A7 FFFF	256K	McBSP2 registers	CSL
01A8 0000 01AB FFFF	256K	EMIFB registers	BSL
01AC 0000 01AF FFFF	256K	Timer2 registers	CSL
01B0 0000 013F FFFF	256K	GPIO registers	CSL
01B4 0000 01B7 FFFF	256K	UTOPIA registers	reserved
01B8 0000 01BB FFFF	256K	TCP/VCP registers	CSL
01BC 0000 01BF FFFF	256K	Reserved	reserved
01C0 0000 01C3 FFFF	256K	PCI registers	CSL

# Onchip perifériák 3.

DSPAddress	Size	onchip peripherals (cont.2)	Software
0200 0000 0200 0033	52	QDMA registers	?
0200 0034 2FFF FFFF	736M-52	Reserved	reserved
3000 0000 33FF FFFF	64M	McBSP0 Data	CSL
3400 0000 37FF FFFF	64M	McBSP1 Data	CSL
3800 0000 3BFF FFFF	64M	McBSP2 Data Not used	reserved
3C00 0000 3FFF FFFF	64M	Utopia queues Not used	reserved
4000 0000 4FFF FFFF	256M	Reserved	reserved
5000 0000 5FFF FFFF	256M	TCP/VCP	CSL

# CSL

- **The chip support library (CSL)**
  - provides a C-language interface for configuring and controlling on-chip peripherals.
- **Benefits of the CSL**
  - Standard Protocol-to-Program Peripherals
  - Basic Resource Management (Open, Close)
  - Symbolic Peripheral Descriptions
- **CSL Architecture**
  - each peripheral is covered by a single API module.

# CSL modules

<b>Peripheral Module</b>	<b>Description</b>	<b>Include File</b>	<b>Module Support Symbol</b>
CACHE	Cache module	csl_cache.h	CACHE_SUPPORT
CHIP	Chip-specific module	csl_chip.h	CHIP_SUPPORT
CSL	Top-level module	csl.h	NA
DAT	Device independent data copy/fill module	csl_dat.h	DAT_SUPPORT
EDMA	Enhanced direct memory access module	csl_edma.h	EDMA_SUPPORT
EMIFA	External memory interface A module	csl_emifa.h	EMIFA_SUPPORT
EMIFB	External memory interface B module	csl_emifb.h	EMIFB_SUPPORT
GPIO	General-Purpose input/output module	csl_gpio.h	GPIO_SUPPORT
HPI	Host port interface module	csl_hpi.h	HPI_SUPPORT
I2C	Inter -Integrated circuit module	csl_i2c.h	I2C_SUPPORT
IRQ	Interrupt controller module	csl_irq.h	IRQ_SUPPORT
McASP	Multichannel audio serial port module	csl_mcasp.h	MCASP_SUPPORT
McBSP	Multichannel buffered serial port module	csl_mcbasp.h	MCBSP_SUPPORT
PCI	PCI module	csl_pci.h	PCI_SUPPORT
TCP	Turbo decoder coprocessor module	csl_tcp.h	TCP_SUPPORT
TIMER	Timer module	csl_timer.h	TIMER_SUPPORT
VCP	Viterbi decoder coprocessor module	csl_vcp.h	VCP_SUPPORT

# CSL naming conventions

- Function PER\_funcName()
- Variable PER\_varName
- Macro PER\_MACRO\_NAME
- Typedef PER\_Typename
- Function Argument funcArg
- Structure Member memberName

PER is the placeholder for the module name.

- The CSL macro and constant names are defined for each register and each field in CSL include files
- Generic convention

# CSL data types

- **CSL Data Types**
  - Uint8    unsigned char
  - Uint16   unsigned short
  - Uint32   unsigned int
  - Uint40   unsigned long
  - Int8      char
  - Int16    short
  - Int32    int
  - Int40    long



# CSL Functions

*handle*=**PER\_open**(*channelNumber*,[*priority*]*flags*)

**PER\_config**([*handle*,]\**configStructure*)

**PER\_configArgs**([*handle*,]*regval\_1*,...*regval\_n*)

**PER\_reset**([*handle*])

**PER\_close**(*handle*)

– Handle-based peripherals ( Handles are required only for peripherals that have multiple channels or ports):

- EDMA
- GPIO
- McBSP
- TIMER
- I2C

# CSL Macros

<i>PER</i>	<i>peripheral</i>
<i>REG</i>	<i>register of peripheral</i>
<i>FIELD</i>	<i>field in register</i>
<i>regval</i>	<i>integer constant or variable or symbolic const</i>
<i>fieldval</i>	<i>integer constant or variable or symbolic const</i>
<i>x</i>	<i>integer constant, integer variable.</i>
<i>sym</i>	<i>symbolic constant</i>

- **PER\_REG\_RMK**(*fieldval\_n*,...*fieldval\_0*)
- **PER\_RGET**(*REG*)
- **PER\_RSET**(*REG*,*regval*)
- **PER\_FMK** (*REG*,*FIELD*,*fieldval*)
- **PER\_FGET**(*REG*,*FIELD*)
- **PER\_FSET**(*REG*,*FIELD*,*fieldval*)
- **PER\_REG\_ADDR**(*REG*)
- **PER\_FSETS** (*REG*,*FIELD*,*sym*)
- **PER\_FMKS** (*REG*,*FIELD*,*sym*)
- **PER\_ADDRH** (*h*,*REG*)
- **PER\_RGETH** (*h*,*REG*)
- **PER\_RSETH** (*h*,*REG*,*x*)
- **PER\_FGETH** (*h*,*REG*,*FIELD*)
- **PER\_FSETH** (*h*,*REG*,*FIELD*,*x*)
- **PER\_FSETSH** (*h*,*REG*,*FIELD*,*SYM*)

# CSL Symbolic Constans

## *Generic CSL Symbolic Constants*

### *Constant Values for Registers*

#### – **PER\_REG\_DEFAULT**

- Default value for a register; corresponds to the register value after a reset or to 0 if a reset has no effect.

### *Constant Values for Fields*

#### – **PER\_REG\_FIELD\_SYMVAL**

- Symbolic constant to specify values for individual fields in the specified peripheral register. values.

#### – **PER\_REG\_FIELD\_DEFAULT**

- Default value for a field; corresponds to the field value after a reset or to 0 if a reset has no effect.

# CSL

- The chip support library (CSL) has two layers:
  - the service layer and
  - the hardware abstraction layer, or HAL for short.
- The service layer contains
  - the API functions,
  - data types, and
  - constants as defined in the manual
- The HAL is made up of a set of header files that define an orthogonal set of
  - C macros and constants
  - which abstract registers and bitfields into symbols.

# CSL

• HAL Macro Type	Purpose
• <PER>_ADDR	Register Address
• <PER>_ADDRH	Register Address For Given Handle
• <PER>_CRGET	Gets the Value of CPU Register
• <PER>_CRSET	Sets the Value of CPU Register
• <PER>_FGET	Field Get
• <PER>_FGETA	Field Get Given Address
• <PER>_FGETH	Field Get For Given Handle
• <PER>_FMK	Field Make
• <PER>_FMKS	Field Make Symbolically
• <PER>_FSET	Field Set
• <PER>_FSETA	Field Set Given Address
• <PER>_FSETH	Field Set For Given Handle
• <PER>_FSETS	Field Set Symbolically
• <PER>_FSETSA	Field Set Symbolically For Given Address
• <PER>_FSETSH	Field Set Symbolically For Given Handle
• <PER>_RGET	Register Get
• <PER>_RGETA	Register Get Given Address
• <PER>_RGETH	Register Get For Given Handle
• <PER>_RSET	Register Set
• <PER>_RSETA	Register Set Given Address
• <PER>_RSETH	Register Set For Given Handle
• <PER>_<REG>_	DEFAULT Register Default Value
• <PER>_<REG>_OF	Register Value Of ...
• <PER>_<REG>_RMK	Register Make
• <PER>_<REG>_<FIELD>_DEFAULT	Field Default Value
• <PER>_<REG>_<FIELD>_OF	Field Value Of ...
• <PER>_<REG>_<FIELD>_<SYM>	Field Symbolic Value

# CSL: Timer

## *TIMER Configuration Structure*

TIMER\_Config    S            Structure used to set up a timer device

### *(a) Primary Functions*

TIMER_close	F	Closes a previously opened timer device
TIMER_config	F	Configure timer using configuration structure
TIMER_configArgs		Sets up the timer using the register values passed in
TIMER_open	F	Opens a TIMER device for use
TIMER_pause	F	Pauses the timer
TIMER_reset	F	Resets the timer device associated to the handle
TIMER_resume	F	Resumes the timer after a pause
TIMER_start	F	Starts the timer device running

# CSL: Timer

## *(b) Auxiliary Functions and Constants*

<b>TIMER_DEVICE_CNT</b>	<b>C</b>	<b>A compile time constant; number of timer devices present</b>
<b>TIMER_getBiosHandle</b>	<b>F</b>	<b>Returns the timer handle of the timer used by BIOS</b>
<b>TIMER_getConfig</b>	<b>F</b>	<b>Reads the current Timer configuration values</b>
<b>TIMER_getCount</b>	<b>F</b>	<b>Returns the current timer count value</b>
<b>TIMER_getDatIn</b>	<b>F</b>	<b>Reads the value of the TINP pin</b>
<b>TIMER_getEventId</b>	<b>F</b>	<b>Obtains the event ID for the timer device</b>
<b>TIMER_getPeriod</b>	<b>F</b>	<b>Returns the period of the timer device</b>
<b>TIMER_getTStat</b>	<b>F</b>	<b>Reads the timer status; value of timer output</b>
<b>TIMER_resetAll</b>	<b>F</b>	<b>Resets all timer devices</b>
<b>TIMER_setCount</b>	<b>F</b>	<b>Sets the count value of the timer</b>
<b>TIMER_setDatOut</b>	<b>F</b>	<b>Sets the data output value</b>
<b>TIMER_setPeriod</b>	<b>F</b>	<b>Sets the timer period</b>
<b>TIMER_SUPPORT</b>	<b>C</b>	<b>A compile time constant whose value is 1 if the device supports the TIMER module</b>

# CSL: Timer

*TIMER Macros that Access Registers and Fields*

Macro	Description/Purpose
<b>TIMER_ADDR(&lt;REG&gt;)</b>	Register address
<b>TIMER_RGET(&lt;REG&gt;)</b>	Returns the value in the peripheral register
<b>TIMER_RSET(&lt;REG&gt;,x)</b>	Register set
<b>TIMER_FGET(&lt;REG&gt;,&lt;FIELD&gt;)</b>	Returns the value of the specified field in the peripheral register
<b>TIMER_FSET(&lt;REG&gt;,&lt;FIELD&gt;,fieldval)</b>	Writes <i>fieldval</i> to the specified field in the peripheral register
<b>TIMER_FSETS(&lt;REG&gt;,&lt;FIELD&gt;,&lt;SYM&gt;)</b>	Writes the symbol value to the specified field in the peripheral
<b>TIMER_RGETA(addr,&lt;REG&gt;)</b>	Gets register for a given address
<b>TIMER_RSETA(addr,&lt;REG&gt;,x)</b>	Sets register for a given address
<b>TIMER_FGETA(addr,&lt;REG&gt;,&lt;FIELD&gt;)</b>	Gets field for a given address
<b>TIMER_FSETA(addr,&lt;REG&gt;,&lt;FIELD&gt;, fieldval)</b>	Sets field for a given address



# CSL: Timer

*TIMER Macros that Access Registers and Fields*

Macro	Description/Purpose
<b>TIMER_FSETSA(addr,&lt;REG&gt;,&lt;FIELD&gt;,&lt;SYM&gt;)</b>	Sets field symbolically for a given address
<b>TIMER_ADDRH(h,&lt;REG&gt;)</b>	Returns the address of a memory-mapped register for a given handle
<b>TIMER_RGETH(h,&lt;REG&gt;)</b>	Returns the value of a register for a given handle
<b>TIMER_RSETH(h,&lt;REG&gt;,x)</b>	Sets the register value to x for a given handle
<b>TIMER_FGETH(h,&lt;REG&gt;,&lt;FIELD&gt;)</b>	Returns the value of the field for a given handle
<b>TIMER_FSETH(h,&lt;REG&gt;,&lt;FIELD&gt;,fieldval)</b>	Sets the field value to x for a given handle

# CSL: Timer

*TIMER Macros that Construct Register and Field Values*

<b>Macro</b>	<b>Description/Purpose</b>
TIMER_<REG>_DEFAULT	Register default value
TIMER_<REG>_RMK()	Register make
TIMER_<REG>_OF()	Register value of ...
TIMER_<REG>_<FIELD>_DEFAULT	Field default value
TIMER_FMK()	Field make
TIMER_FMKS()	Field make symbolically
TIMER_<REG>_<FIELD>_OF()	Field value of ...
TIMER_<REG>_<FIELD>_<SYM>	Field symbolic value

# CSL példa: Timer

```
#include <csl.h>
#include <csl_timer.h>
TIMER_Handle    hTimer0, hTimer1;
Uint32 prd0=0x11111111, tim0=0x33333333;
int loop_counter=0x12345678;
int tint0_counter=0x10000000;
int tint1_counter=0x20000000;
interrupt void ISR_TINT0() {
    tint0_counter++;
}
interrupt void ISR_TINT1() {
    tint1_counter++;
}
void idleFunction(){
    loop_counter++;
    prd0 = TIMER_getPeriod(hTimer0);
    tim0 = TIMER_getCount(hTimer0);
}
```

# CSL példa: Timer

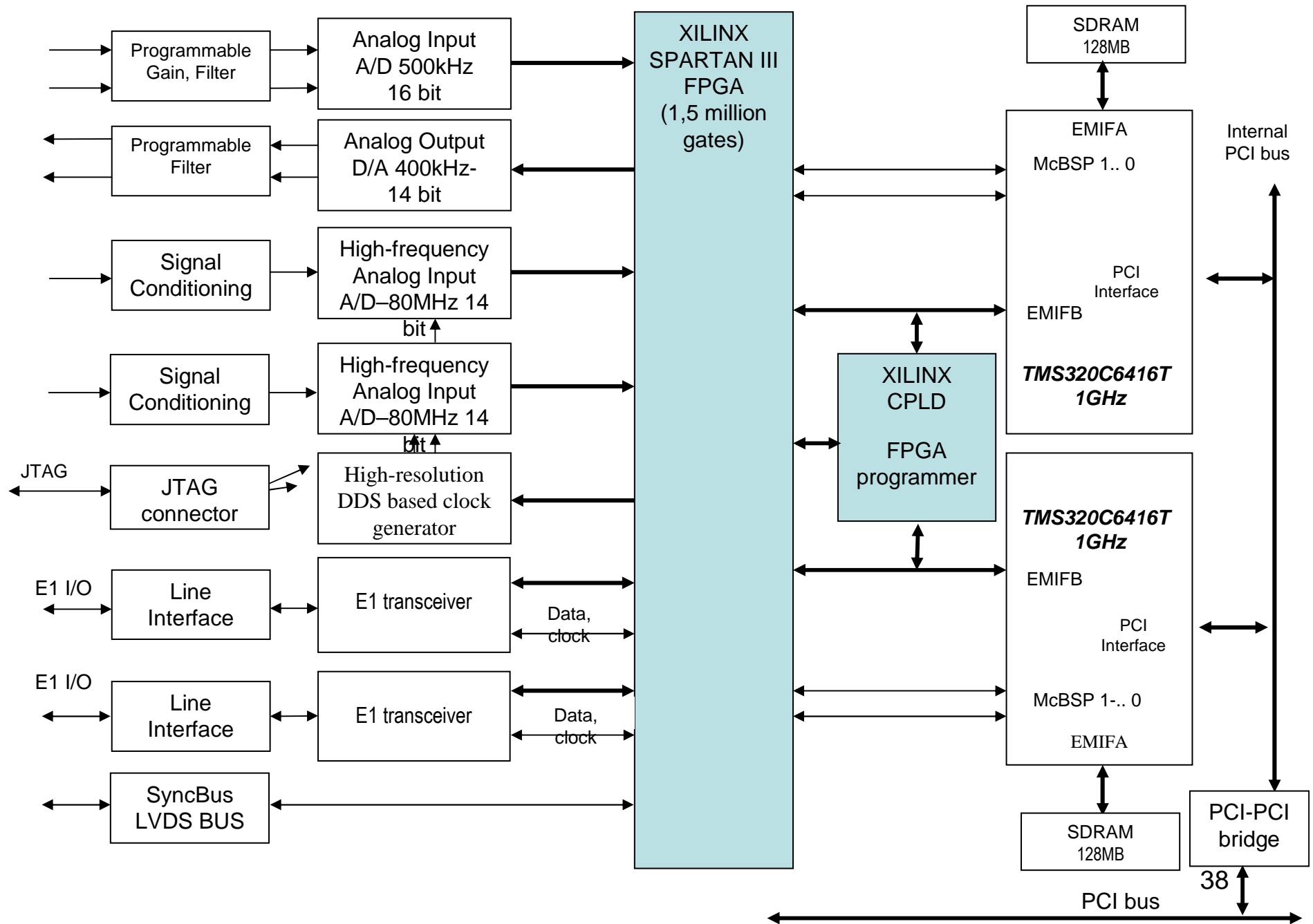
```
void main(){
    IER = 0x0003; // enable Reset and NMI only
    ICR = 0xFFFF; // clear all pending ITs
    CSR |= 1;      // enable Global Interrupt Enable (GIE)
    CSL_init();

    hTimer0 = TIMER_open(TIMER_DEV0, TIMER_OPEN_RESET);

    TIMER_configArgs( hTimer0,
        TIMER_CTL_OF( 0x00000211 ),
        TIMER_PRD_OF( 125000000 ), // = 1 Hz (pulse) @ 1 GHz CPU
        TIMER_CNT_OF( 0x00000000 )
    );
    IRQ_enable( IRQ_EVT_TINT0 );
    TIMER_start( hTimer0 );
    while ( 1) idleFunction(); // allandoan fut
}
```

# BSL: Board Support Library

DSP Address	Size	Description	Software
0000 0000 000F FFFF	1M	onchip RAM	
0010 0000 017F FFFF	23M	Reserved	
0180 0000 5FFF FFFF	1512M	onchip peripherals	CSL
6000 0000 6FFF FFFF	256M	external peripherals	BSL
7000 0000 7FFF FFFF	256M	Reserved	
8000 0000 87FF FFFF	128M	external <b>SDRAM</b>	
8800 0000 FFFF FFFF	1920M	Reserved	



# BSL: Board Support Library

- CSL mintájára
  - HAL: Hardware Abstraction Layer
  - Macrók, konstansok
- Eszközök: CPLD, FPGA, egyéb
  - Perifériák header file-ok
    - Regiszterek
      - Bit-mezők

# BSL: CPLD-ben realizált perifériák

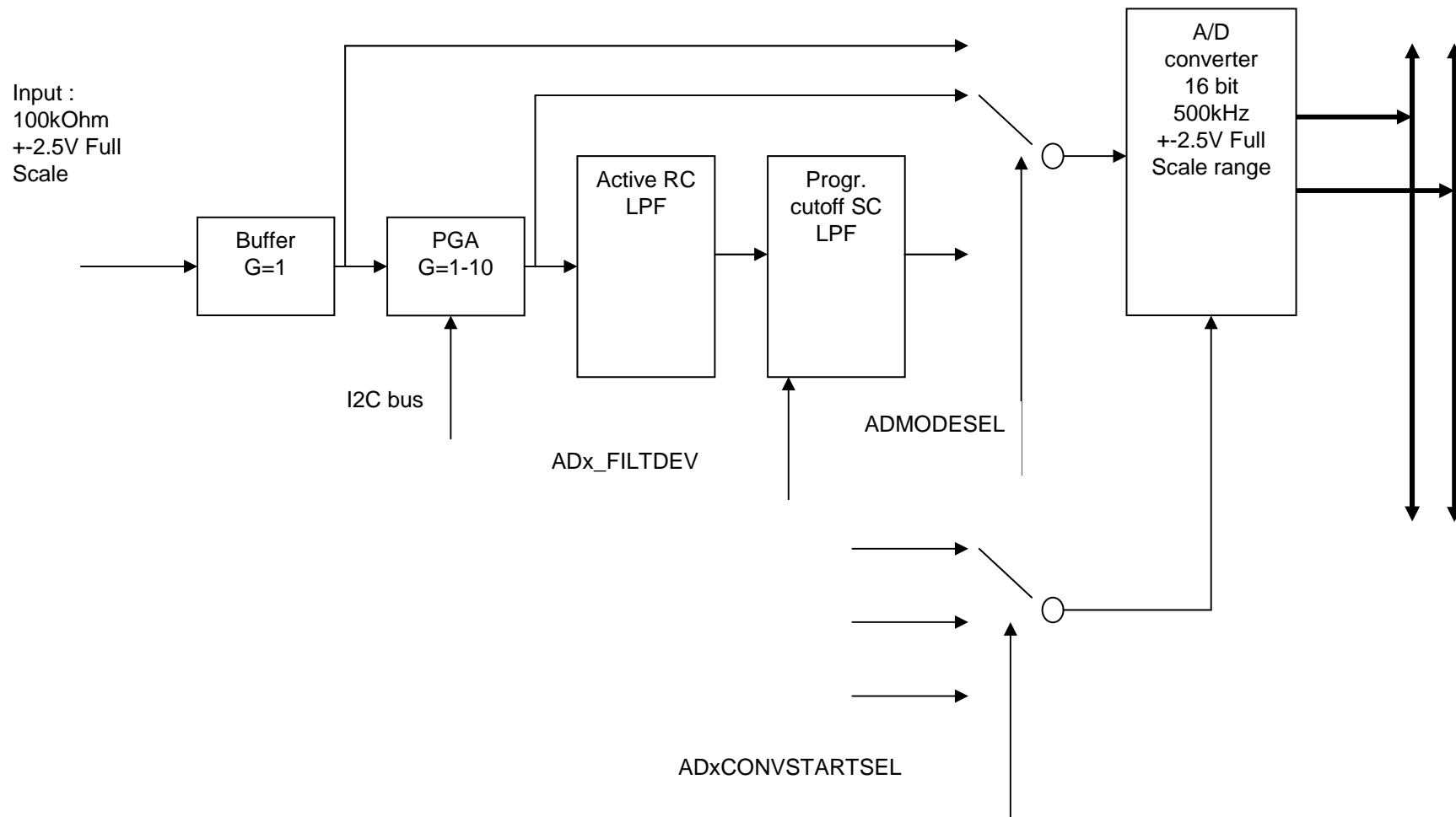
- AOUT      Analog Output Control      bsl\_aouthal.h
  - Szűrt vagy szűretlen A/D kimenet
- BBAIO      Base-band analog input/output bsl\_bbaiohal.h
  - Adatok írása, olvasása, (aszinkron) start konverzió parancsok
- BDAC      Analog Output Control      bsl\_bdachal.h
  - Szűrt vagy szűretlen A/D kimenet
- FPGA      FPGA Program Control      bsl\_fpgahal.h
  - PROG,INIT,CS,RDWR,DATA,BUSZ,DONE regiszterek
- MISC      Misc. Control/Status      bsl\_mischal.h
  - DSPID, I2C bus, LED, DORBELL, NMICMD, EI7SRC



# BSL: FPGA-ban realizált perifériák

- UBADC                      Base-band Analog-to-Digital Control                      bsl\_ubadchal.h
  - Szűrők prog., trigger select, jel-kondicionálás (erősítés, szűrés)
- UBDAC                      Base-band Digital-to-Analog Control                      bsl\_ubdachal.h
  - DSP1vagy2, szűrők prog., trigger select
- UDDS                      DDS Chip Control                      bsl\_uddshal.h
  - DDS W/R, enable, chipselect, clock, data
- UFRMR                      Framer Control                      bsl\_ufrmrhal.h
  - DSP1vagy2, Clock select
- UHADC                      High-speed Analog-to-Digital Control                      bsl\_uhadchal.h
  - Clock select, FIFO status
- UINT                      Interrupt Control                      bsl\_uinthal.h
  - INT4(56)Source, INT4(56)Send
- UMISC                      Miscellaneous registers                      bsl\_umischal.h
  - DSP clock source select
- UMLVDSB                      MMLVDSBUS                      bsl\_umlvdsbhal.h
- USBUS                      Syncbus                      bsl\_usbushal.h

# Példa: BBAIO\_test



# Példa: BBAIO\_test

