



HÁLÓZATI RENDSZEREK
ÉS SZOLGÁLTATÁSOK
TANSZÉK



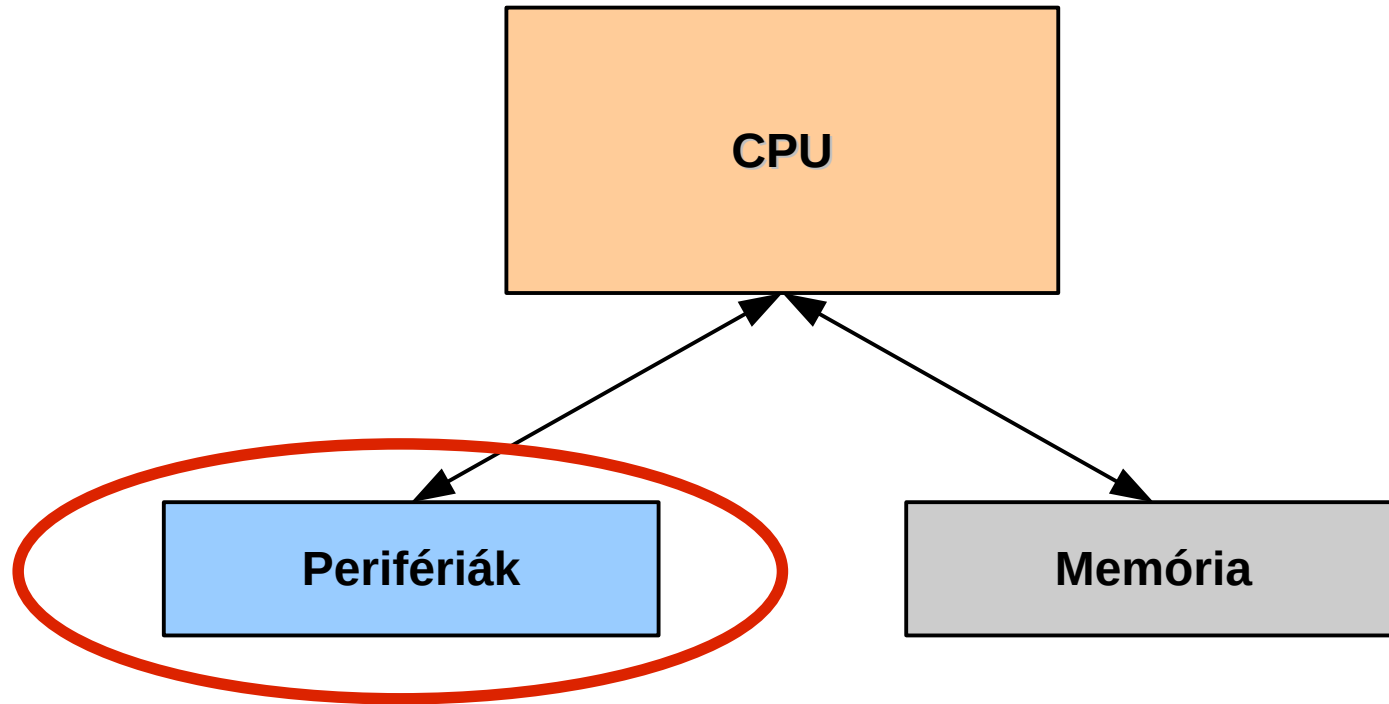
Budapest,
2025.02.18.

SZÁMÍTÓGÉP ARCHITEKTÚRÁK

Perifériakezelés

Horváth Gábor, Belső Zoltán

BME Hálózati Rendszerek és Szolgáltatások Tanszék
ghorvath@hit.bme.hu, belso@hit.bme.hu



- Sokféle van:
 - Bemeneti / kimeneti
 - Késleltetésérzékeny / nem az
 - Sáv szélesség-igényes / nem az
 - Bithibát toleráló / nem az
 - Stb.

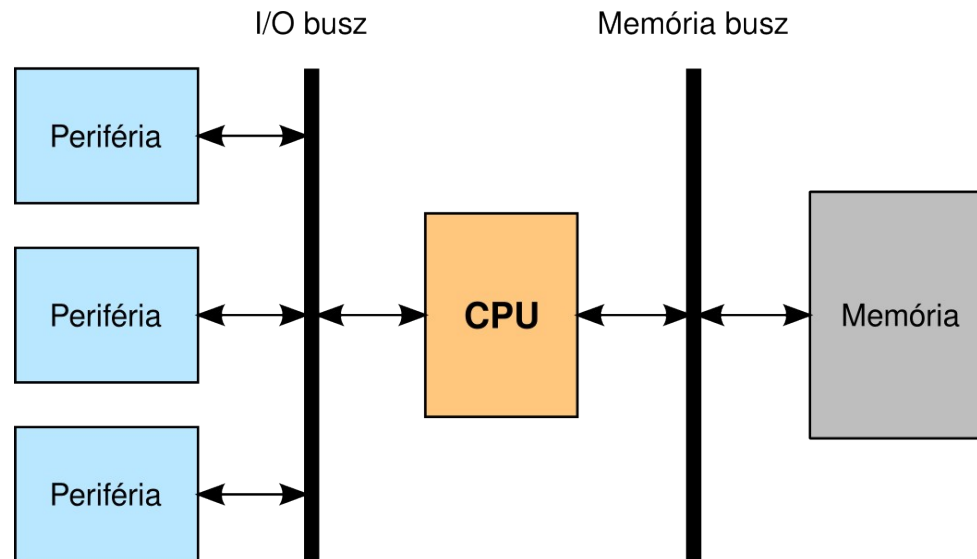
	Partner	Írány	Adatforgalom
Billentyűzet	Humán	Bemeneti	kb. 100 byte/s
Egér	Humán	Bemeneti	kb. 200 byte/s
Hangkártya	Humán	Kimeneti	kb. 96 kB/s
Printer	Humán	Kimeneti	kb. 200 kB/s
Grafikus megjelenítő	Humán	Kimeneti	kb. 500 MB/s
Modem	Gép	Ki/Be	2-8 kB/s
Ethernet hálózati interfész	Gép	Ki/Be	kb. 12.5 MB/s
Diszk (HDD)	Gép	Ki/Be	kb. 50 MB/s
GPS	Gép	Bemeneti	kb. 100 byte/s

- Kérdések:
 - Hogyan tud a processzor adatátvitelt kezdeményezni?
 - Hogyan tudnak a perifériák adatátvitelt kezdeményezni?
 - Hogyan lehet az adatátvitelt hatékonyan, hibamentesen levezényelni?
 - Hogyan/hová kössük a perifériákat a számítógéphez?

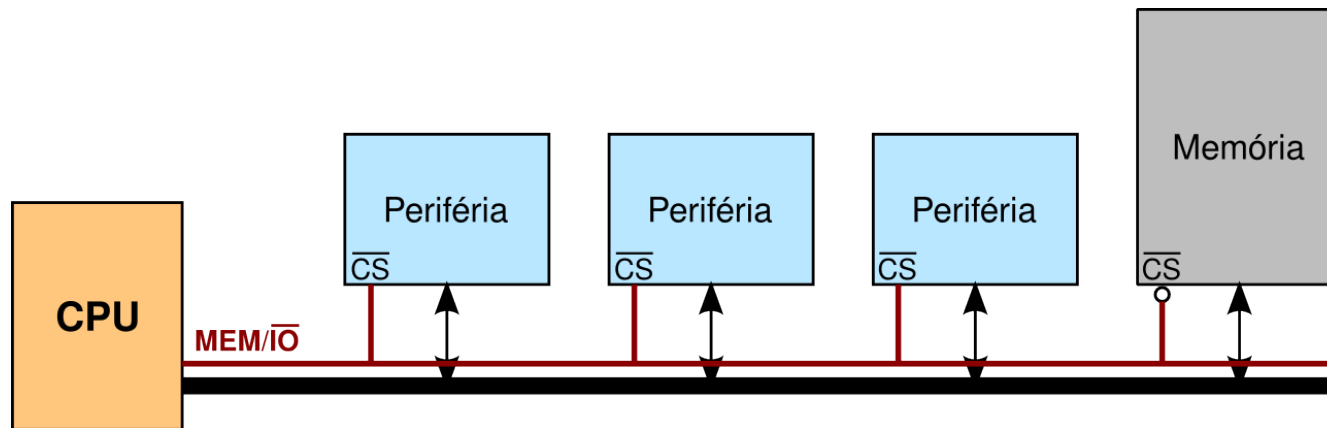
- Kérdések:
 - **Hogyan tud a processzor adatátvitelt kezdeményezni?**
 - Hogyan tudnak a perifériák adatátvitelt kezdeményezni?
 - Hogyan lehet az adatátvitelt hatékonyan, hibamentesen levezényelni?
 - Hogyan/hová kössük a perifériákat a számítógéphez?

- Memóriatartalom elérése: címezéssel
- Perifériák elérése: címezéssel
- Mennyire különülnek el a címek?
 - Lehet **külön** memória és I/O címtartomány
 - Lehet **közös** (osztott) címtartomány

- Két független címtér
 - x86: memória: 0 – 4GB, I/O: 0 – 64kB
- Külön perifériakezelő utasítások
 - **R0 ← MEM[0x60]**: memóriára vonatkozik
 - **R0 ← IO[0x60]**: perifériákra vonatkozik
- Megvalósítás:
 - Szeparált buszokkal:

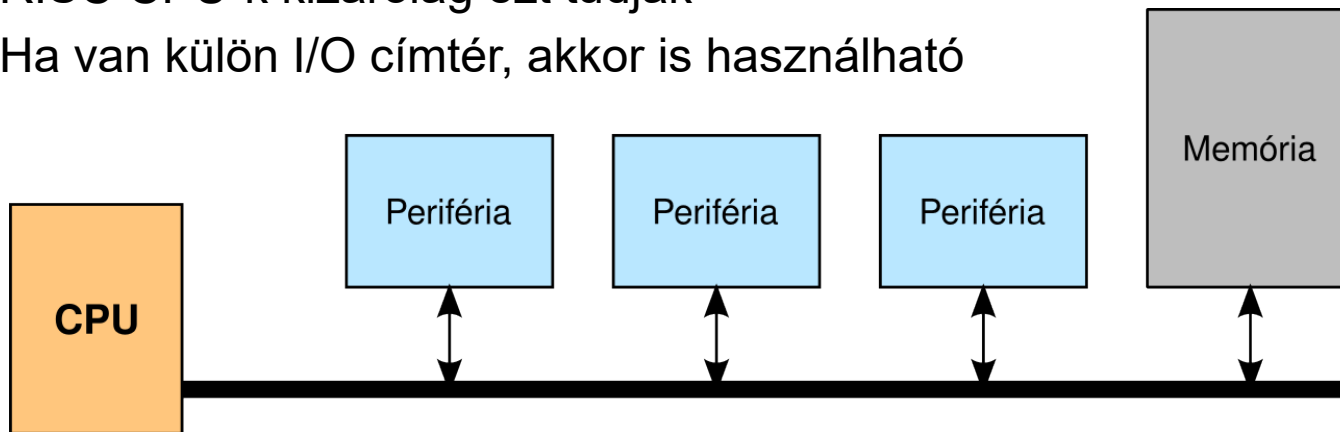


- Két független címtér
 - x86: memória: 0 – 4GB, I/O: 0 – 64kB
- Külön perifériakezelő utasítások
 - **R0** ← **MEM[0x60]**: memóriára vonatkozik
 - **R0** ← **IO[0x60]**: perifériákra vonatkozik
- Megvalósítás:
 - Multiplexált buszokkal:



- Egyes memóriacímekre perifériák válaszolnak
- Nagyon egyszerű a kommunikáció:

```
char* p = 0x60;  
int x = *p;
```
- **Előny:** memóriakezelő utasítások többen vannak, és kényelmesebbek, mint az I/O kezelő utasítások
- **Hátrány:** nem elérhető lyukak a memóriában
- Megvalósítás:
 - RISC CPU-k kizárólag ezt tudják
 - Ha van külön I/O címtér, akkor is használható



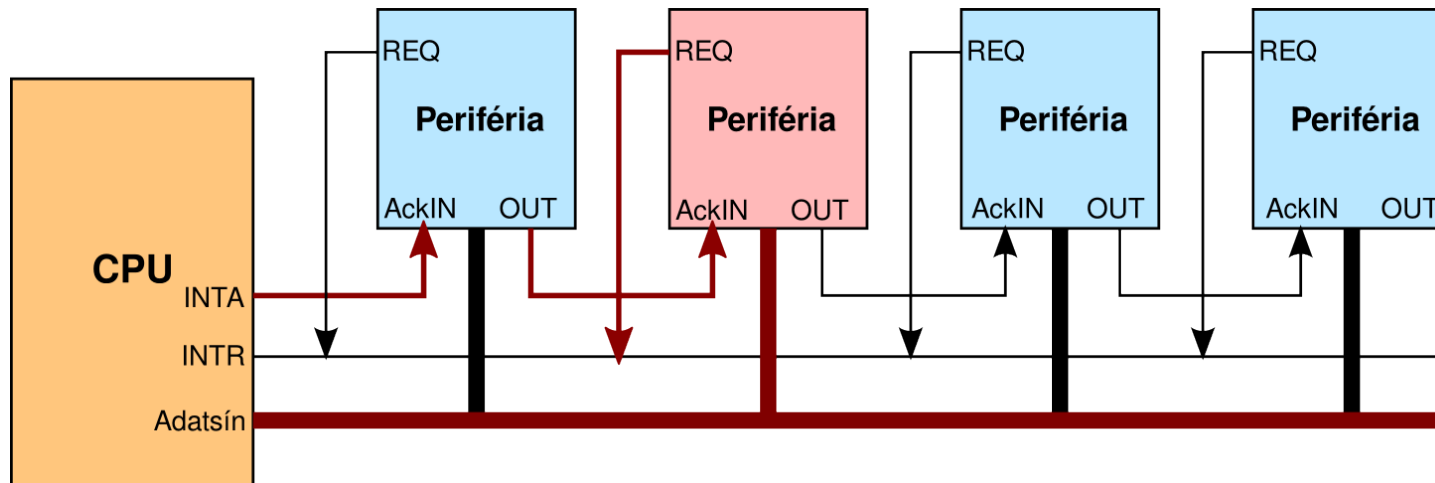
- Kérdések:
 - Hogyan tud a processzor adatátvitelt kezdeményezni? ✓
 - **Hogyan tudnak a perifériák adatátvitelt kezdeményezni?**
 - Hogyan lehet az adatátvitelt hatékonyan, hibamentesen levezényelni?
 - Hogyan/hová kössük a perifériákat a számítógéphez?

- CPU rendszeresen kérdezgeti a perifériákat: Polling
- CPU „INT” lábán lehet megszakítást kérni
 - Gond: **interrupt források száma > INT lábak száma** (1-2)
 - Muszáj többeket ugyanarra az INT lábra kötni
 - Honnan tudjuk, hogy melyik kért megszakítást?
 - Mi van, ha egyszerre többen is kérnek megszakítást?
- 1. megoldás: **osztott interrupt**
 - Mindenki ugyanazon a vonalon jelez
 - Az interrupt szubrutin mindenkit körbekérdez, hogy ki volt
 - Ha többen is jeleznek egyszerre?
 - Kiszolgálási sorrend = körbekérdezési sorrend

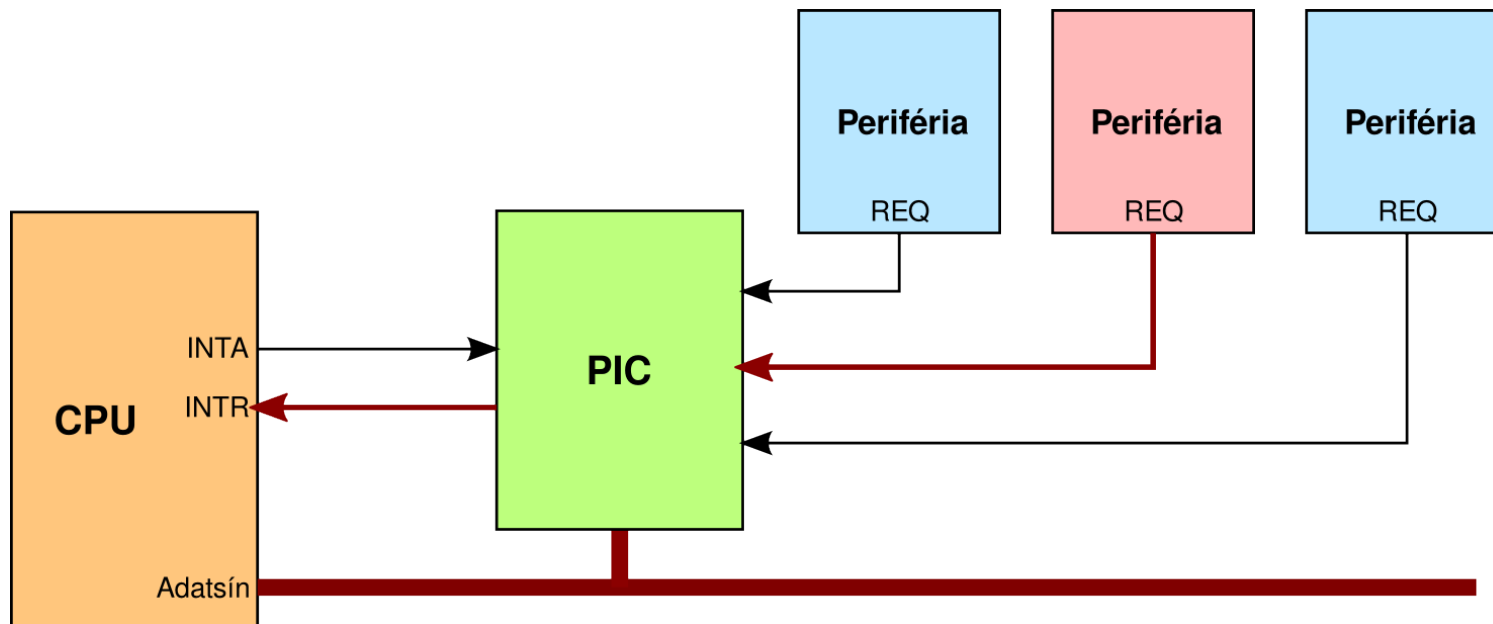
- 2. megoldás: **vektoros megszakításkezelés**
 - Megszakításkor a CPU kiad egy INTA (elfogadás) jelet
 - A jelezni kívánó periféria az adatbuszra teszi a számát
 - Ez a szám megmondja, hogy hányas számú szubrutinnak kell őt kiszolgálnia
 - A CPU-nak van egy táblázata: **interrupt vektor tábla**. Mutatókat tartalmaz interrupt kiszolgáló szubrutinokra.
 - Amilyen számot mondott a periféria, a vektor tábla annyiadik szubrutinja fut le
- A kettő kombinációja
 - Néha a vektortábla elemeinek száma sem elég
 - Az azonos vektoron levő perifériák között marad a körbekérdezés

- Na de mi van, ha többen is kérnek egyszerre interruptot?
 - Nem is ritka dolog
 - Miközben a CPU kiszolgál egy interruptot, több más interrupt is érkezhethet
 - Valahogy sorba kell állítani a kéréseket
 - Daisy chaining-el
 - Interrupt vezérlővel

- **Daisy chaining:**
 - A CPU interrupt elfogadás jele sorban végighalad minden periférián
 - Aki nem kér megszakítást, továbbadja
 - Aki kér, megállítja a jelet, és az adatsínre teszi a számát
 - A sorrend a prioritást is meghatározza
 - A sorban hátul lévők éheznek



- **Interrupt vezérlő** (Programmable Interrupt Controller):
 - Több bemenete van
 - A PIC maga is egy periféria
 - A CPU (op. rendszer) perifériaműveletekkel beállíthatja,
 - hogy mi történjen, ha több interrupt kérés van egyszerre,
 - hogy mely kapcsolódó perifériák interruptjait engedélyezi



- Interrupt kezelése **multiprocesszoros rendszerekben**
 - Egyszerű megoldás: minden megszakítás a boot processzorhoz fut be
 - Alternatív megoldás: fejlett interrupt vezérlővel (Intel: APIC, ARM: GIC, stb.)
 - Összetevők:
 - Minden processzornak van egy **lokális interrupt vezérlője**
 - Van egy **rendszerszintű interrupt elosztó**
 - Ha egy periféria megszakítást jelez, a rendszerszintű elosztó továbbítja a megfelelő processzornak → **interrupt routing**
 - Az op. rendszer állítja be a rendszerszintű elosztót, hogy melyik megszakítást melyik CPU lokális interrupt vezérlője kezelje
 - A lokális interrupt vezérlők egymásnak is küldhetnek megszakítást
 - Ez egy lehetséges módja a processzorok egymás közötti kommunikációjának!

- Amikor túl sok a jóból...
 - Vannak perifériák, melyek túl sok interruptot generálnak
 - Pl. a gigabit sebességű hálózati interfészek

Interrupt forrás	Tipikus ráta	Maximális ráta
10 Mbps Ethernet	812	14880
100 Mbps Ethernet	8127	148809
Gigabit Ethernet	81274	1488095

- A CPU megállás nélkül megszakítást kezel, mással nem tud haladni
- Irányelvek:
 - A megszakításkezelő szubrutin legyen rövid
 - Kritikus rendszerekben az interrupt rátát maximálják
 - A futó program kritikus szakaszaiban le kell tiltani a megszakítást
 - **Interrupt moderation**
 - A periféria több eseményt összevár, és akkor jelez, egyszer
 - A CPU egy interrupt-tal lekezeli a periféria összegyűlt mondanivalóját

- Kérdések:
 - Hogyan tud a processzor adatátvitelt kezdeményezni? ✓
 - Hogyan tudnak a perifériák adatátvitelt kezdeményezni? ✓
 - **Hogyan lehet az adatátvitelt hatékonyan, hibamentesen levezényelni?**
 - Hogyan/hová kössük a perifériákat a számítógéphez?

- Végső cél:
 - Adatok átvitele a perifériából a memóriába
- Kérdések:
 - Mi van, ha a küldő és a fogadó sebessége eltérő?
→ **Forgalomszabályozás**
 - Milyen útvonalon juttassuk az adatokat a memóriába?

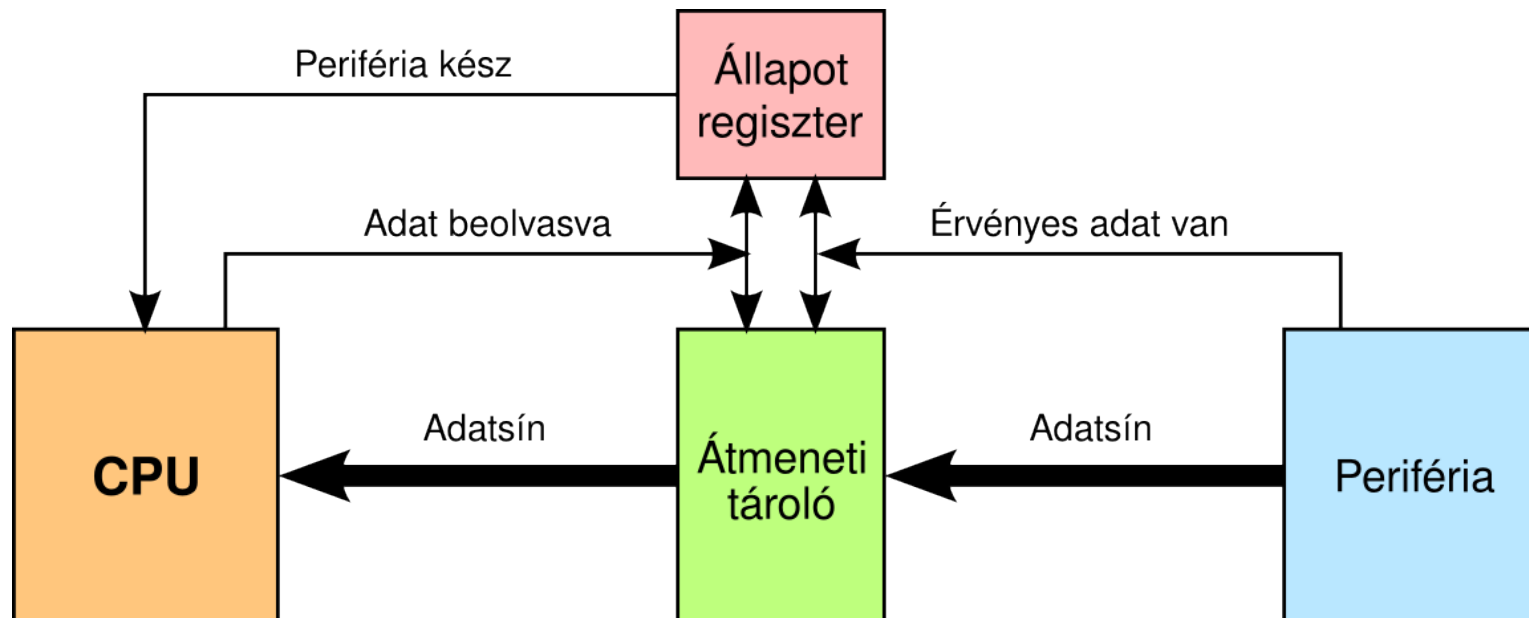
- Alapprobléma:
 - Készen áll-e mind a periféria, mind a CPU az adatátvitelre?

1) **Feltétel nélküli adatátvitel**

- Nincs forgalomszabályozás
- Egyik fél sem tudja közölni a másikkal, hogy kész az átvitelre
- Kétféle probléma léphet fel:
 - Adat egymásra-futás (küldő gyors, fogadó lassú)
 - Adathiány (küldő lassú, fogadó gyors)
- Példa: kapcsoló leolvasás, LED kigyújtás, ...

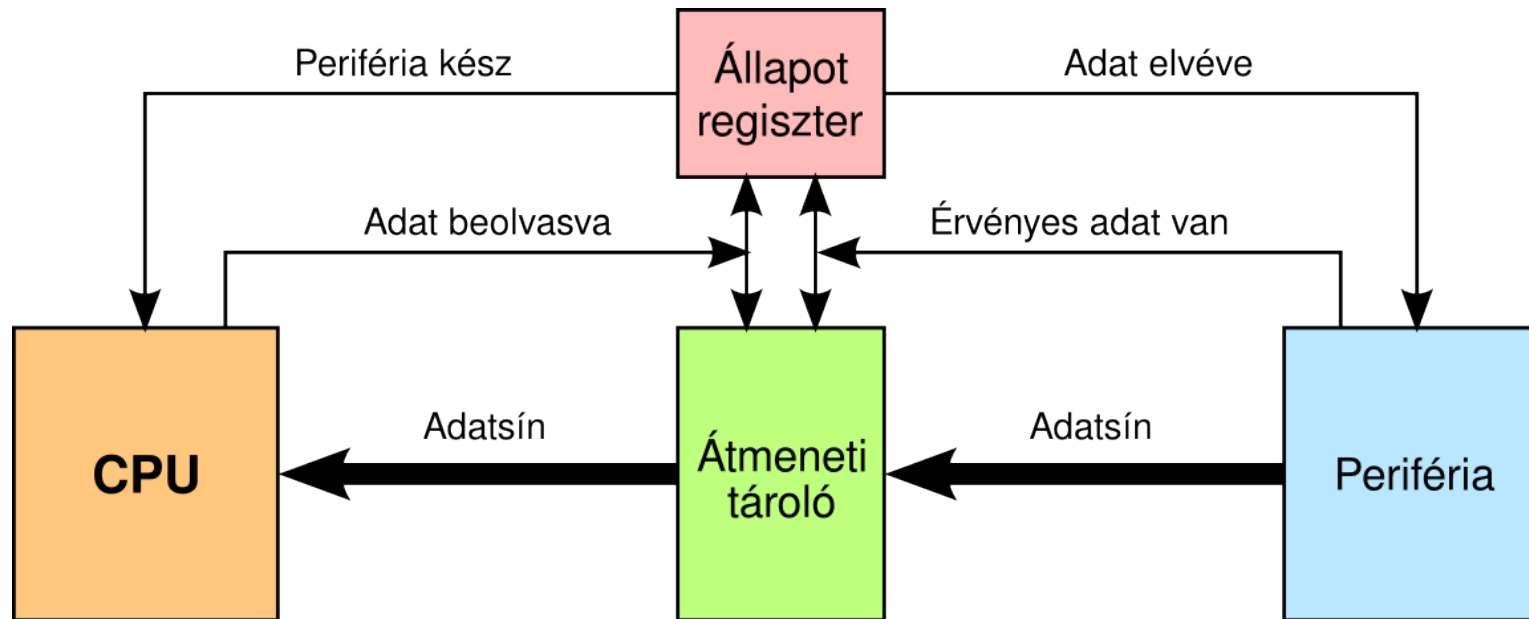
2) Egyoldali feltételes adatátvitel

- Az egyik oldal sebessége nem befolyásolható (a másiké igen)
- Állapotregiszter: van-e érvényes adat?
- Példa: hangbemenet, hálózati kártya
- Példa: olvasás művelet
→ az állapotregiszterrel az adathiány elkerülhető!



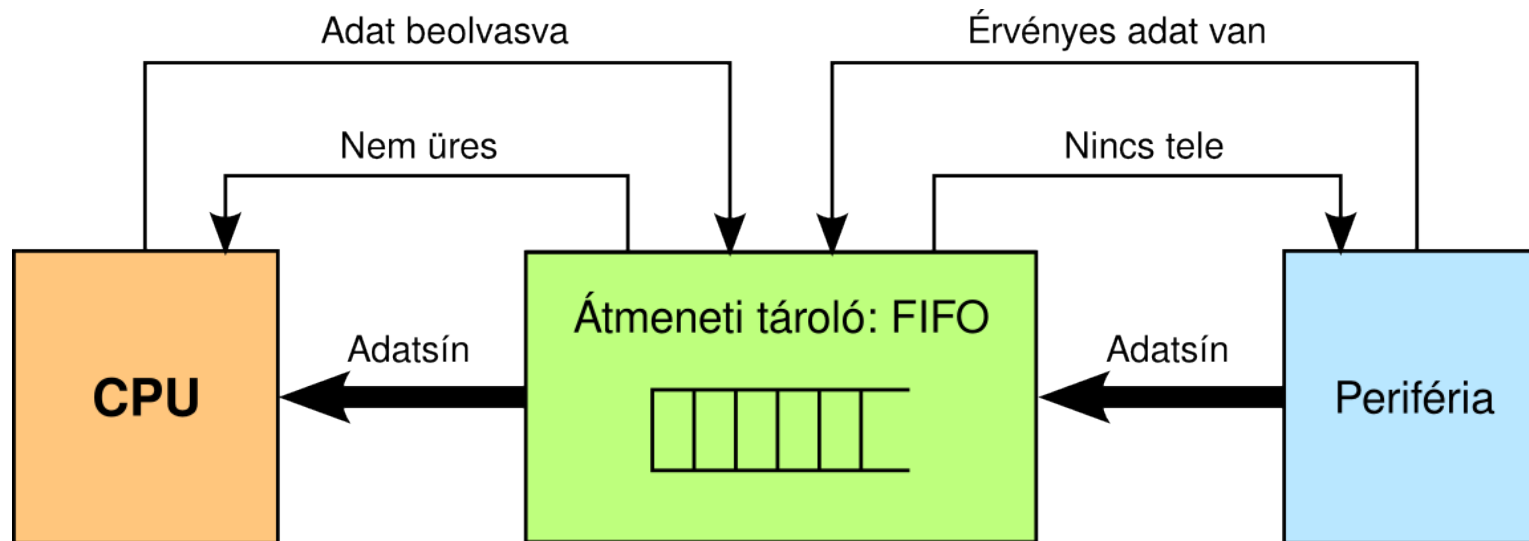
3) Kétoldali feltételes adatátvitel

- Mindkét oldal sebessége befolyásolható
- Állapotregiszter: van-e érvényes adat?
- Példa: olvasás művelet
→ az állapotregiszterrel az adathiány és az adat egymásra-futás is elkerülhető!



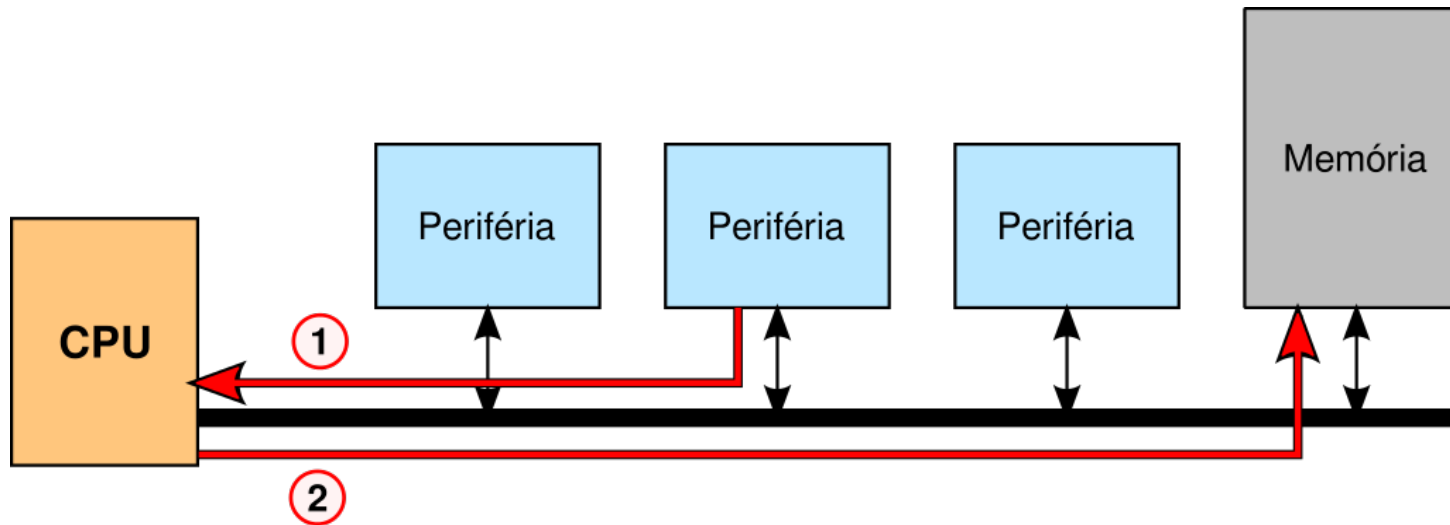
4) **Feltételes adatátvitel FIFO tárolóval**

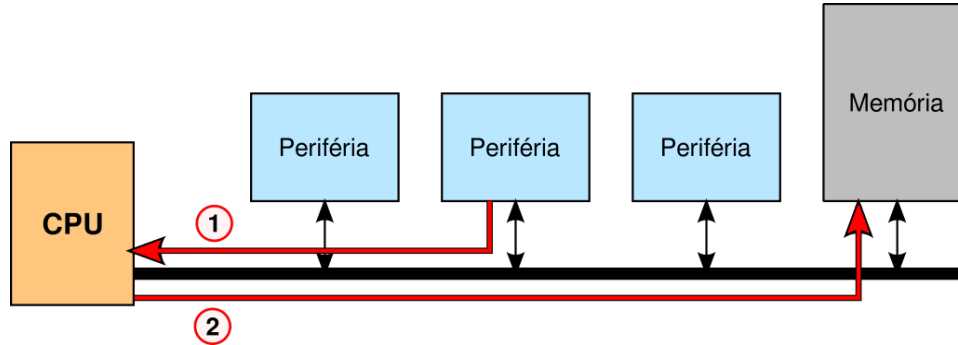
- Mindkét oldal sebessége befolyásolható
- Feleknek nem kell mindig bevárniuk egymást
- Akkor jó, ha:
 - Ingadozó az adatforgalom
 - Ingadozó a felek rendelkezésre állása



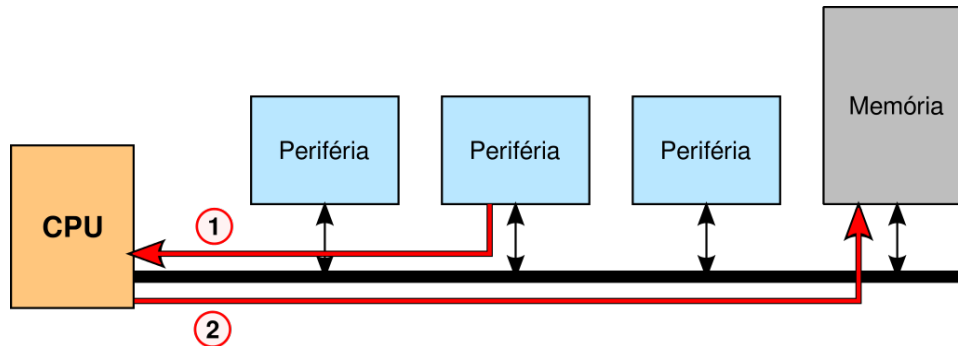
- Végső cél:
 - Adatok átvitele a perifériából a memóriába
- Kérdések:
 - Mi van, ha a küldő és a fogadó sebessége eltérő?
→ Forgalomszabályozás ✓
 - **Milyen útvonalon juttassuk az adatokat a memóriába?**

- Végső cél:
 - Adatok átvitele a perifériából a memóriába
- Milyen útvonalon juttassuk az adatokat a memóriába?
- 1. megoldás: **a processzoron keresztül**





- **Polling:**
 - A periféria állapotát folyamatosan figyeljük:
ciklus: $R0 \leftarrow IO[0x64]$
 $JUMP \text{ ciklus IF } R0 == 0$
 $R0 \leftarrow IO[0x60]$
 $MEM[0x142] \leftarrow R0$
 - Kritikus kérdés: polling periódus
 - Túl gyakori $\rightarrow$ nagy CPU terhelés
 - Túl ritka $\rightarrow$ adatvesztés



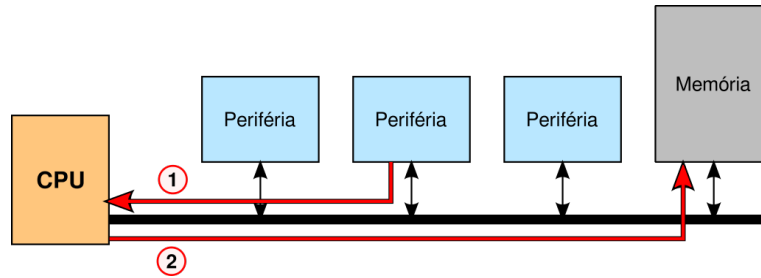
- **Megszakításra alapozott adatátvitel:**
 - A periféria készenlétét megszakítással detektáljuk
 - Megszakításkezelő szubrutin:


```
billkezelő: PUSH R0
              R0 ← IO[0x60]
              MEM[0x142] ← R0
              POP R0
              RET
```
 - Csak annyira terheli a CPU-t, amennyire muszáj

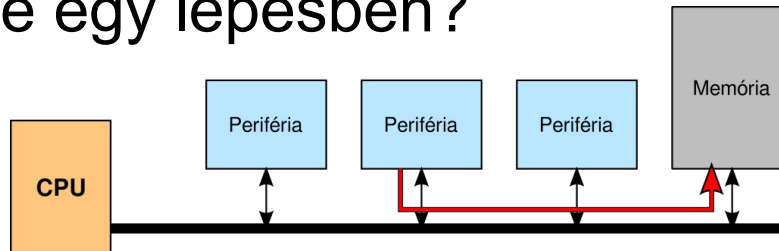
- Példák pollingra (CPU: 1 GHz, 1 lekérdezés 600 órajel)
 - Egér:
 - másodpercenként 30-szor kérdezzük le
 - $30 \text{ poll/s} * 600 \text{ órajel/poll} = 18000 \text{ órajel/s}$
 - CPU: $10^9 \text{ órajel/s} \rightarrow 18000 / 10^9 = 0.0018\%$, OK.
 - Diszk:
 - Interfész: $100 \cdot 10^6 \text{ byte/s}$, 500 byte/blokk
 - Polling periódus: $100 \cdot 10^6 \text{ byte/s} / 500 \text{ byte/blokk} = 200\,000 \text{ poll/s}$
 - $200\,000 \text{ poll/s} * 600 \text{ órajel/poll} = 120\,000\,000$
 - CPU: $10^9 \text{ órajel/s} \rightarrow 120 \cdot 10^6 / 10^9 = 12\%$
 - Megengedhetetlenül nagy: egyetlen periféria egyetlen jelzése!

- Példa interrupt-ra alapozott adatátvitelre:
 - Diszk
 - A diszk az idő 10%-ában aktív
 - Interrupt feldolgozási idő: 600 órajel
 - Tényleges adatátviteli idő: 100 órajel
 - Interrupt feldolgozásra fordított idő:
 - $0.1 \cdot (100 \cdot 10^6 \text{ byte/s} / 500 \text{ byte/blokk} \cdot 600 \text{ órajel/interrupt})$
 $= 12\,000\,000 \text{ órajel/s}$
 - CPU: $10^9 \text{ órajel/s} \rightarrow 12 \cdot 10^6 / 10^9 = 1.2\%$
 - Adatátviteli idő:
 - $0.1 \cdot (100 \cdot 10^6 \text{ byte/s} / 500 \text{ byte/blokk} \cdot 100 \text{ órajel/átvitel})$
 $= 2\,000\,000 \text{ órajel/s}$
 - CPU: $10^9 \text{ órajel/s} \rightarrow 2 \cdot 10^6 / 10^9 = 0.2\%$
 - Összesen: $1.2\% + 0.2\% = 1.4\%$

- Periféria → memória átvitel az eddigiek szerint:

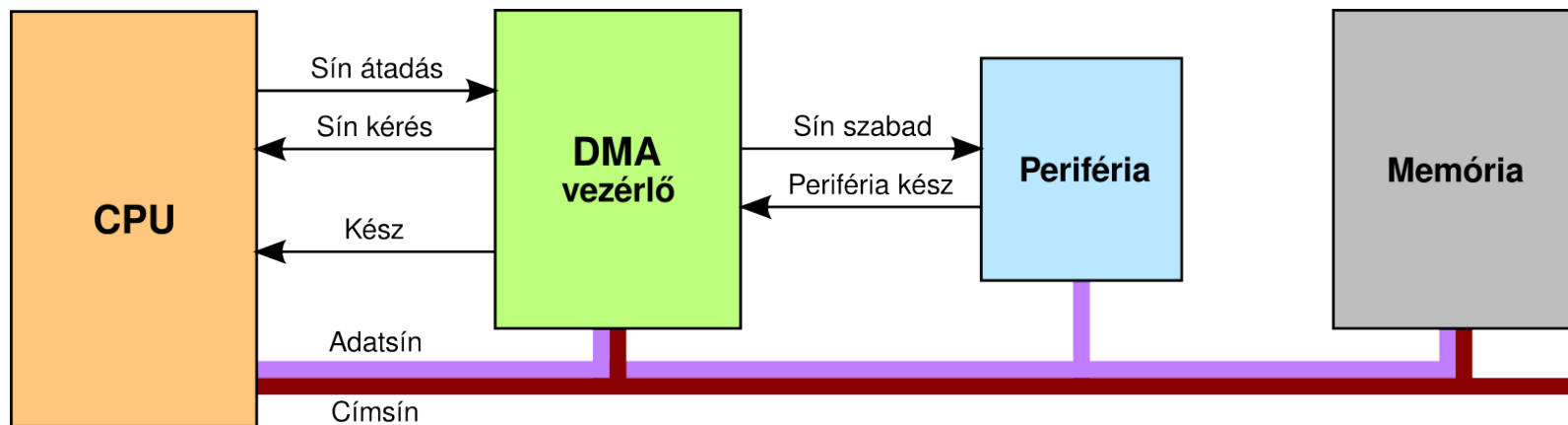


- Nem lehetne egy lépésben?



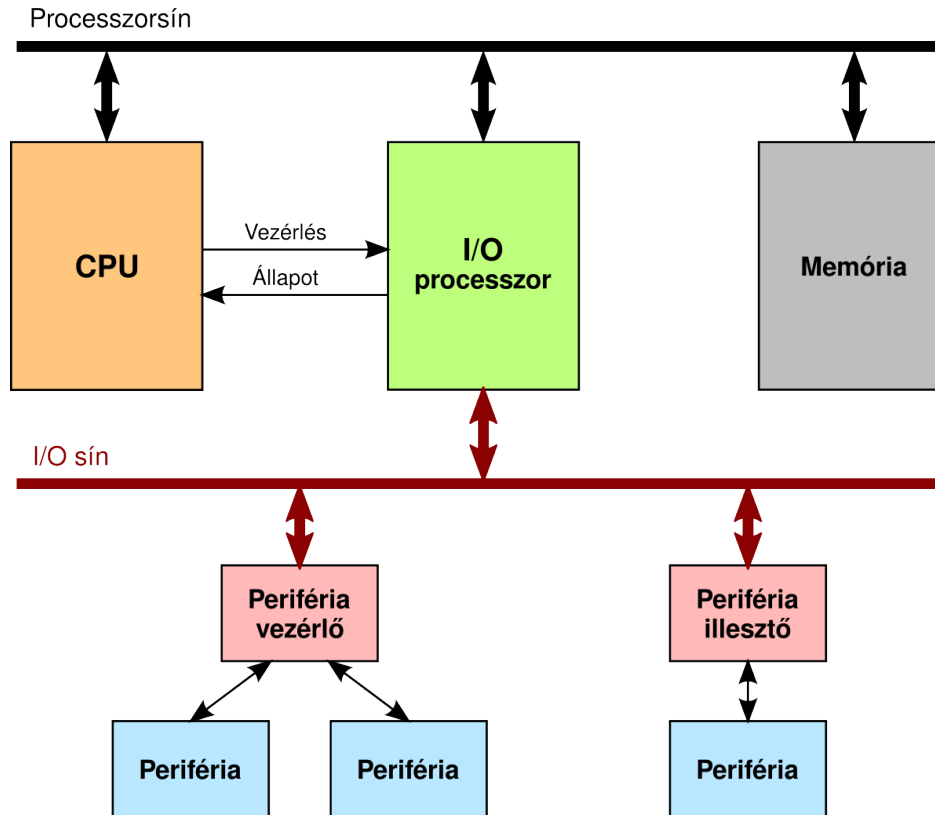
- Gyorsabb lenne
- CPU közben mást csinálhatna
- Megoldások:
 - DMA
 - I/O processzor

- Periféria → Memória a CPU megkerülésével
 1. DMA vezérlő felprogramozása:
 - Melyik csatornán lévő perifériától,
 - melyik memória kezdőcímtől,
 - írjon-e, vagy olvasson,
 - hány adataegységet kell átvinni.
 2. DMA vezérlő koordinálja az adatátvitelt
 - Memóriabusz használati jogának megszerzése
 - Adatátvitel forgalomszabályozással
 - CPU szerepét játssza
 3. A DMA vezérlő megszakítással jelzi, hogy végzett



- **A CPU-nak csak a blokkos átvitel kezdeményezésekor és a teljes blokk átvitelének végén van dolga**
- Ez a rendszerszintű (third party) DMA vezérlő
- Ma már nem használják
- Amit ma használnak: first party DMA vezérlő
 - A perifériáknak saját DMA vezérlője van
 - Önállóan tudnak versenyezni a buszért
 - Egymással és a CPU-val
 - Aki nyer, az átviheti az adatait a memóriába

- A rendszerszintű DMA koncepció továbbfejlesztése
- Az I/O processzor **saját utasításkészlet**tel is rendelkezik
- I/O program:
 - Periféria és memóriaműveletek sorozata
 - Egyszerű adatfeldolgozási műveletek
 - CRC/paritás ellenőrzés
 - Tömörítés/kicsomagolás
 - Bájtrend konverzió
 - Stb.
- Végrehajtás:
 1. CPU odaadja az I/O processzornak az I/O program memóriabeli kezdőcímét
 2. Az I/O processzor kiolvassa, és sorról sorra végrehajtja
 3. A program végén megszakítással jelzi a CPU-nak, hogy kész



- A CPU minden perifériaműveletet az I/O programmal ad meg
→ **perifériafüggetlenség!**
- A periféria illesztő/vezérlő feladata:
- Perifériaszpecifikus viselkedés ↔ I/O sín protokoll fordítás

- Kérdések:
 - Hogyan tud a processzor adatátvitelt kezdeményezni? ✓
 - Hogyan tudnak a perifériák adatátvitelt kezdeményezni? ✓
 - Hogyan lehet az adatátvitelt hatékonyan, hibamentesen levezényelni? ✓
 - **Hogyan/hová kössük a perifériákat a számítógéphez?**

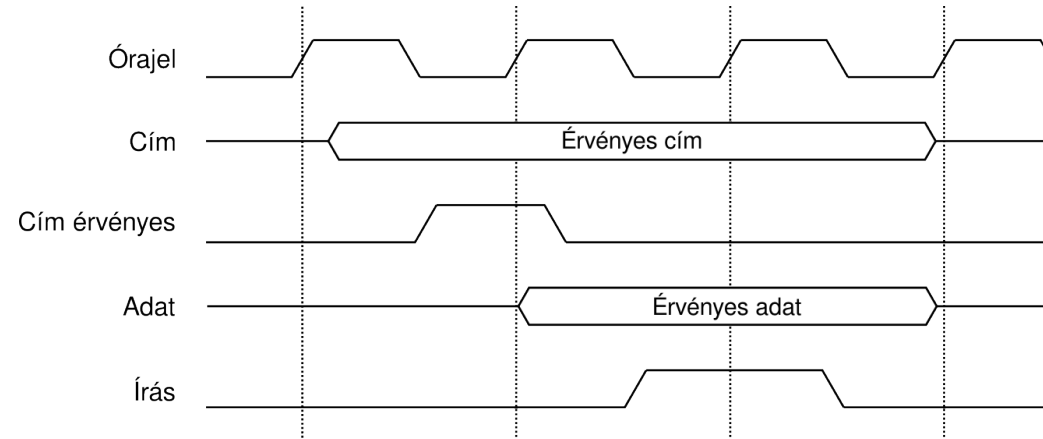
- Hogy kössük össze egymással a
 - processzort,
 - memóriát,
 - perifériákat?
- Eddig: memória & perifériák közvetlenül a CPU buszon
- Máshogy is lehet.

- **Pont-pont** összeköttetések
 - Felek között dedikált csatorna
 - nincs osztozkodás, versengés, várakozás → gyorsabb
 - ahány eszköz, annyi pont-pont összeköttetés → drága
- **Busz alapú** összeköttetések
 - Osztott csatorna
 - osztott erőforrás → szűk keresztmetszet lehet (torlódás, egymás feltartása, stb.)
 - egy buszra kapcsolódik mindenki → olcsóbb
 - Az osztott erőforrással való gazdálkodás speciális megoldásokat igényel

- Szélesség = a jelvezetékek a száma
- Széles összeköttetés:
 - Több bit vihető át egyidejűleg → gyorsabb lehet
 - Drágább
- **Ellentmondás: a leggyorsabb buszok sorosak!**
 - Széles busz → sok jelvezeték
 - A jelvezetékek hossza és elektromos tulajdonságai nem egyformák
 - az egy időben küldött jelek egymáshoz képest csúszva érkeznek meg!
 - Akkor okoz gondot, ha a csúszás összemérhető az órajellel
- Trend: soros átvitelt mindenhova → nincs csúszás, ami korlátozza a sebességet

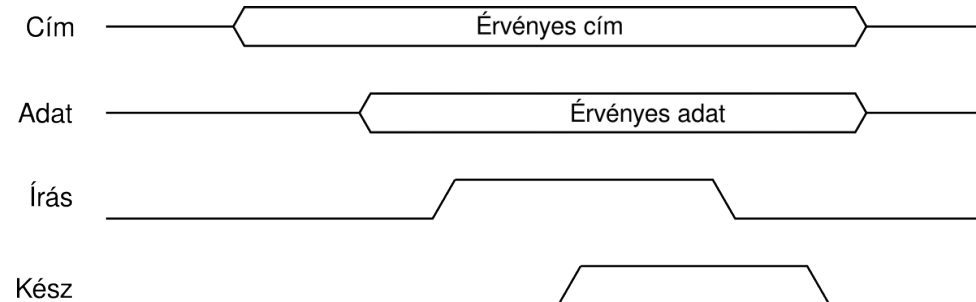
- Szinkron:**

- Közösen látott órajel
- Adatok érvényességét az órajelhez kötik



- Aszinkron:**

- Nincs órajel
- Adatok érvényességét a vezérlőjelek határozzák meg

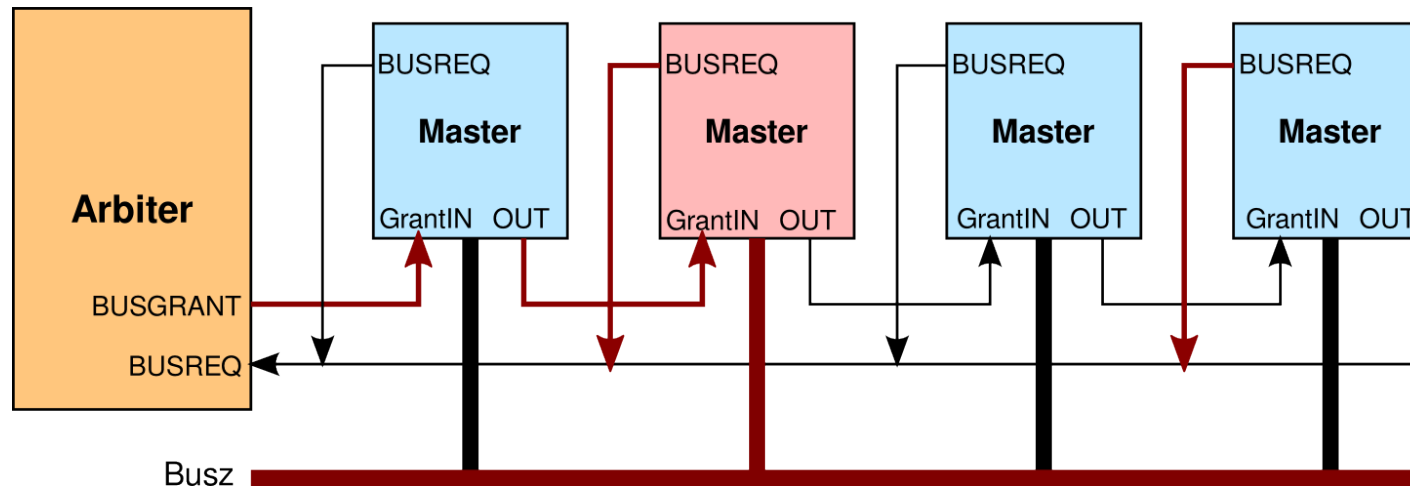


- Szinkron – aszinkron: **melyik jobb?**

- Egyik sem:
 - **Adat vezeték – órajel vezeték között csúszás léphet fel!**
- Megoldás:
 - Ne legyen órajel
 - Ne legyenek adat érvényességére vonatkozó vezérlőjelek
 - Csak 1 szál drót az adatnak (soros átvitel)
- Honnan tudja a periféria, hogy hol vannak a bithatárok?
 - Jöjjön rá a 0-1 bitek váltakozásából
→ önidőzítő adatátvitel
 - Csak akkor megy, ha van 0-1 váltakozás
- **8b/10b kódolás:**
 - Csinál 0 – 1 átmenetet (csupa 0 – csupa 1 sorozat max. hossza: 5)
 - 20 hosszan max. 2 lehet a 0-k és 1-k száma közt a különbség
 - Gigabit Ethernet, PCI Express 1.0/2.0, USB 3.0, SATA, HDMI, DVI, stb.
 - Hátrány: overhead
 - Továbbfejlesztés:
 - 64b/66b: 10 GB Ethernet, 100 GB Ethernet
 - 128b/130b: PCI Express 3.0/4.0/5.0, USB 3.1, SATA 3.2, DisplayPort 2.0
 - 256b/257b: Fibre Channel

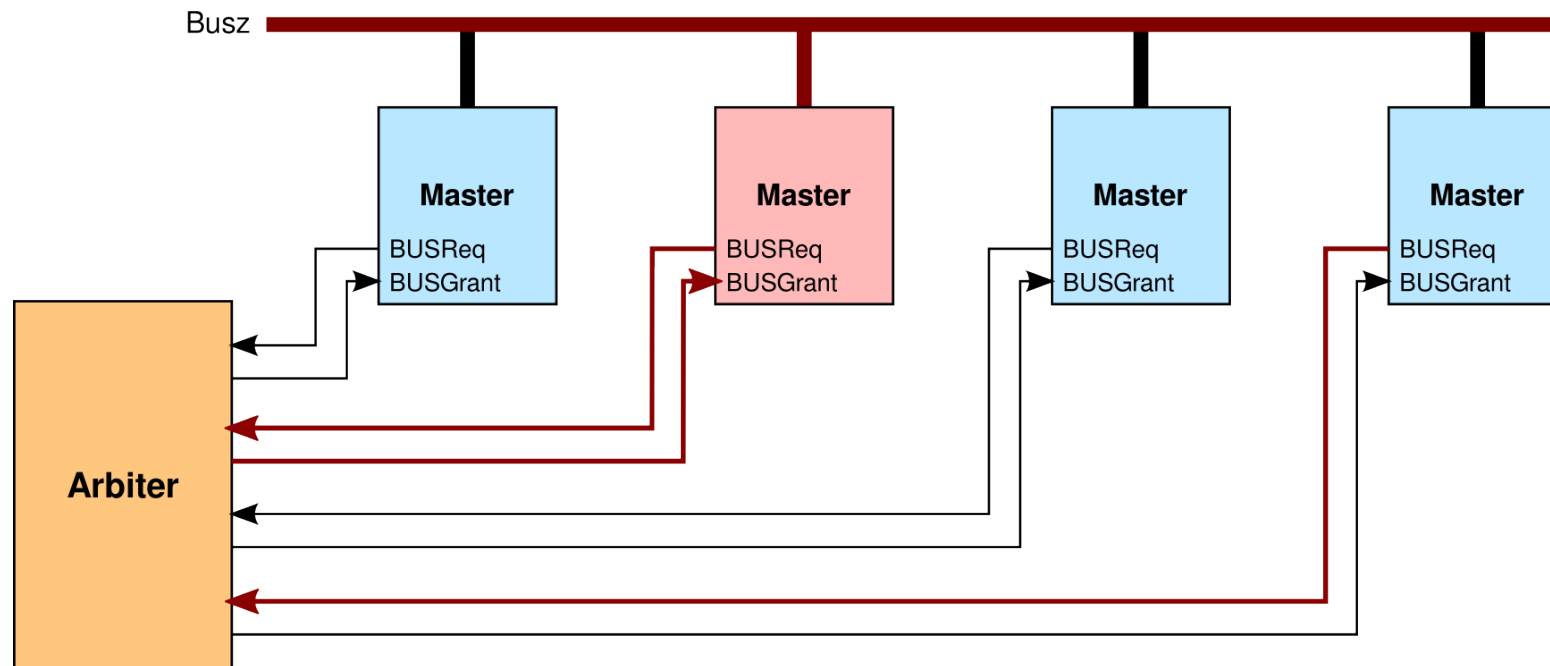
- Busz: osztott erőforrás
 - Meg kell oldani, hogy egyszerre csak egyvalaki használja
- Szereplők a buszon
 - **Bus Master**: az az eszköz, ami képes a buszon önálló módon adatátvitel lebonyolítani
 - **Bus Slave**: nem képes
- A busz osztott erőforrás
 - Egyidejűleg több Master is jelenthet be igényt
 - Csak egy nyerhet
- **Arbitráció**
 - A buszért zajló verseny eredményének eldöntése

- Speciális egység: **Arbiter**
 - Eldönti, ki kapja a buszhasználat jogát
- Soros arbitráció: **Daisy Chain**



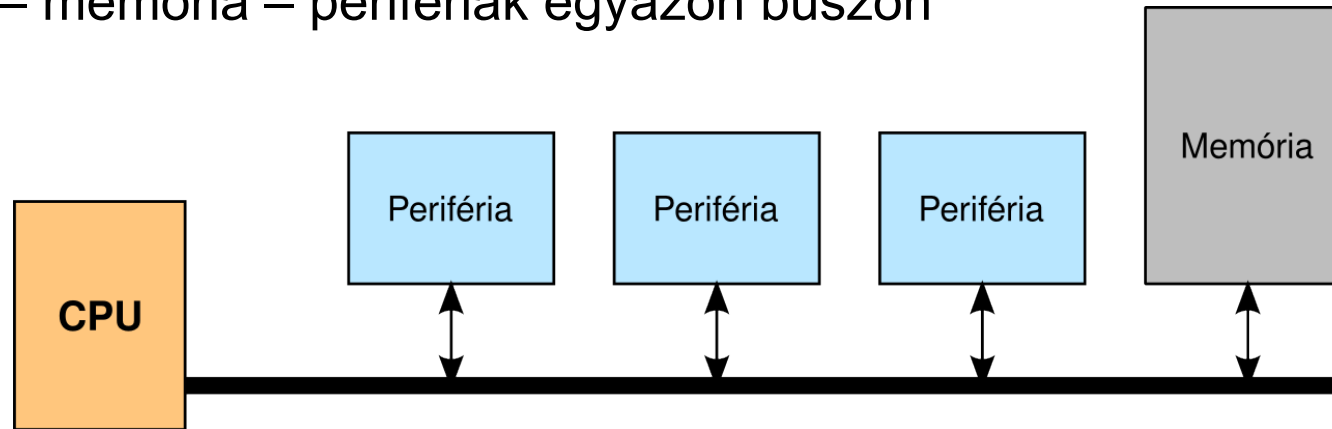
- Előny:
 - Könnyen bővíthető
- Hátrány:
 - Nem fair

- **Párhuzamos** centralizált arbitráció
- Rugalmasabb priorizálás
 - Körbenforgó
 - Késleltetésérzékeny perifériák gyakrabban nyernek
 - Stb...



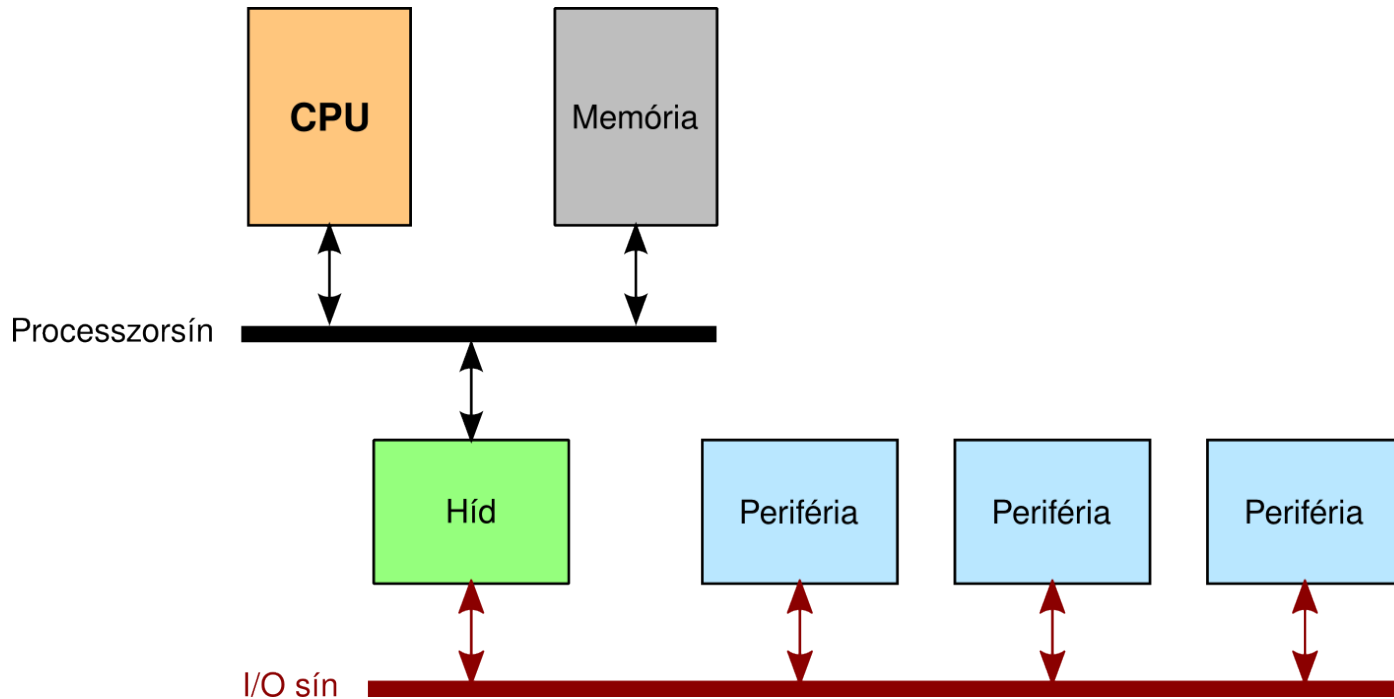
- Nincs arbiter
- **Önkiválasztó arbitráció** (pl. SCSI):
 - Mindenki látja a többiek buszfoglalási kéréseit
 - Mindenki tisztában van a saját és a többiek prioritásával
 - A legnagyobb prioritásún kívül mindenki visszavonja igényét
- **Ütközésetektáláson alapuló** busz használat
 - Nincs is arbitráció
 - Ha valaki használni akarja a buszt, rögtön neki is lát
 - Adatátvitel közben hallgatózik a buszon
 - Ha tisztán kivehető a saját „adása”, akkor jó
 - Ütközés esetén zagyvaságot hall → elhallgat, később újra próbálkozik
- Elosztott arbitráció előnye:
 - Nincs arbiter, ami, ha elromlik, megáll az élet

- CPU – memória – perifériák egyazon buszon



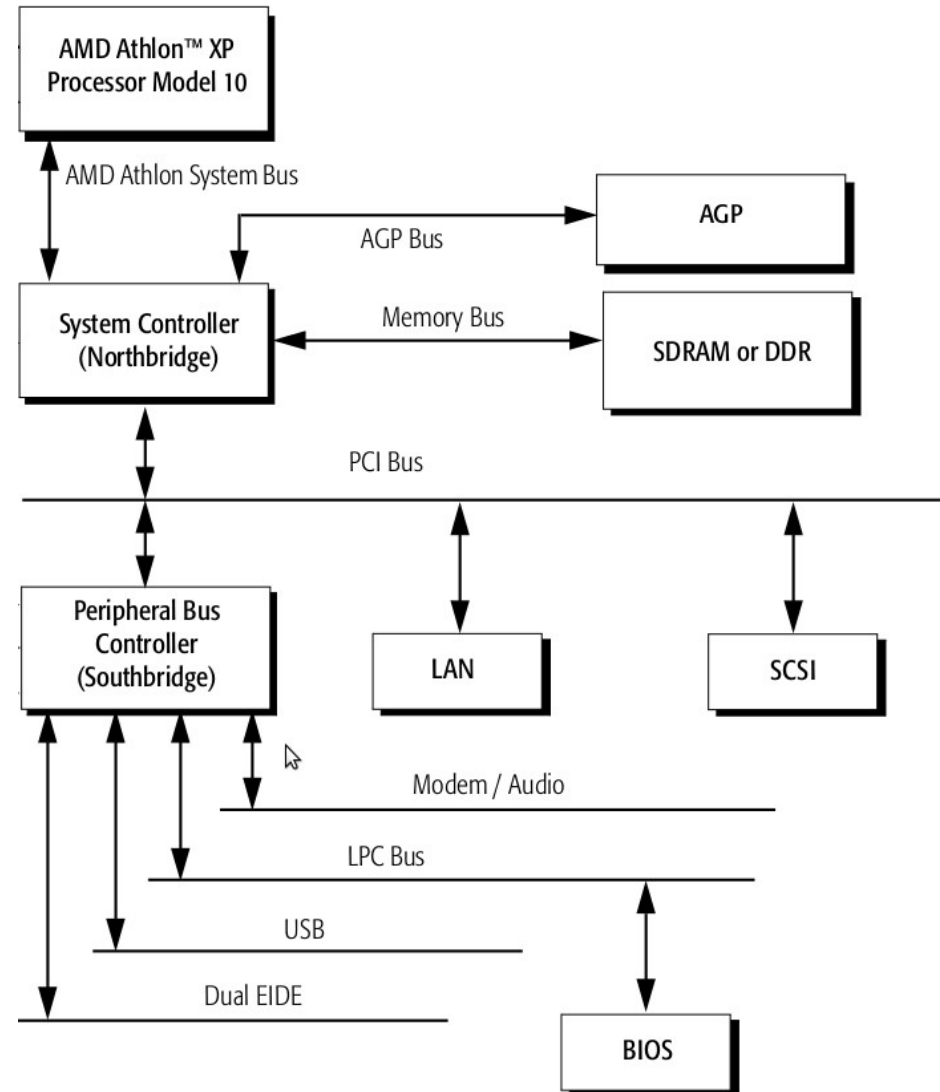
- Egyszerű megvalósítani
- Hátrány:
 - Magas CPU órajel → magas busz órajel → drágább perifériák → korlátozott fizikai távolság
 - A CPU órajele / busz órajele és a busz protokoll típustól függően változik
 - A perifériák állandó működési környezetet igényelnek
 - Nem szeretnénk kidobni a perifériákat, ha új CPU-t veszünk

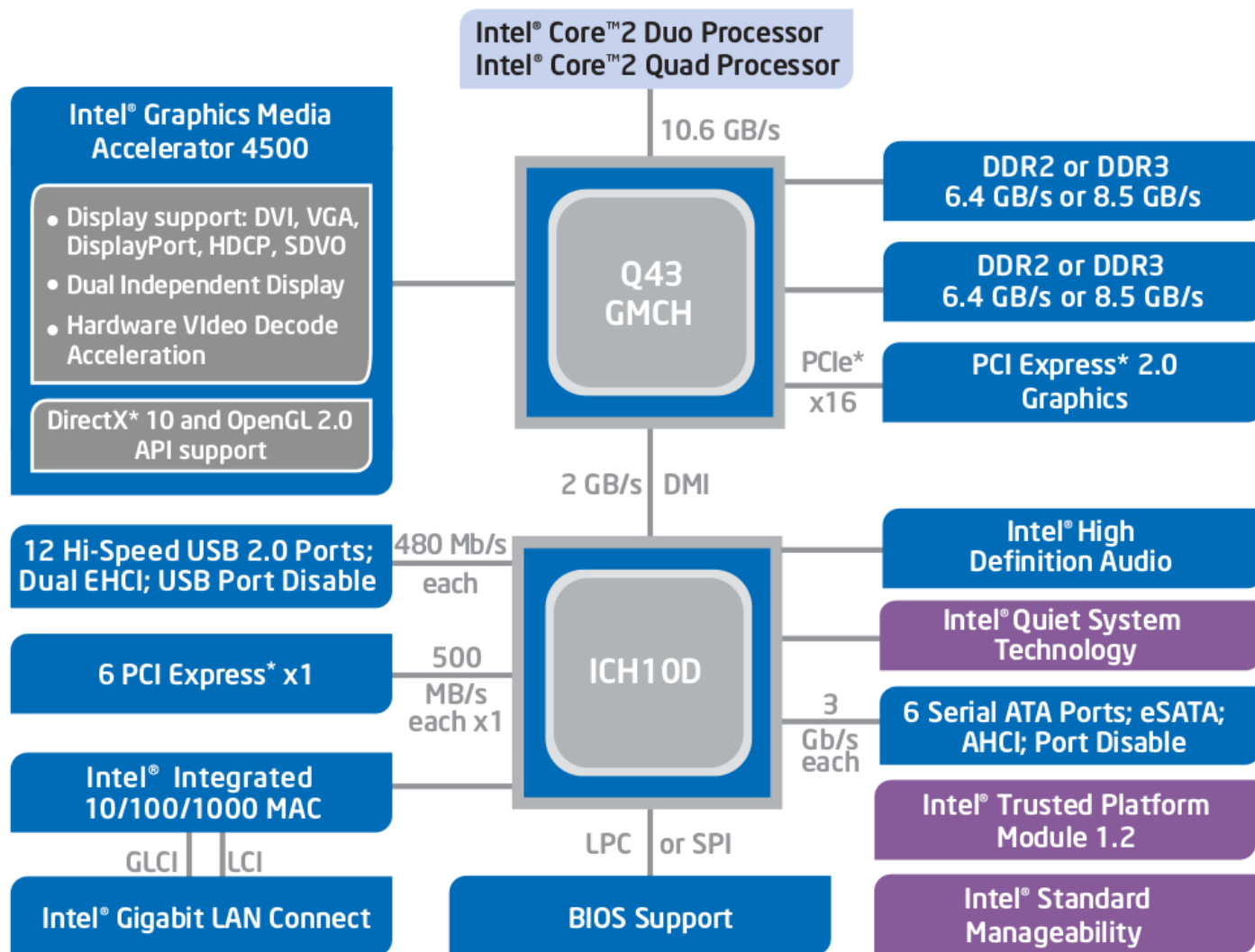
- Perifériák külön buszon, CPU-memória egy másik buszon
- Átjárás: **híd**



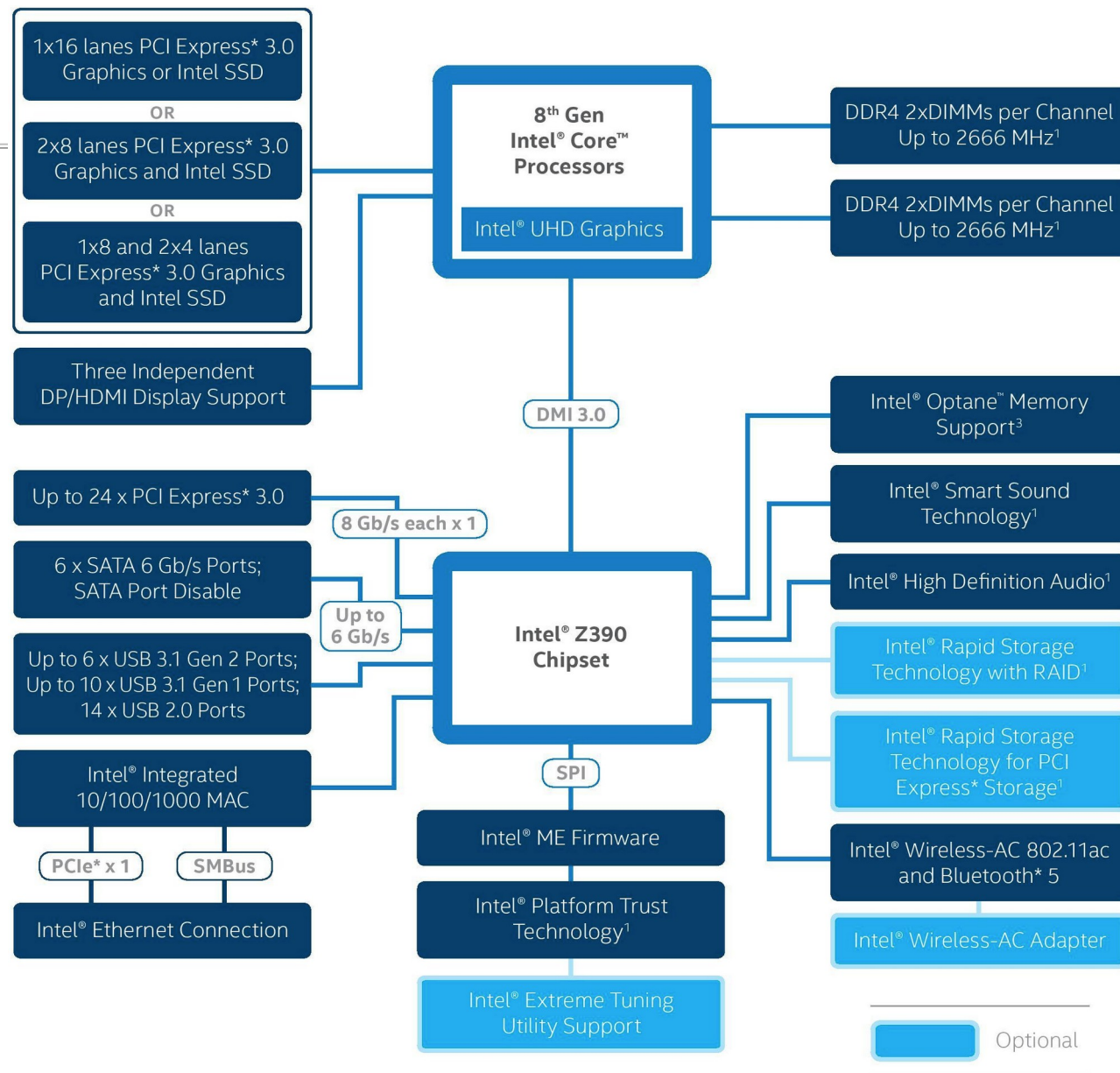
- Processzorsín: típusfüggő sebesség és protokoll
- I/O sín: állandó, szabványos sebesség és protokoll

- Külön buszon:
 - CPU
 - Memória
 - Perifériák
- Processzorsín:
 - Típusfüggő
- Memóriasín:
 - Állandó, szabványos
- Perifériásín (PCI):
 - Állandó, szabványos





HÍD ALAPÚ RENDSZEREK





HÁLÓZATI RENDSZEREK
ÉS SZOLGÁLTATÁSOK
TANSZÉK

